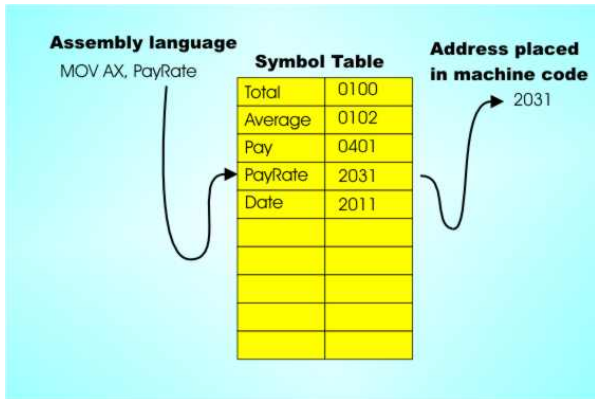


AULA 7

Tabelas de Símbolos



Fonte: <http://www.i-programmer.info/>

Tabelas de símbolos (PF)
Elementary Symbol Tables (S&W)

Tabelas de símbolos

Uma **tabela de símbolos** ($ST = \textit{symbol table}$) é um **ADT** que consiste em um conjunto de itens, sendo cada item um par **chave-valor** ou **key-value**, munido de duas operações fundamentais:

- ▶ **put** (), que **insere** um novo item na **ST**, e
- ▶ **get** (), que **busca** o valor associado a uma dada chave.

Tabelas de símbolos

Convenções sobre **STs**:

- ▶ **não há** chaves repetidas (as chaves são duas a duas distintas),
- ▶ **null nunca** é usado como **key**,
- ▶ **null nunca** é usado como **value** associado a uma **key**.

STs são também chamadas de *dictionary*, *maps* e *associative arrays*.

API ST

```
public class ST<Key, Value>
```

```
public class ST
```

	ST()	cria uma ST
void	put(Key key, Value val)	insere (key, val)
Value	get(Key key)	busca o valor associado a key
void	delete(Key key)	remove (key, val)
int	rank(Key key)	no. de keys menor que key
boolean	isEmpty()	ST está vazia?
boolean	contains(Key key)	a key está na ST?
Iterable<Key>	keys()	lista todas as chaves na ST

Cliente: Index()

keys = palavras e

vals = lista de posições onde a palavra ocorre

```
public static void main(String[] args) {
    int minLength =
        Integer.parseInt(args[0]);
    int minOccurrence =
        Integer.parseInt(args[1]);
    String[] words =
        StdIn.readAllStrings();
    // build ST of words and locations
    ST<String, Queue<Integer>> st =
        new ST<String, Queue<Integer>>();
}
```

Cliente: Index()

```
for (int i = 0; i < words.length; i++){
    Strings = words[i];
    if (s.length() < minLength)
        continue;
    if (!st.contains(s)) {
        st.put(s, new Queue<Integer>());
    }
    Queue<Integer> q = st.get(s);
    q.enqueue(i);
}
```

Cliente: Index()

```
for (Strings: st.keys()) {  
    Queue<Integer> q= st.get(s);  
    if (q.size() >= minOccurrence) {  
        StdOut.println(s + " " + q);  
    }  
}  
}
```


Consumo de tempo

Durante a execução de `get(key)` ou `put(key, val)`, uma chave da **ST** é tocada quando comparada com `key`.

O consumo de tempo é proporcional ao **número de chaves tocadas**.

O número de **chaves tocadas** durante uma operação é o custo da operação.

O **custo médio** de uma busca bem-sucedida, é o quociente c/n , onde c é a soma dos **custos das busca** de todas as chaves na tabela e n é o número **total de chaves** na tabela.

ST em vetor ordenado

Implementação usa dois vetores paralelos: um para as **chaves**, outro para os **valores** associados.

key	value	keys[]											vals[]									
		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	N	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
S	0	S										1	0									
E	1	E	S									2	1	0								
A	2	A	E	S								3	2	1	0							
R	3	A	E	R	S							4	2	1	3	0						
C	4	A	C	E	R	S						5	2	4	1	3	0					
H	5	A	C	E	H	R	S					6	2	4	1	5	3	0				
E	6	A	C	E	H	R	S					6	2	4	6	5	3	0				
X	7	A	C	E	H	R	S	X				7	2	4	6	5	3	0				
A	8	A	C	E	H	R	S	X				7	8	4	6	5	3	0				
M	9	A	C	E	H	M	R	S	X			8	8	4	6	5	9	3	0			
P	10	A	C	E	H	M	P	R	S	X		9	8	4	6	5	9	10	3	0		
L	11	A	C	E	H	L	M	P	R	S	X	10	8	4	6	5	11	9	10	3	0	
E	12	A	C	E	H	L	M	P	R	S	X	10	8	4	12	5	11	9	10	3	0	
		A	C	E	H	L	M	P	R	S	X		8	4	12	5	11	9	10	3	0	

entries in red were inserted
entries in black moved to the right
entries in gray did not move
circled entries are changed values

Trace of ordered-array ST implementation for standard indexing client

Classe BinarySearchST: esqueleto

```
public class BinarySearchST<Key extends
    Comparable<Key>, Value> {
    private Key[] keys;
    private Value[] vals;
    private int n = 0;
    public BinarySearchST(cap) {...}
    public Value get(Key key) {...}
    public void put(Key key, Value val){}
    public void delete(Key key) {...}
    public Key minM() {...}
    public Key max() {...}
    public int rank(Key key) {...} ♥
}
```

BinarySearchST: constructor

```
public class BinarySearchST<Key extends
    Comparable<Key>, Value> {
    private Key[] keys;
    private Value[] vals;
    private int n = 0;

    public BinarySearchST(cap) {
        keys = (Key[]) new Comparable[cap];
        vals = (Value[]) new Object[cap];
    }
}
```

Operação básica rank()

Retorna o **posto** ou **rank** de **key**, número chaves menores que **key**.

```
public int rank(Key key) {
    int lo = 0, hi = n-1;
    while (lo <= hi) {
        int mid = lo + (hi - lo) / 2;
        int cmp = key.compareTo(keys[mid]);
        if (cmp < 0) hi = mid - 1;
        else if (cmp > 0) lo = mid + 1;
        else return mid;
    }
    return lo;
}
```

Consumo de tempo: $O(\lg n)$.

BinarySearchST get()

```
public Value get(Key key) {  
    int i = rank(key);  
    if (i < n && key.equals(keys[i]))  
        return vals[i];  
    return null;  
}
```

Consumo de tempo: $O(\lg n)$.

BinarySearchST put()

```
public void put(Key key, Value val) {
    if (val == null)
        delete(key); return;
    int i = rank(key);
    if (i < n && key.equals(keys[i])){
        vals[i] = val; return; }
    if (n == keys.length)
        resize(2*keys.length);
    for (int j = n; j > i; j--){
        keys[j] = keys[j-1];
        vals[j] = vals[j-1];
    }
    keys[i] = key; vals[i] = val; n++;
}
```

BinarySearchST delete()

```
public void delete(Key key) {
    if (isEmpty()) return;
    int i = rank(key);
    if (i == n || !key.equals(keys[i]))
        return;
    for (int j = i; j < n-1; j++) {
        keys[j] = keys[j+1];
        vals[j] = vals[j+1];
    }
    n--;
    keys[n] = null; vals[n] = null;
    if(n > 0 && n == keys.length/4)
        resize(keys.length/2);
}
```


Consumo de tempo para criar um ST

O consumo de tempo de `put()` no pior caso é proporcional a n .

Esse consumo de tempo é devido aos deslocamentos.

Portanto, o consumo de tempo para se criar uma lista como n itens é proporcional a

$$1 + 2 + \dots + n - 1 \approx n^2/2 = O(n^2).$$

Conclusão

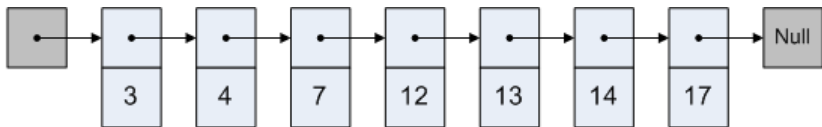
O consumo de tempo da função `get()` no pior caso é proporcional a $\lg n$.

O consumo de tempo da função `put()` no pior caso é proporcional a n .

O consumo de tempo para criar uma `ST` é no pior caso $O(n^2)$.

ST em lista ligada ordenada

Implementação usa uma lista ligada **ordenada**.



Fonte: [Skip lists are fascinating!](#)

Cada nó x tem **três campos**:

1. **key**: chave do item;
2. **val**: valor associado a chave;
3. **next**: próximo nó na lista

subclasse Node

```
private class Node {  
    private Key key;  
    private Value val;  
    private Node next;  
  
    public Node(Key key, Value val,  
                Node next) {  
        this.key = key;  
        this.val = val;  
        this.next = next;  
    }  
}
```

Classe LinkedListST: esqueleto

```
public class LinkedListST<Key extends
    Comparable<Key>, Value> {
    private Node first; // nó cabeça
    private int n;
    private class Node {...}
    public LinkedListST() {...}
    public Value get(Key key) {...}
    public void put(Key key, Value val){}
    public void delete(Key key) {...}
    public Key minM() {...}
    public Key max() {...}
    public Node rank(Key key) {...} ♥
}

```

LinkedListST: construtor

Implementação em uma lista ligada com **nó cabeça**.

```
public class LinkedListST{
    private Node first; nó cabeça
    // número de itens na ST
    private int n = 0;

    public LinkedListST() {
        first = new Node(null, null, null);
    }
}
```

LinkedListST: get()

```
public Value get(Key key) {  
    Node p = rank(key);  
    // key está na ST?  
    Node q = p.next;  
    if (q != null && q.key.equals(key))  
        return q.val;  
    return null;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

LinkedListST: put()

```
public void put(Key key, Value val) {
    if (val == null) {
        delete(key); return;
    }
    Node p = rank(key);
    Node q = p.next;
    // key está na ST?
    if (q != null || q.key.equals(key)) {
        q.val = val; return;
    }
    // key não está na ST
    p.next = new Node(key, val, q);
    n++;
}
```


LinkedListST: delete()

```
public void delete(Key key) {  
    Node p = rank(key);  
    Node q = p.next;  
    if (q == null) return null;  
    if (!key.equals(q.key))  
        return;  
    p.next = q.next;  
    n--;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

Operação básica

Aqui usamos a ordenação (`compareTo()`)

```
private Node rank(Key key) {  
    Node p = first;  
    Node q = first.next;  
    while (q != null  
           && q.key.compareTo(key) < 0) {  
        p = q;  
        q = q.next;  
    }  
    return p;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

Consumo de tempo para criar um ST

O consumo de tempo de `put()` no pior caso é proporcional a n .

Esse consumo de tempo é devido a `rank()`.

Portanto, o consumo de tempo para se criar uma lista com n itens é proporcional a

$$1 + 2 + \dots + n - 1 \approx n^2/2 = O(n^2).$$

Listas ligadas gastam $O(n)$ espaço extra com referências de .

Em listas ligadas não temos busca binária...

Frequência de acessos

Suponha que cada chave $keys[i]$ é argumento de $get(key)$ com probabilidade $Pr[i]$.

O custo médio $T(n)$ de uma busca *bem-sucedida* é proporcional ao número

$$Pr[0] + 2Pr[1] + 3Pr[2] + \dots + nPr[n-1].$$

Se pudéssemos colocar as chaves na lista em qualquer ordem, para minimizar $T(n)$, deveríamos por as chaves **mais frequentes** no início da lista. Ou seja, deveríamos ter que

$$Pr[0] \geq Pr[1] \geq Pr[2] \geq \dots \geq Pr[n-1].$$

Exemplos

Para $\text{Pr}[0] = \text{Pr}[1] = 0.1$, $\text{Pr}[2] = 0.3$, $\text{Pr}[3] = 0.1$,
 $\text{Pr}[4] = 0.4$ temos que

$$T(n) = 1 \times 0.1 + 2 \times 0.1 + 3 \times 0.3 + 4 \times 0.1 + 5 \times 0.4 = 3.6$$

Se as chaves são rearranjadas em **ordem decrescente**
de probabilidades temos que

$$T(n) = 1 \times 0.4 + 2 \times 0.3 + 3 \times 0.1 + 4 \times 0.1 + 5 \times 0.1 = 2.2$$

Mais exemplos

Se $\text{Pr}[0] = \text{Pr}[1] = \dots = \text{Pr}[n-1] = 1/n$, então

$$T(n) = (n + 1)/2.$$

Se

$\text{Pr}[0] = 1/2, \text{Pr}[1] = 1/2^2, \dots, \text{Pr}[n-2] = 1/2^{n-1},$
 $\text{Pr}[n-1] = 1/2^{n-1}$, então

$$T(n) = 2 - \frac{1}{2^{n-1}} < 2.$$

Algumas distribuições de probabilidade

G.K.Zipf observou que a i -ésima palavra mais frequente em um texto em linguagem natural ocorre com frequência aproximada $1/i$. Nesse caso,

$$\Pr[0] = c, \Pr[1] = c/2, \dots, \Pr[n-1] = c/n,$$

onde $c = H_n = 1 + 1/2 + 1/3 + \dots + 1/n$, e portanto

$$T(n) = \frac{n}{H_n}$$

Outra distribuição que aproxima a realidade diz que **80% das consultas** recaem sobre **20% das chaves**.

Nesse caso

$$T(n) \approx 0.122n$$

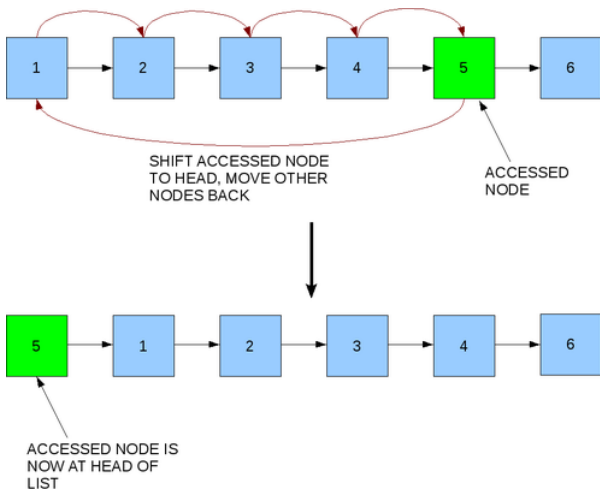
Self-organizing lists

Um busca é **auto-organizada** (*self-organizing*) se rearranja os **itens** da tabela de modo que aqueles **mais frequentemente usados** sejam **mais fáceis de encontrar**.

Como as probabilidades de acesso dos elementos geralmente **não são conhecidas antecipadamente**, foram desenvolvidas várias heurísticas para aproximar o **comportamento ideal**.

Método *mova para frente*

Assim que uma chave é **consultada** ela é **movida para o início da lista** (*Move to Front Method*).

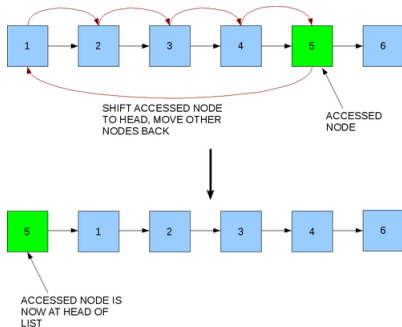


Método *move para frente*

Pode-se demonstrar que o **número médio de comparações** para encontrar uma chave usando *move to front* tende a

$$T(n) = \frac{1}{2} + \sum_{i,j} \frac{\text{Pr}[i]\text{Pr}[j]}{\text{Pr}[i] + \text{Pr}[j]}$$

Método *mova para frente*



Vantagens:

- ▶ fácil de se **implementar**;
- ▶ não utiliza **espaço extra**;
- ▶ se **adapta rapidamente** à sequência de acessos.

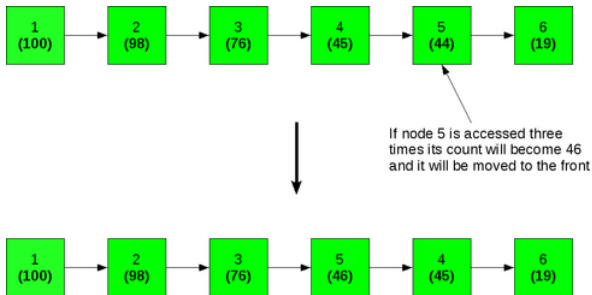
Fonte: [Wikipedia](#)

Desvantagens:

- ▶ pode **sobrevalorizar** chaves não acessadas de maneira frequente;

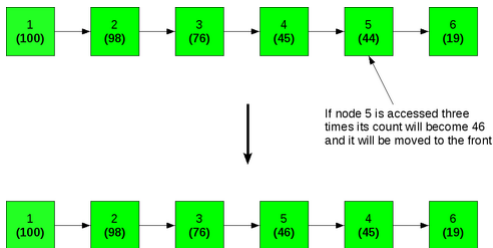
Método do contador

Cada chave possui um **contador** de consultas. A lista é mantida **ordem decrescente desse contador** (*Count Method*).



Fonte: [Wikipedia](#)

Método *do contador*



Fonte: [Wikipedia](#)

Vantagens:

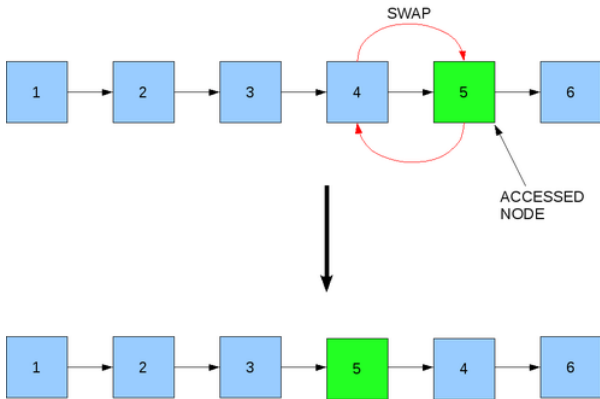
- ▶ reflete o padrão de acessos;

Desvantagens:

- ▶ deve manter um contador para cada `key-val`;
- ▶ não se adapta rapidamente à mudanças no padrão de acessos;

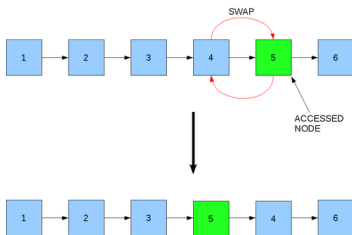
Método da transposição

Toda chave **consultada** **trocada de posição** com seu predecessor (*Transpose Method*).



Fonte: [Wikipedia](#)

Método da transposição



Fonte: [Wikipedia](#)

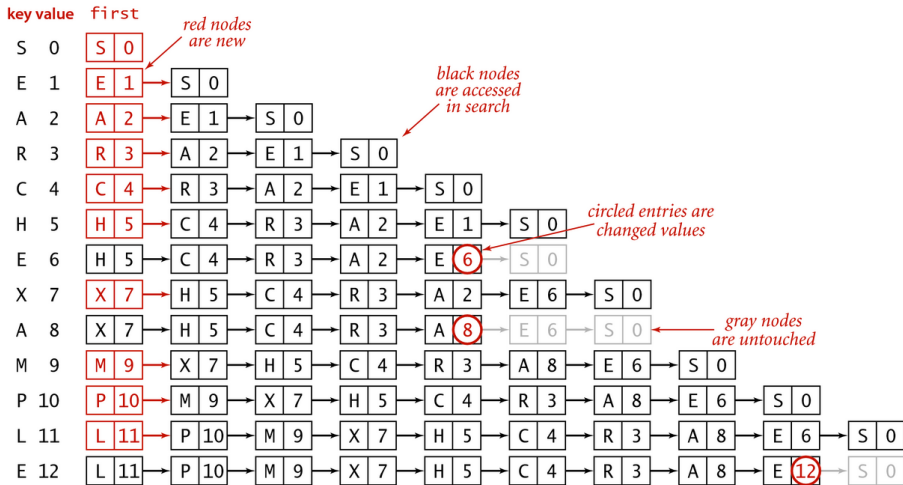
Vantagens:

- ▶ fácil de se implementar;
- ▶ não utiliza **espaço extra**;
- ▶ pares **key-val** frequentemente **acessados** estão provavelmente **perto do início**.

Desvantagens:

- ▶ mais **conservador** que **move to front**: gasta mais acessos até mover um para **key-val** para o início.

Simulação de lista não ordenada

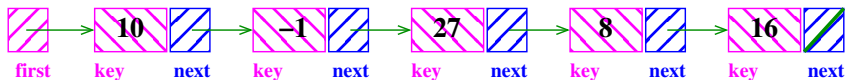


Trace of linked-list ST implementation for standard indexing client

ST em lista ligada com MTF

Implementação usa uma lista ligada **não ordenada** com a heurística *move to front*.

A implementação se apoia em `equals()` e não `compareTo()`



Cada nó `x` tem **três campos**:

1. `key`: chave do item;
2. `val`: valor associado a chave;
3. `next`: próximo nó na lista

Classe SequentialMTFST: esqueleto

```
public class SequentialMTFST<Key, Value>{  
    private Node first; // nó cabeça  
    private int n;  
    private class Node {...}  
    public SequentialMTFST() {...}  
    public Value get(Key key) {...}  
    public void put(Key key, Value val){}  
    public void delete(Key key) {...}  
    public Key minM() {...}  
    public Key max() {...}  
    public Node rank(Key key) {...} ♥  
}
```

SequentialMTFST: construtor

Implementação em uma lista ligada com **nó cabeça**.

```
public class SequentialMTFST{
    private Node first; nó cabeça
    // número de itens na ST
    private int n = 0;

    public SequentialMTFST() {
        first = new Node(null, null, null);
    }
}
```

SequentialMTFST: get()

```
public Value get(Key key) {  
    Node p = rank(key);  
    // key está na ST?  
    Node q = p.next;  
    if (q == null) return ;  
    // move to front  
    p.next = q.next;  
    q.next = first.next;  
    first.next = q;  
    return q.val;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

SequentialMTFST: put()

```
public void put(Key key, Value val) {
    if (val == null)
        { delete(key); return; }
    Node p = rank(key); Node q = p.next;
    if (q == null) { // key não está na ST
        first.next =
            new Node(key, val, first.next);
        n++; return; }
    q.val = val; // key está na ST
    p.next = q.next; // move to front
    q.next = first.next;
    first.next = q;
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

SequentialMTFST: delete()

```
public void delete(Key key) {  
    Node p = rank(key);  
    Node q = p.next;  
    if (q == null) return null;  
    p.next = q.next;  
    n--;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

Operação básica

Não usamos ordenação apenas `equals()`

```
private Node rank(Key key) {  
    Node p = first;  
    Node q = first.next;  
    while (q != null  
           && !q.key.equals(key)) {  
        p = q;  
        q = q.next;  
    }  
    return p;  
}
```

Consumo de tempo: $O(n)$.

Análise competitiva

J.L. Bentley, C.C. McGeoch, D.D. Sleator e R.E. Tarjan demonstraram que *move to front* nunca faz mais que **quatro vezes** o número de acessos a memória feito por **qualquer outro algoritmo** em listas lineares, dada qualquer sequência de consultas — mesmo que o **outro algoritmo** tenha **conhecimento do futuro**.

Com essa demonstração parece que nasceu a chamada **Análise Competitiva** de algoritmos online: comparamos o desempenho de um algoritmo com o desempenho de um algoritmo que sabe o futuro.

Experimentos

Consumo de tempo para se criar um **ST** em que a **chaves** são as palavras em `les_miserables.txt` e os **valores** o número de ocorrências.

estrutura	tempo
vetor	59.5
vetor mtf	7.6
vetor ordenado	1.5
lista ligada	147.1
lista ligada mtf	15.3
lista ligada ordenada	115.227

Tempos em **segundos** obtidos com **StopWatch**.