

**MAE0532**  
**CONTROLE ESTATÍSTICO DE**  
**QUALIDADE**

19/08/13

## Análise de desempenho dos gráficos $\bar{X}$ e $R$

Vamos estudar a capacidade desses gráficos detectarem perturbações no processo.

Abordaremos o plano de amostragem (determinação de  $n$ , do intervalo  $h$  entre amostras) e o estabelecimento dos limites de controle (3 desvios padrões ou outra distância?).

### Desenvolvimento

- Eficiência isolada do gráfico de  $\bar{X}$
- Eficiência isolada do gráfico  $R$

- Eficiência conjunta dos gráficos de  $\bar{X}$  e  $R$
- Eficiência do gráfico de  $\bar{X}$  quando regras suplementares de decisão são consideradas.

### **Gráfico $R$ : análise do desempenho**

Gráfico  $R$ : detecta alterações na variabilidade do processo.

$$H_0: \sigma = \sigma_0 \text{ versus } H_1: \sigma \neq \sigma_0,$$

sendo  $\sigma_0$  o desvio padrão do processo quando isento de causas especiais que afetam a variabilidade da variável  $X$  de interesse.

Se  $H_0$  é verdadeira,  $\alpha$  é o risco de uma amplitude amostral  $R$  cair fora dos limites de controle (alarme falso).

Se  $H_1$  é verdadeira,  $\beta$  é o risco de uma amplitude amostral  $R$  cair dentro dos limites de controle (não sinalização da falta de controle).

Temos

$$\alpha = P[R < LIC_R \text{ ou } R > LSC_R | \sigma = \sigma_0]$$

e

$$\beta = P[LIC_R \leq R \leq LSC_R | \sigma \neq \sigma_0].$$

Vamos considerar limites 3-sigma para o gráfico  $R$ . Temos

$$LIC_R = \mu_r - 3\sigma_R$$

$$LSC_R = \mu_r + 3\sigma_R$$

Vamos calcular  $\alpha$

$$\begin{aligned}\alpha &= 1 - P[LIC_R \leq R \leq LSC_R | n = n_0 \text{ e } \sigma = \sigma_0] \\ &= 1 - P[\max\{0, (d_2 - 3d_3)\sigma_0\} \leq R \leq (d_2 + 3d_3)\sigma_0 | n = n_0 \text{ e } \sigma = \sigma_0] \\ &= 1 - P[\max\{0, (d_2 - 3d_3)\} \leq R/\sigma_0 \leq d_2 + 3d_3 | n = n_0,]\end{aligned}$$

ou seja,

$$1 - \alpha = P[\max\{0, (d_2 - 3d_3)\} \leq W \leq d_2 + 3d_3 | n = n_0].$$

A distribuição de  $W$  é conhecida e tabelada. Lembrando que

$$NMAF = \frac{1}{\alpha}$$

temos, para  $n = 2, 4$  e  $5$ ,

Tabela 1. Valores de  $\alpha$

| $n$ | $d_2$ | $d_3$ | $\max\{0, (d_2 - 3d_3)\}$ | $d_2 + 3d_3$ | $\alpha$ | NMAF |
|-----|-------|-------|---------------------------|--------------|----------|------|
| 2   | 1,128 | 0,833 | 0                         | 3,69         | 0,0090   | 111  |
| 4   | 2,059 | 0,880 | 0                         | 4,70         | 0,0050   | 200  |
| 5   | 2,326 | 0,864 | 0                         | 4,92         | 0,0047   | 213  |

O cálculo do poder do gráfico  $R$  baseia-se na tabela da distribuição acumulada de  $W$  (ver Costa et al., 2008), Vamos supor  $\sigma_1 = 2\sigma_0$ . Para limites 3-sigma, temos, em geral, que  $LIC_R = 0$ . Logo, para esses limites, o cálculo do poder considera apenas o  $LSC_R$ . Assim,

$$\begin{aligned}
 Pd &= P[R > LSC_R = (d_2 + 3d_3)\sigma_0 | n = n_0 \text{ e } \sigma = 2\sigma_0] \\
 &= P\left[\frac{R}{\sigma} > \frac{(d_2 + 3d_3)\sigma_0}{\sigma} | n = n_0 \text{ e } \sigma = 2\sigma_0\right] \\
 &= P\left[W > \frac{d_2 + 3d_3}{2} | n = n_0\right]
 \end{aligned}$$

Para  $n = 5$

$$\begin{aligned}
 Pd &= P\left[W > \frac{d_2 + 3d_3}{2} = \frac{4,92}{2} = 2,46 | n = 5\right] \\
 &= 1 - 0,59 = 0,41
 \end{aligned}$$

Generalizando, se  $\sigma$  aumenta de  $\lambda$ ,  $\lambda = \sigma_1/\sigma_0$ ,

$$Pd = P \left[ W > \frac{d_2 + 3d_3}{\lambda} \mid n = n_0 \right],$$

para limites 3- $\sigma$ .

A tabela da distribuição acumulada de  $W$  foi construída sob a suposição de que a distribuição da variável de interesse  $X$  seja normal. Se a distribuição de  $X$  não é normal, essa tabela deve ser usada com cautela.

As Figuras mostram curvas de  $Pd$  versus  $\lambda$  (obtenção direta de  $Pd$ ) e de NMA ( $1/Pd$ ) versus  $\lambda$ . Nota-se que em média são necessárias 5 amostras de tamanho 2 ou 3 de tamanho 4 para se detectar um aumento de 100% ( $\lambda = 2$ ) em  $\sigma$ .



Uma alternativa na construção do gráfico  $R$  consiste em utilizar limites de controle que levem a um valor de  $\alpha$  pré-estabelecido.

**Exemplo.** Fixar  $\alpha = 0,002$ . Temos

$$\begin{aligned} 1 - \alpha &= 1 - 0,002 \\ &= P[LIC_R \leq R \leq LSC_R | n = n_0 \text{ e } \sigma = \sigma_0] \\ &= P\left[\frac{LIC_R}{\sigma_0} \leq W \leq \frac{LSC_R}{\sigma_0} | n = n_0\right] \\ &= P[W_{0,0001} \leq W \leq W_{0,999} | n = n_0,], \end{aligned}$$

sendo  $W_{0,001}$ , o valor de  $W$  tal

$$P[W < W_{0,001}] = 0,001$$

e  $W_{0,999}$ , o valor de  $W$  tal que

$$P[W < W_{0,999}] = 0,999 \text{ ou } P[W > W_{0,999}] = 0,001.$$

Se  $H_0$  é verdadeira e a distribuição de  $X$  é normal,

$$P[R < LIC_R] = 0,001 = P[R > LSC_R].$$

Assim,

$$LIC_R = W_{0,001}\sigma_0$$

(nunca é menor do que zero) e

$$LSC_R = W_{0,999}\sigma_0.$$

Para  $n = 4$ ,  $W_{0,001} = 0,20$  e  $W_{0,999} = 5,31$ . Logo,  $LSC_R = 5,31\sigma_0$ ,  $LIC_R = 0,20\sigma_0$  e  $LM = d_2\sigma_0$  (não se altera).

A vantagem dessa abordagem é podermos detectar melhorias no processo (redução na variabilidade) quando  $R < LIC_R$ . Além disso, como o  $LSC$  fica mais largo,  $\alpha$  diminui.

**Exemplo.** Fixar  $n = 4$ , Temos, para limites de controle 3-sigma

$$LSC_R = (d_2 + 3d_3)\hat{\sigma}_0 = 4,7\hat{\sigma}_0$$

( $\alpha = 0,005$ ) e para limites de controle com probabilidade  $\alpha = 0,002$ , temos

$$LSC_R = W_{0,999}\hat{\sigma}_0 = 5,31\hat{\sigma}_0$$