

## GABARITO DA PROVA SUBSTITUTIVA

### EXERCÍCIO 1.

a) Vemos que  $F(x, y) = (x, y, x - y) = (x, 0, x) + (0, y, -y) = x(1, 0, 1) + y(0, 1, -1)$ . Como  $x$  e  $y$  são arbitrários, concluímos que a imagem de  $F$  é o subespaço gerado por  $(1, 0, 1)$  e  $(0, 1, -1)$ , ou seja,  $Im(F) = [(1, 0, 1), (0, 1, -1)]$ . Como  $(1, 0, 1)$  e  $(0, 1, -1)$  são linearmente independentes já que se

$$\alpha_1(1, 0, 1) + \alpha_2(0, 1, -1) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_1 - \alpha_2) = (0, 0, 0) \iff \alpha_1 = \alpha_2 = 0,$$

então concluímos que  $\{(1, 0, 1), (0, 1, -1)\}$  é uma base da imagem de  $F$ . A dimensão da imagem de  $F$  é 2, já que sua base contém apenas dois elementos.

Para achar a dimensão do núcleo basta usar que

$$\dim(\mathbb{R}^2) = \dim(Núcleo(F)) + \dim(Im(F)) \implies 2 = \dim(Núcleo(F)) + 2.$$

Assim a dimensão do núcleo é 0. Outra forma de ver isto é achando os elementos que pertencem ao núcleo. Porém é imediato verificar que  $F(x, y) = (x, y, x - y) = (0, 0, 0)$  se, e somente se,  $x = y = 0$ . Ou seja, o núcleo é o subespaço  $\{(0, 0)\}$  que tem dimensão 0.

b) Vemos que

$$\begin{aligned} F(1, 0) &= (1, 0, 1) = 1(1, 0, 0) + 0(0, 1, 0) + 1(0, 0, 1) \\ F(0, 1) &= (0, 1, -1) = 0(1, 0, 0) + 1(0, 1, 0) - 1(0, 0, 1). \end{aligned}$$

Logo

$$F_{BB'} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

### EXERCÍCIO 2.

a) Existem ao menos três formas de se fazer este exercício. A primeira é escrevendo os elementos de  $C$  em relação a base canônica

$$\begin{aligned} (a, 0, 1) &= a(1, 0, 0) + 0(0, 1, 0) + 1(0, 0, 1) \\ (0, 1, 0) &= 0(1, 0, 0) + 1(0, 1, 0) + 0(0, 0, 1) \\ (1, 0, a) &= 1(1, 0, 0) + 0(0, 1, 0) + a(0, 0, 1) \end{aligned}$$

Agora usamos um resultado dado em sala de aula que nos diz que  $C$  é uma base se, e somente se,

$$\det \begin{pmatrix} a & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & a \end{pmatrix} \neq 0.$$

Como este determinante é  $a^2 - 1 = (a + 1)(a - 1)$ , vemos que se  $a \neq 1$  e  $a \neq -1$ , então  $C$  é uma base de  $\mathbb{R}^3$ .

Uma outra forma de fazer este exercício é notar que  $C$  tem três elementos e a dimensão de  $\mathbb{R}^3$  é 3. Logo é base se, e somente se, os vetores forem *L.I.*. Assim basta achar os valores de  $a$  para os quais os vetores de  $C$  são *L.I.*

Mas

$$\alpha_1(a, 0, 1) + \alpha_2(0, 1, 0) + \alpha_3(1, 0, a) = (0, 0, 0)$$

se, e somente se,  $\alpha_1, \alpha_2$  e  $\alpha_3$  são soluções do sistema

$$\begin{cases} a\alpha_1 + \alpha_3 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ \alpha_1 + a\alpha_3 = 0 \end{cases} \quad L_1 \longleftrightarrow L_3 \quad \begin{cases} \alpha_1 + a\alpha_3 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ a\alpha_1 + \alpha_3 = 0 \end{cases} \quad L_3 - aL_1 \quad \begin{cases} \alpha_1 + a\alpha_3 = 0 \\ \alpha_2 = 0 \\ (1 - a^2)\alpha_3 = 0 \end{cases}.$$

Vemos que o sistema é compatível determinado se, e somente se,  $1 - a^2 \neq 0$ . Ou seja, a única solução do sistema é  $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0$  se, e somente se,  $a \neq \pm 1$ . Logo  $C$  é um conjunto *L.I.* se, e somente se,  $a \neq \pm 1$  e, portanto,  $C$  é base se, e somente se,  $a \neq \pm 1$ .

Uma terceira solução é notar que  $C$  tem três elementos e a dimensão de  $\mathbb{R}^3$  é 3. Logo é base se, e somente se, os vetores gerarem todo o espaço  $\mathbb{R}^3$ . Isto equivale a dizer que o sistema abaixo tem sempre solução para todos

$x, y, z \in \mathbb{R}$ .

$$\begin{cases} a\alpha_1 + \alpha_3 = x \\ \alpha_2 = y \\ \alpha_1 + a\alpha_3 = z \end{cases} L_1 \xleftrightarrow{\sim} L_3 \begin{cases} \alpha_1 + a\alpha_3 = z \\ \alpha_2 = y \\ a\alpha_1 + \alpha_3 = x \end{cases} L_3 - aL_1 \begin{cases} \alpha_1 + a\alpha_3 = z \\ \alpha_2 = y \\ (1-a^2)\alpha_3 = x - az \end{cases} \dots$$

Isso ocorre se, e somente se, o sistema for compatível para todos os  $x, y, z$ . Fazendo o escalonamento como anteriormente pode-se verificar que isto ocorre se, e somente se,  $a \neq \pm 1$ .

Poderíamos não usar o argumento da dimensão e provar que os vetores são L.I. e geram  $\mathbb{R}^3$  se, e somente se,  $a \neq \pm 1$ .

b) Basta escrever  $C$  como

$$\begin{aligned} (a, 0, 1) &= a(1, 0, 0) + 0(0, 1, 0) + 1(0, 0, 1) \\ (0, 1, 0) &= 0(1, 0, 0) + 1(0, 1, 0) + 0(0, 0, 1) \\ (1, 0, a) &= 1(1, 0, 0) + 0(0, 1, 0) + a(0, 0, 1) \end{aligned}$$

Logo para  $a \neq \pm 1$ , temos

$$I_{CB} = \begin{pmatrix} a & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & a \end{pmatrix}.$$

### EXERCÍCIO 3.

a) Vamos aplicar o processo de Gram-Schmidt para os vetores  $v_1 = (2, 0, 1)$  e  $v_2 = (0, 1, 1)$ .

O primeiro vetor da base ortonormal será

$$b_1 = \frac{(2, 0, 1)}{\|(2, 0, 1)\|} = \frac{(2, 0, 1)}{\sqrt{2^2 + 1^2}} = \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right).$$

Para achar o segundo vetor da base ortonormal, basta calcularmos pela fórmula

$$\begin{aligned} b_2 &= \frac{(0, 1, 1) - \left\langle (0, 1, 1), \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right) \right\rangle \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right)}{\left\| (0, 1, 1) - \left\langle (0, 1, 1), \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right) \right\rangle \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right) \right\|} = \frac{(0, 1, 1) - \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right)}{\left\| (0, 1, 1) - \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right) \right\|} = \\ &= \frac{(0, 1, 1) - \left( \frac{2}{5}, 0, \frac{1}{5} \right)}{\left\| (0, 1, 1) - \left( \frac{2}{5}, 0, \frac{1}{5} \right) \right\|} = \frac{\left( -\frac{2}{5}, 1, \frac{4}{5} \right)}{\left\| \left( -\frac{2}{5}, 1, \frac{4}{5} \right) \right\|} = \frac{\left( -\frac{2}{5}, 1, \frac{4}{5} \right)}{\sqrt{\frac{45}{25}}} = \frac{\sqrt{5}}{3} \left( -\frac{2}{5}, 1, \frac{4}{5} \right) = \left( -\frac{2}{3\sqrt{5}}, \frac{\sqrt{5}}{3}, \frac{4}{3\sqrt{5}} \right). \end{aligned}$$

Logo uma base ortonormal será  $\left\{ \left( \frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}} \right), \left( -\frac{2}{3\sqrt{5}}, \frac{\sqrt{5}}{3}, \frac{4}{3\sqrt{5}} \right) \right\}$ .

b) O complemento ortogonal do subespaço  $W$  é o conjunto de todos os vetores ortogonais aos vetores de  $W$ . Estes, por sua vez, são todos os vetores ortogonais à base de  $W$ . Assim basta achar os vetores  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  tais que

$$\begin{aligned} \langle (x, y, z), (2, 0, 1) \rangle &= 0 \\ \langle (x, y, z), (0, 1, 1) \rangle &= 0 \end{aligned}$$

Isso equivale a achar o conjunto solução do sistema

$$\begin{cases} 2x + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}.$$

Porém a solução deste sistema é  $(x, y, z) = \left( -\frac{1}{2}z, -z, z \right)$ , para  $z \in \mathbb{R}$ . Logo

$$W^\perp = \left\{ \left( -\frac{1}{2}z, -z, z \right), z \in \mathbb{R} \right\} = \left[ \left( -\frac{1}{2}, -1, 1 \right) \right].$$

### EXERCÍCIO 4.

a) O polinômio característico de  $F$  é dado por

$$p_F(t) = P_{F_B}(t) = \det(F_B - tI) = \det \begin{pmatrix} 3-t & 1 & 0 \\ 0 & 3-t & 0 \\ 0 & 0 & 2-t \end{pmatrix} = (3-t)^2(2-t).$$

Assim  $p_F(t) = (3-t)^2(2-t)$ .

Os auto-valores são as raízes do polinômio característico. Logo são 3 e 2.

b) Os auto-vetores associados ao auto-valor 3 são os vetores não nulos tais que

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &\iff \left[ \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} - 3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Ou seja, são os elementos do conjunto solução diferente de zero do sistema linear abaixo

$$\begin{cases} y = 0 \\ 0x + 0y + 0z = 0 \\ z = 0 \end{cases} .$$

Assim os auto-vetores associados ao auto-valor 3 são os vetores cujas coordenadas na base  $B$  têm a forma  $(x, 0, 0)$  com  $x \in \mathbb{R}$  e  $x \neq 0$ .

Os auto-vetores associados ao auto-valor 2 são os vetores não nulos tais que

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} &\iff \left[ \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Ou seja, são os elementos do conjunto solução diferente de zero do sistema linear abaixo

$$\begin{cases} x + y = 0 \\ y = 0 \\ 0z = 0 \end{cases} \quad L_1 - L_2 \quad \sim \quad \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \\ 0z = 0 \end{cases} .$$

Assim os auto-vetores associados ao auto-valor 2 são os vetores cujas coordenadas na base  $B$  têm a forma  $(0, 0, z)$  com  $z \in \mathbb{R}$  e  $z \neq 0$ .

c) A transformação linear  $F$  não é diagonalizável, pois a multiplicidade algébrica do auto-valor 3 é 2, porém a sua multiplicidade geométrica é

$$\dim(\text{Ker}(F - 3I)) = \dim[(1, 0, 0)] = 1.$$

Logo as multiplicidade algébricas e geométricas do auto-valor 3 não coincidem, o que implica que  $F$  não é diagonalizável. Uma outra forma de ver que  $F$  não é diagonalizável é observando que os auto-vetores formam um subespaço vetorial de dimensão 2. Logo não existe uma base de  $V$  formada apenas de auto-vetores.