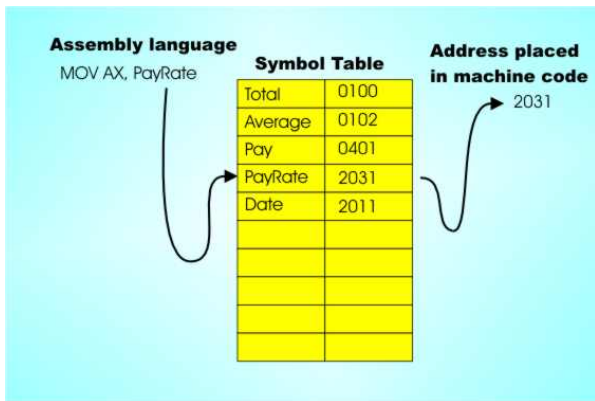




Fonte: [ash.atozviews.com](http://ash.atozviews.com)

Nos episódios anteriores ...

# Tabelas de Símbolos



Fonte: <http://www.i-programmer.info/>

Tabelas de símbolos (PF)  
Elementary Symbol Tables (S&W)

# Tabelas de símbolos

Uma **tabela de símbolos** (*ST = symbol table*) é um **ADT** que consiste em um conjunto de itens, sendo cada item um par **chave-valor** ou **key-value**, munido de duas operações fundamentais:

- ▶ **put** (), que **insere** um novo item na **ST**, e
- ▶ **get** (), que **busca** o valor associado a uma dada chave.

# Tabelas de símbolos

Convenções sobre **STs**:

- ▶ **não há** chaves repetidas (as chaves são duas a duas distintas),
- ▶ **null nunca** é usado como **key**,
- ▶ **null nunca** é usado como **value** associado a uma **key**.

**STs** são também chamadas de *dictionary*, *maps* e *associative arrays*.

# API ST

```
public class ST<Key, Value>
```

---

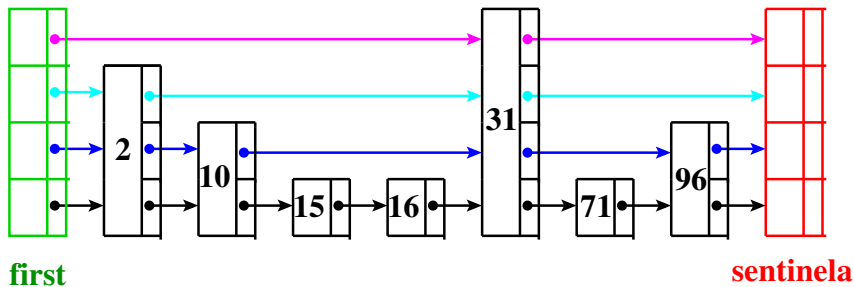
```
public class ST
```

---

	ST()	cria uma ST
void	put(Key key, Value val)	insere (key, val)
Value	get(Key key)	busca o valor associado a key
void	delete(Key key)	remove (key, val)
int	rank(Key key)	no. de keys menor que key
boolean	isEmpty()	ST está vazia?
boolean	contains(Key key)	a key está na ST?
Iterable<Key>	keys()	lista todas as chaves na ST

---

# Aleatorização: skip list



## Experimentos

Consumo de tempo para se criar um **ST** em que a **chaves** são as palavras em `les_miserables.txt` e os **valores** o número de ocorrências.

<b>estrutura</b>	<b>ST</b>	<b>tempo</b>
vetor	não-ordenada	59.5
vetor MTF	não-ordenada	7.6
vetor	ordenada	1.5
lista ligada	não-ordenada	147.1
lista ligada MTF	não-ordenada	15.3
lista ligada	ordenada	115.2
skiplist ♥	ordenada	1.1

Tempos em **segundos** obtidos com **StopWatch**.

# Análise de desempenho

Estamos interessados em consumo de **tempo** e **memória**.

Para sabermos se podemos resolver problemas **MAIORES**.

**Motivação:**

- ▶ **prever** o comportamento de programas
- ▶ **comparar** algoritmos e suas implementações
- ▶ **compreender** o problema para desenvolver novos algoritmos

**Histórias de sucesso:** *Discrete Fourier Transform*:  
processamento de sinais



## Doubling Method

**Hipótese.** O consumo de tempo do programa é  $T(n) = an^b$ .

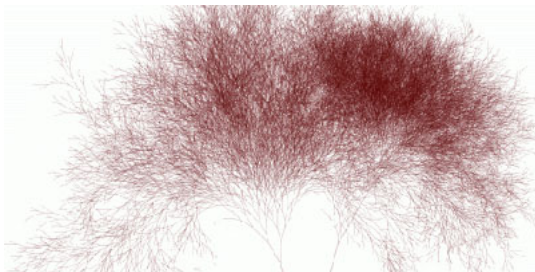
**Consequência** Quando  $n$  crescem  $T(2n)/T(n)$  se aproxima de  $2^b$ .

Doubling method:

- ▶ **comece** com um  $n$  moderado
- ▶ **registre** o consumo de tempo
- ▶ **dobre** o valor de  $n$
- ▶ **repita** enquanto for possível
- ▶ **verifique** que a razão de tempos consecutivos se aproxima de  $2^b$
- ▶ **prediga e extrapole**: multiplique por  $2^b$  para estimar  $T(2n)$

# AULA 10

# Árvores binárias de busca



Fonte: <http://infosthetics.com/archives/>

**Referências:** Árvores binárias de busca (PF); Binary Search Trees (S&W); slides (S&W)

## Árvore binárias de busca

Considere uma **árvore binária** cujos nós têm um campo **chave** (**key** como **int** ou **String**, por exemplo).

```
public class BST <Key extends
    Comparable<Key>, Value> {
    private Node r; // raiz
    private class Node {
        private Key key;
        private Value val;
        private Node left, right;
        public Node(Key key, Value val) {
            this.key = key; this.val = val;
        }
    }
}
```

# Árvore binárias de busca

Uma **árvore binária** deste tipo é de **busca** (em relação ao campo **key**) se para cada nó **x**: **x.key** é

1. **maior ou igual** à chave de qualquer nó na subárvore **esquerda** de **x** e
2. **menor** à chave de qualquer nó na subárvore **direita** de **x**.

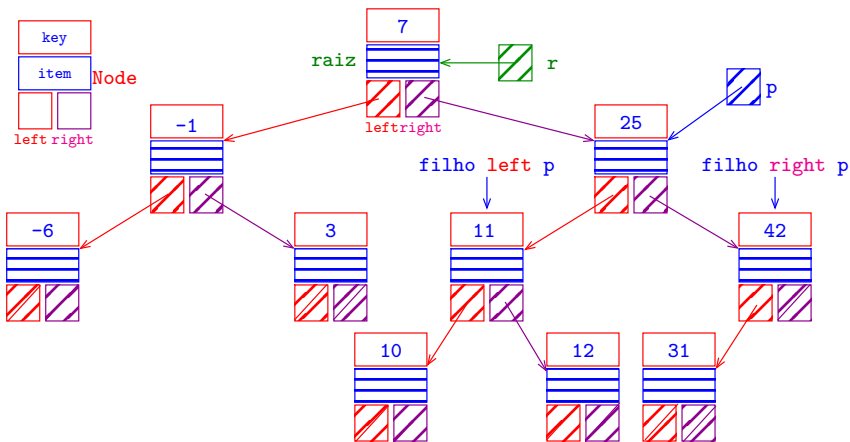
Assim, se **p** é um nó qualquer então vale que

**q.key.compareTo(p.key) <= 0** e

**p.key.compareTo(t.key) < 0**

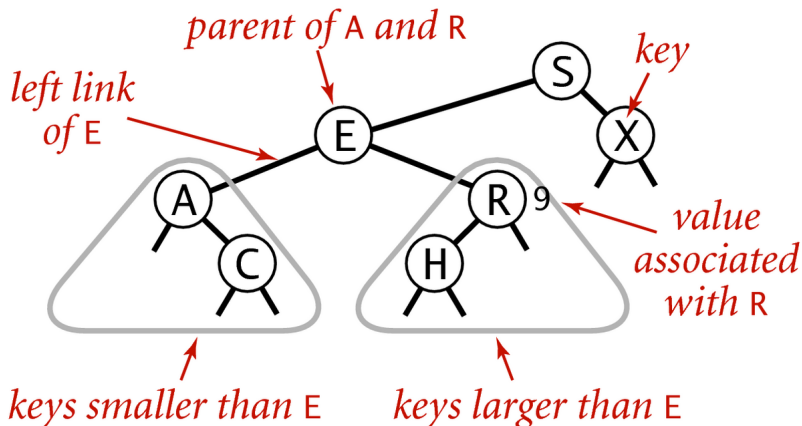
para todo nó **q** na subárvore **esquerda** de **p** e todo nó **t** na subárvore **direita** de **p**.

# Ilustração de uma árvore binária de busca



in-ordem (e-r-d): -6 -1 3 7 10 11 12 25 31 42

# Anatomia de uma árvore binária de busca



## Anatomy of a binary search tree

Fonte: [algs4](#)

## BST: get(key)

Recebe uma chave `key` e retorna o valor `val` associado `key`; se `key` não está na `BST`, retorna `null`.

```
public Value get(Key key) {  
    Node x = get(r, key);  
    if (x == null) return null;  
    return x.val;  
}
```



## BST: get(key)

Recebe uma chave `key` e retorna o valor `val` associado `key`; se `key` não está na `BST`, retorna `null`.

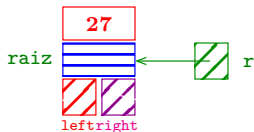
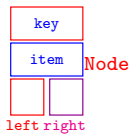
```
private Node get(Node x, Key key) {  
    // Considera subárvore que tem raiz x  
    if (x == null) return null;  
    int cmp = key.compareTo(x.key);  
    if (cmp < 0) return get(x.left, key);  
    if (cmp > 0) return get(x.right, key);  
    return x;  
}
```

## BST: get(key) versão iterativa

Recebe uma chave `key` e retorna o valor `val` associado `key`; se `key` não está na `BST`, retorna `null`.

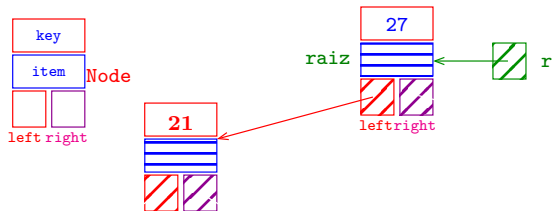
```
public Value get(Node x, Key key) {
    while (x != null && !x.key.equals(key)) {
        int cmp = key.compareTo(x.key);
        if (cmp > 0) x = x.left;
        else x = x.right;
    }
    if (x == null) return null;
    return x.val;
}
```

# Ilustração de put()



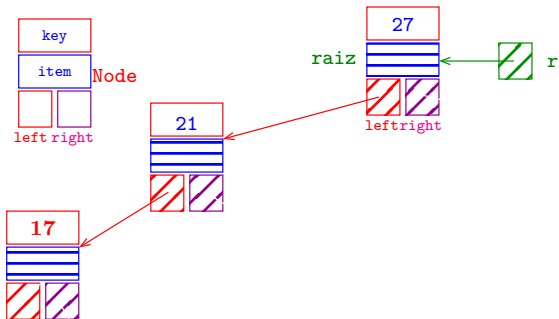
ordem put(): **27**

# Ilustração de put()



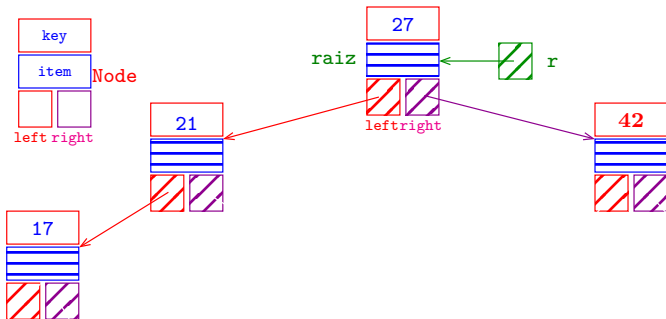
ordem put(): 27 **21**

# Ilustração de put()



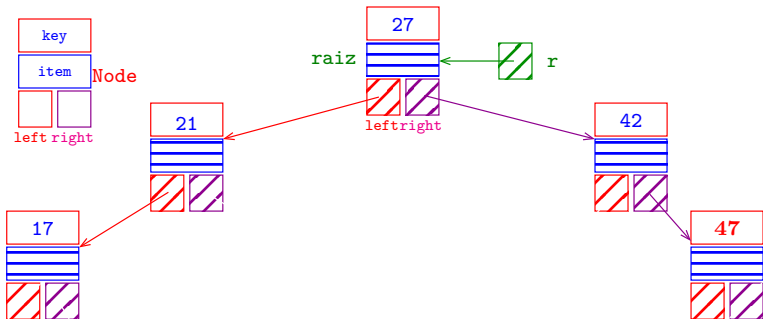
ordem put(): 27 21 **17**

# Ilustração de put()



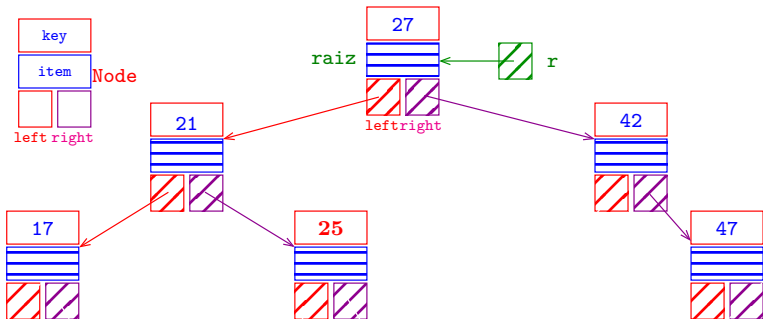
ordem put(): 27 21 17 42

# Ilustração de put ()



ordem put(): 27 21 17 42 **47**

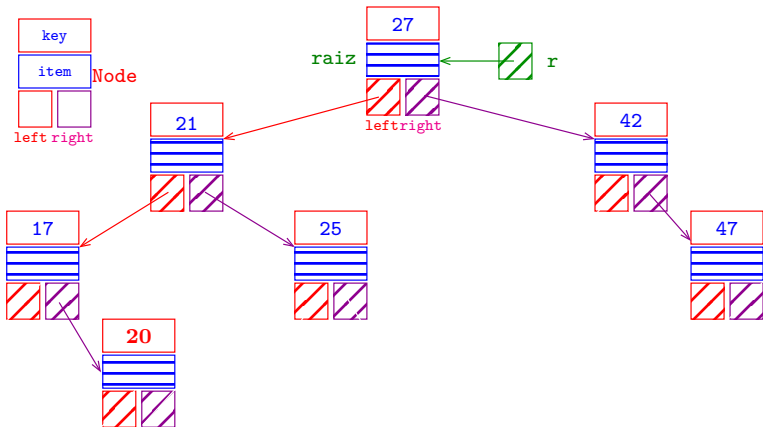
# Ilustração de put ()



ordem put(): 27 21 17 42 47 **25**

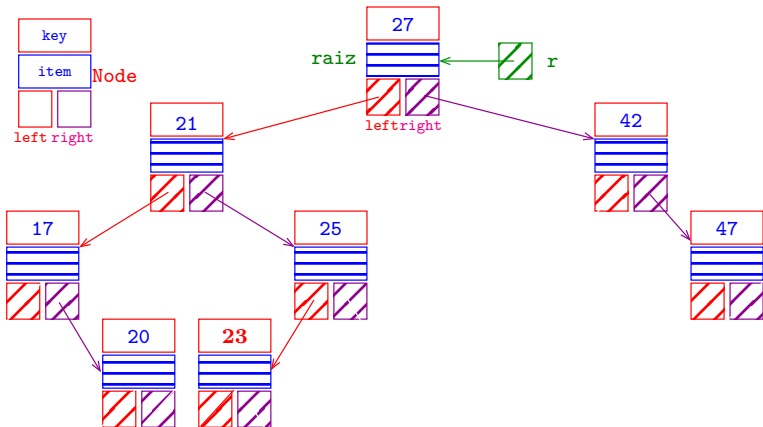


# Ilustração de put ()



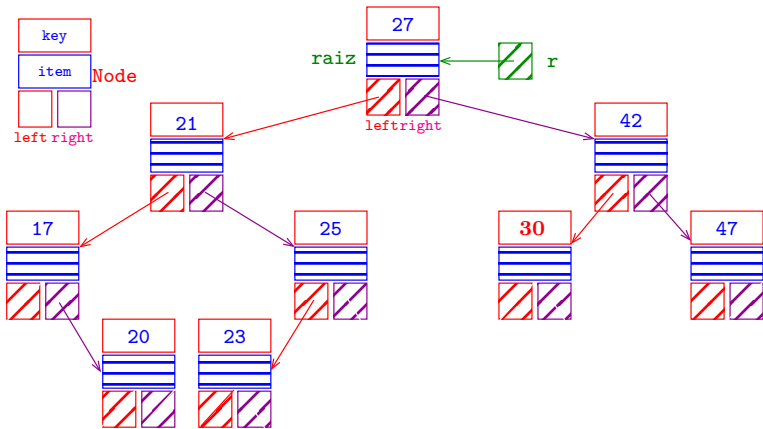
ordem put(): 27 21 17 42 47 25 **20**

# Ilustração de put ()



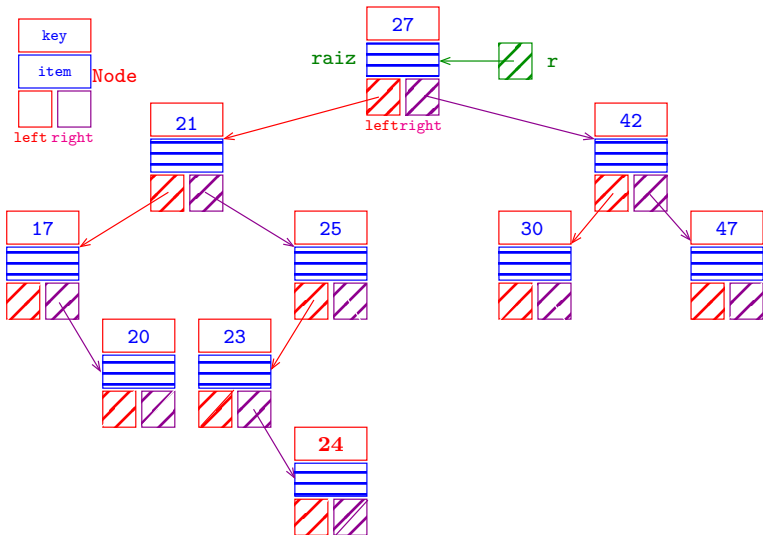
ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 **23**

# Ilustração de put ()



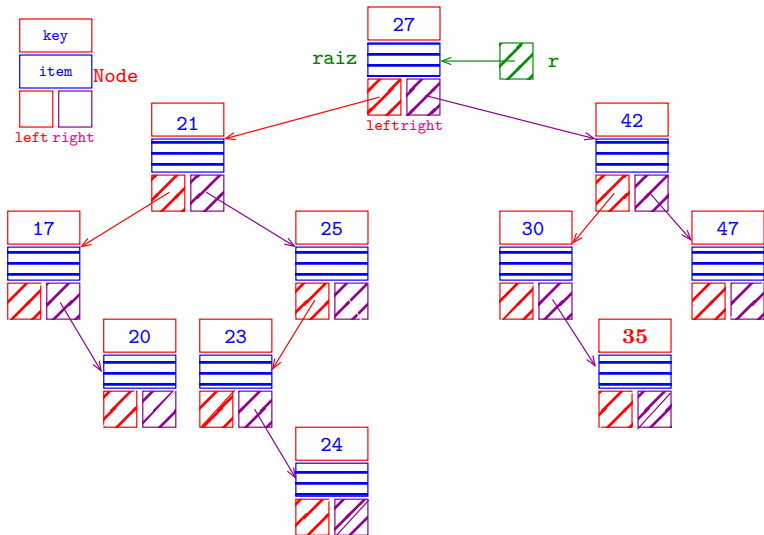
ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 23 **30**

# Ilustração de put ()



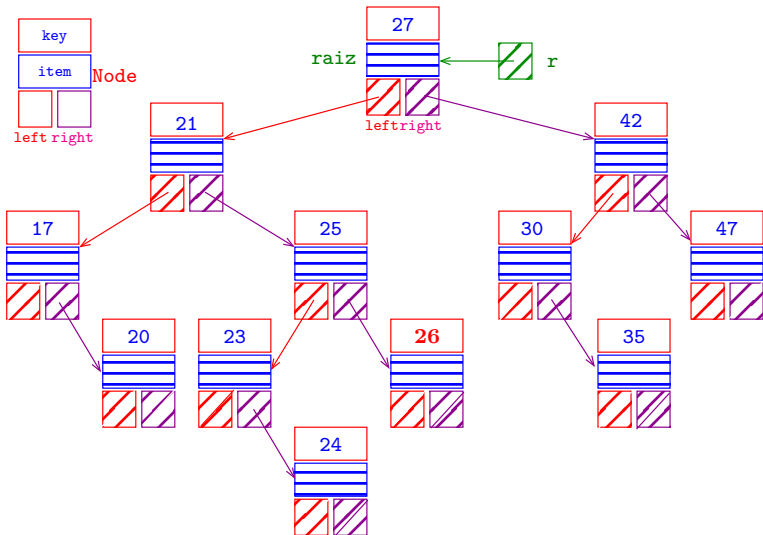
ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 23 30 **24**

# Ilustração de put ()



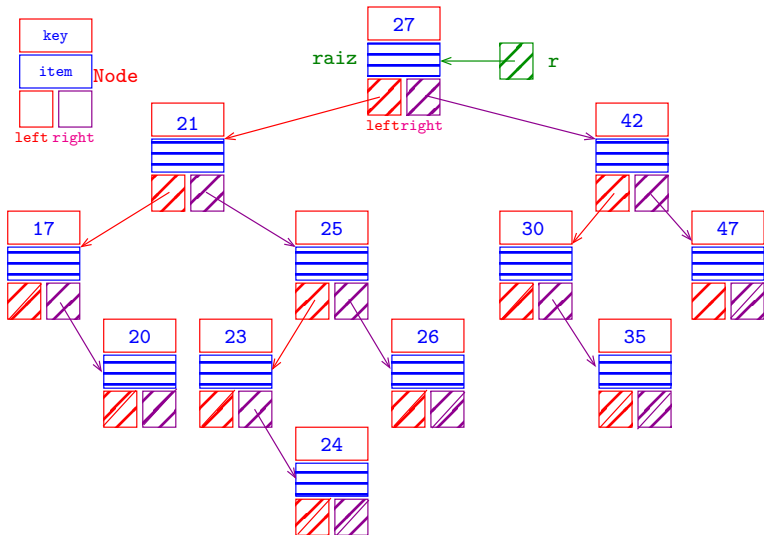
ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 23 30 24 **35**

# Ilustração de put ()



ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 23 30 24 35 **26**

# Ilustração de put ()



ordem put(): 27 21 17 42 47 25 20 23 30 24 35 26

## BST: put(key, val)

Recebe `key` e `val` e `r` e `insere` um novo nó no lugar correto da `árvore` de modo que a `árvore` `continue` sendo de `busca`. Se `key` está na `BST` o seu valor é `atualizado`.

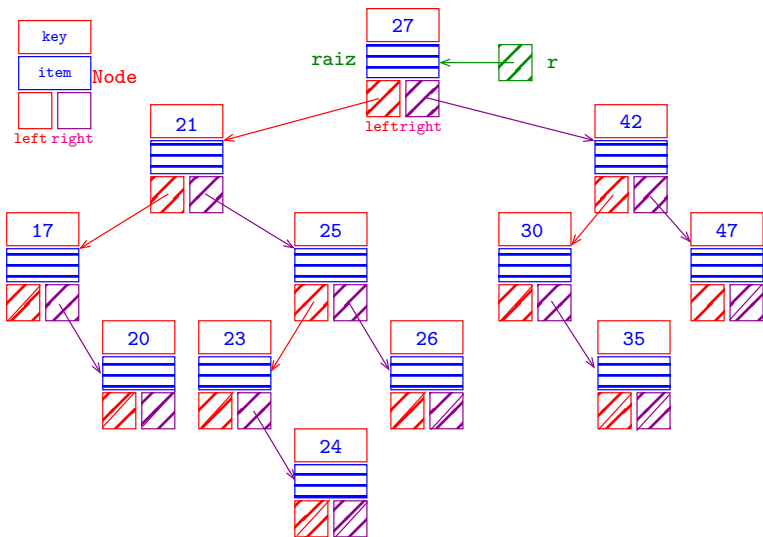
```
public void put(Key key, Value val) {  
    r = put(r, key, val);  
}
```



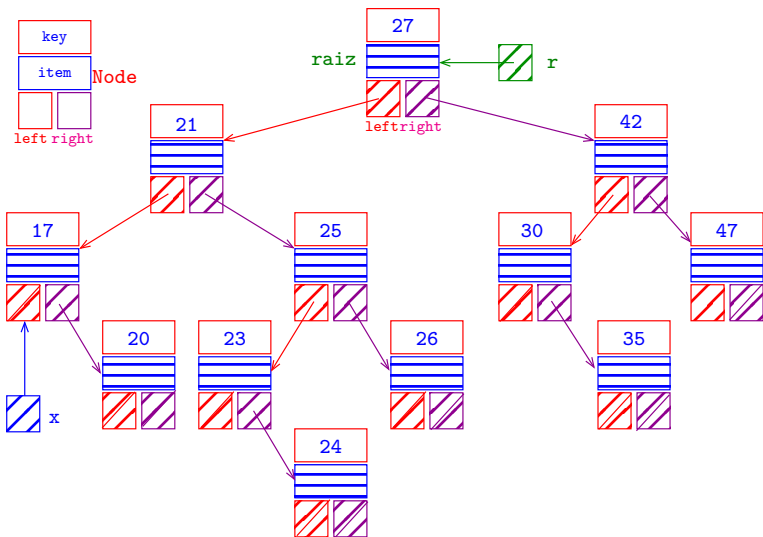
## BST: put(key, val)

```
private Node put(Node x, Key key,
                  Value val) {
    if (x == null)
        return new Node(key, val);
    int cmp = key.compareTo(x.key);
    if (cmp < 0)
        x.left = put(x.left, key, val);
    else if (cmp > 0)
        x.right = put(x.right, key, val);
    else x.val = val;
    return x;
}
```

# Ilustração de min()



# Ilustração de min()



## BST: min(key)

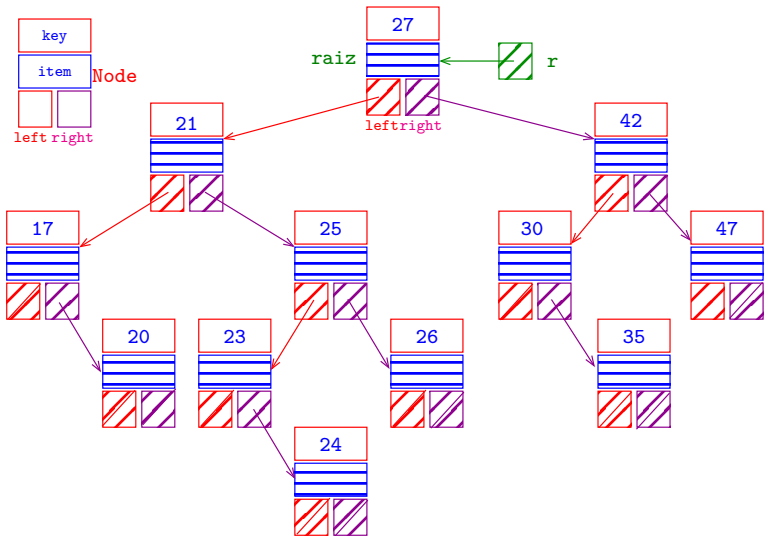
```
// Retorna a menor chave na ST.
```

```
public Key min() {  
    if (r == null) return null;  
    return min(r).key;  
}
```

```
// Retorna o nó da menor chave da  
// subárvore cuja raiz é x.
```

```
private Node min(Node x) {  
    if (x == null) return null;  
    if (x.left == null) return x;  
    return min(x.left);  
}
```

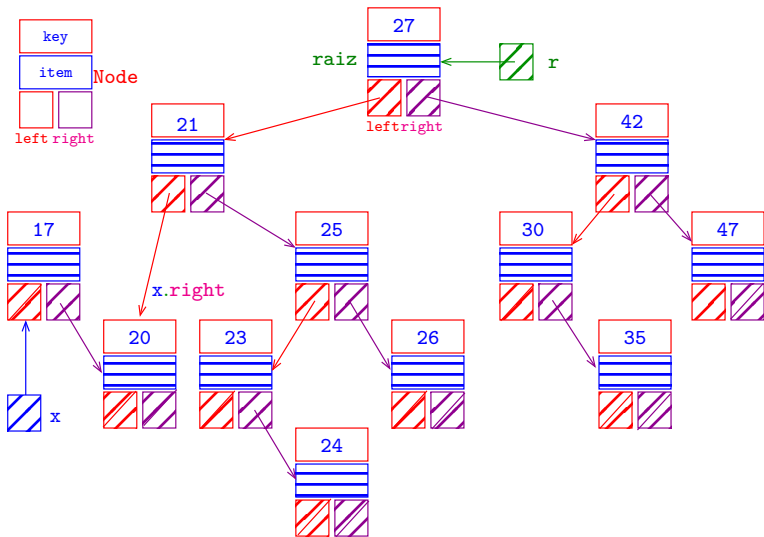
# Ilustração de deleteMin()



x ← nó com a menor chave

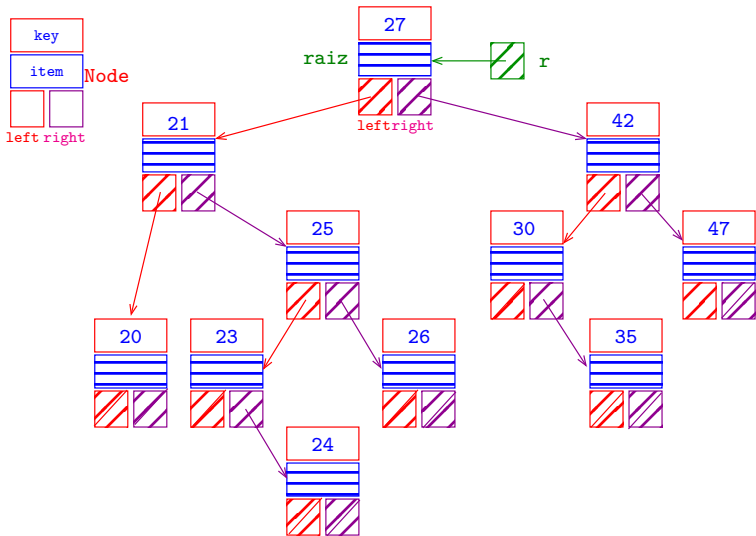


# Ilustração de deleteMin()



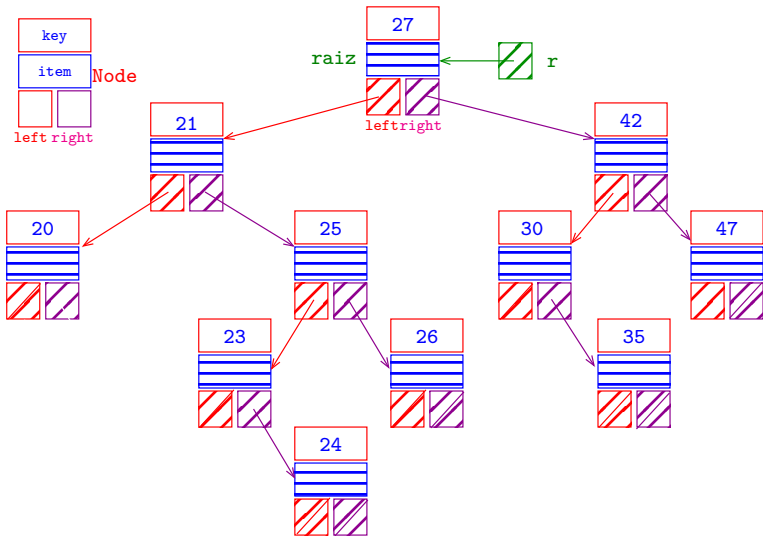
coletor de lixo em ação

# Ilustração de deleteMin()





# Ilustração de deleteMin()



## BST: deleteMin()

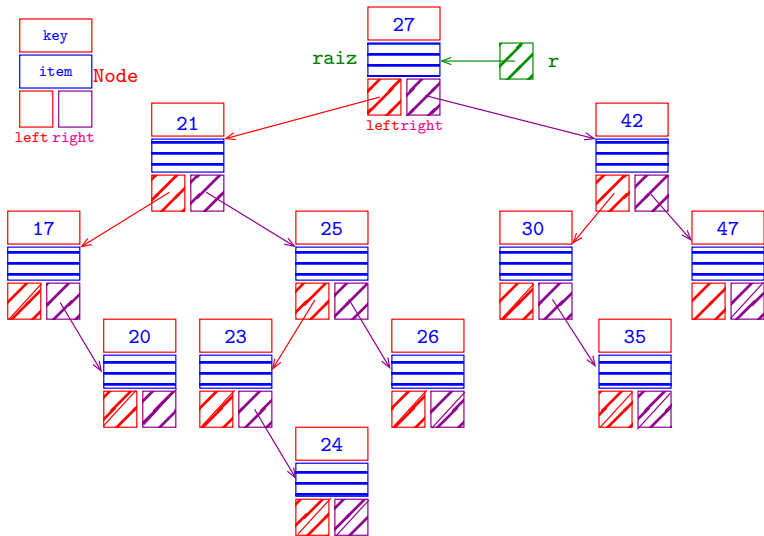
// Remove o nó que tem a menor chave.

```
public void deleteMin() {  
    if (r == null) return;  
    r = deleteMin(r);  
}
```

// Remove o nó que tem a menor chave  
// na subárvore (não vazia) cuja raiz é x  
// e retorna a raiz da sub. resultante.

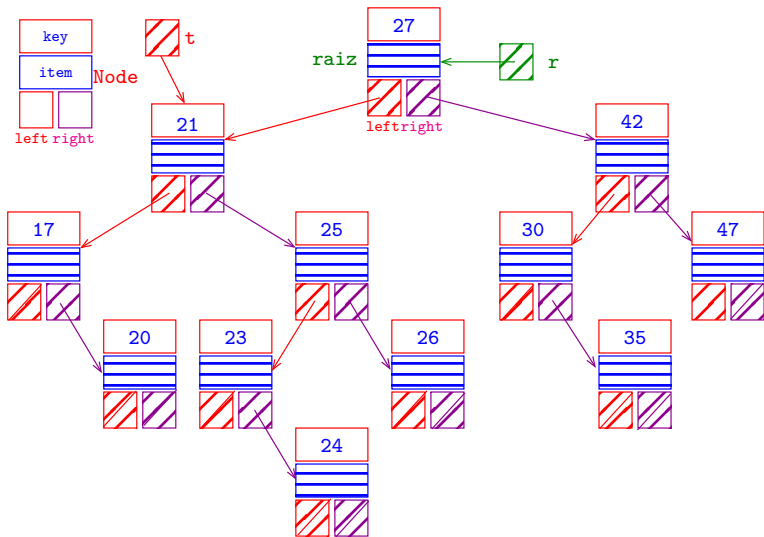
```
private Node deleteMin(Node x) {  
    if (x == null) return null;  
    if (x.left == null) return x.right;  
    x.left = deleteMin(x.left);  
    return x;  
}
```

# Ilustração de delete(21)



t ← nó com 21

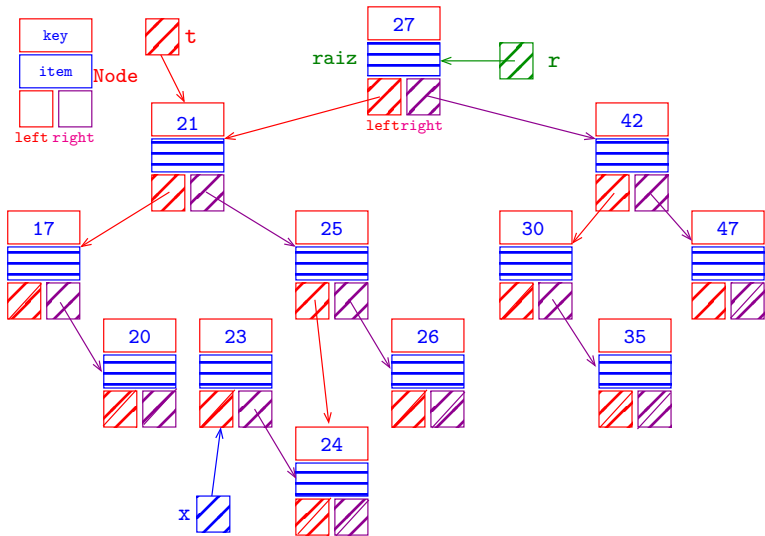
# Ilustração de delete(21)



$x \leftarrow$  menor nó em  $t.right$  ( $=\min(t.right)$ )

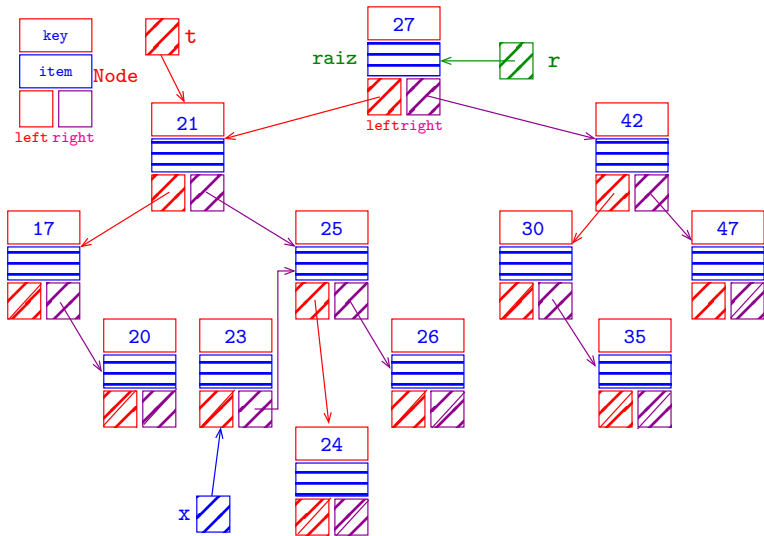


# Ilustração de delete(21)



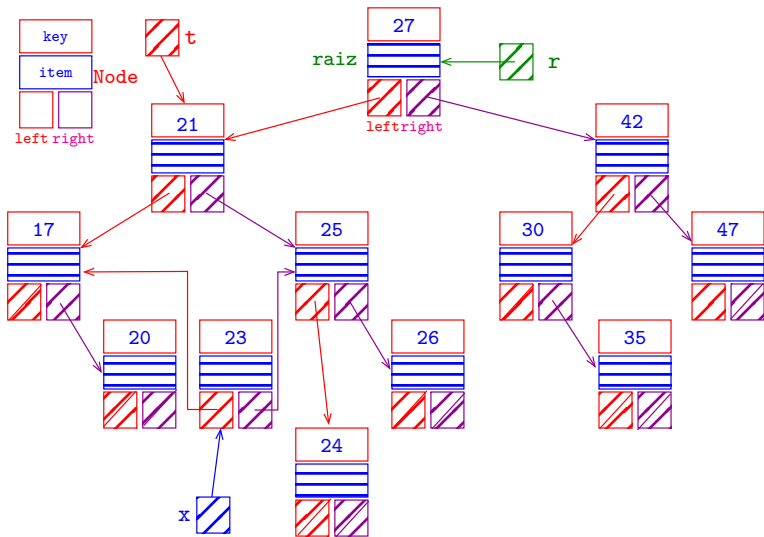
```
ajuste x.right (x.right ← deleteMin(t.right))
```

# Ilustração de delete(21)



ajuste  $x.left$  ( $x.left \leftarrow t.left$ )

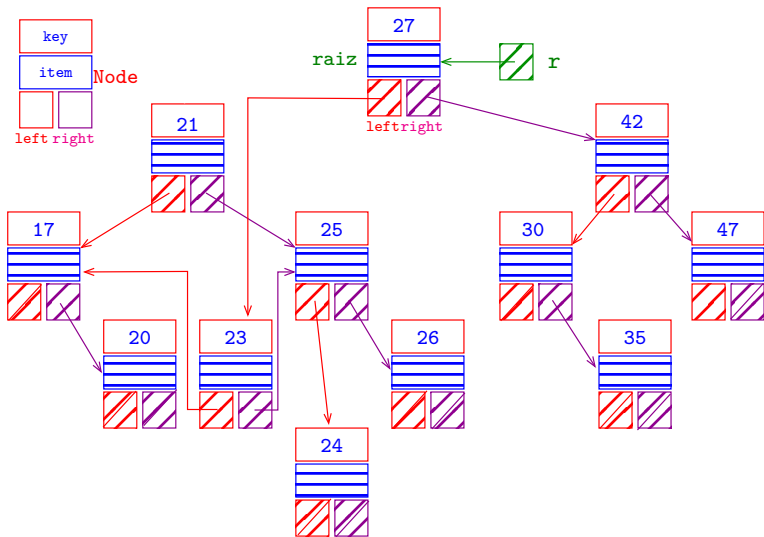
# Ilustração de delete(21)



retorne **x** para **ajustar** a referência que era para **t**

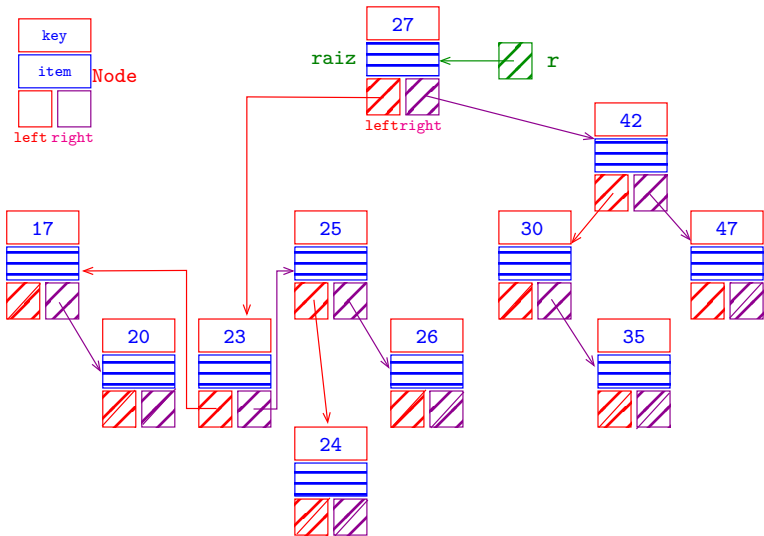


# Ilustração de delete(21)

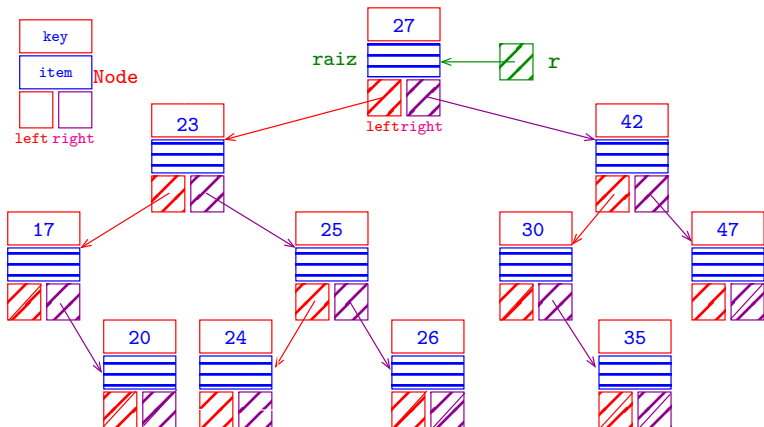


coletor de lixo em ação

# Ilustração de delete(21)



# Ilustração de delete(21)



## BST: delete(key)

**Remove** o nó que contém a chave `key`.  
Se nenhum nó contém `key`, não faz nada.

```
public void delete(Key key) {  
    r = delete(r, key);  
}
```

## BST: delete(key)

```
private Node delete(Node x, Key key) {
    if (x == null) return null;
    int cmp = key.compareTo(x.key);
    if (cmp < 0)
        x.left = delete(x.left, key);
    else if (cmp > 0)
        x.right = delete(x.right, key);
    else{
        // não tem algum filho
        if (x.right == null) return x.left;
        if (x.left == null) return x.right;
```

## BST: delete(key)

```
// x tem ambos os filhos
Node t = x;
x = min(t.right); // x.left == null
x.right = deleteMin(t.right);
x.left = t.left;
}
return x;
}
```

## BST aumentada

```
public class BST <Key extends
    Comparable<Key>, Value> {
    private Node r; // raiz
    private class Node {
        private Key key;
        private Value val;
        private int n;
        private Node left, right;
        public Node(Key key, Value val,
            int n) {
            this.key = key; this.val = val;
            this.n = n;
        }
    }
}
```

## BST: size()

Retorna o número de pares `key-val` na `BST`.

```
public int size() {  
    return size(r);  
}
```

```
// retorna o número de nós na BST  
// de raiz x
```

```
private int size(Node x) {  
    if (x == null) return 0;  
    return x.n;  
}
```



## BST: rank()

Retorna o número de chaves estritamente menores que `key`.

```
public int rank(Key key) {  
    return rank(key, r);  
}
```

## BST: rank()

Retorna o número de chaves estritamente menores que `key`.

```
private int rank(Key key, Node x) {
    if (x == null) return 0;
    int cmp = x.key.compareTo(key);
    if (cmp > 0) return rank(key, x.left);
    if (cmp < 0)
        return 1 + size(x.left)
                + rank(key, x.right);
    return size(x.left);
}
```

## BST: put(key, val) aumentado

```
private Node put(Node x, Key key,
                  Value val) {
    if (x == null)
        return new Node(key, val, 1);
    int cmp = key.compareTo(x.key);
    if (cmp < 0)
        x.left = put(x.left, key, val);
    else if (cmp > 0)
        x.right = put(x.right, key, val);
    else x.val = val;
    x.n = 1 + size(x.left)
        + size(x.right);
    return x;
}
```

## BST: put(key, val) aumentado

```
private Node deleteMin(Node x) {  
    if (x.left == null) return x.right;  
    x.left = deleteMin(x.left);  
    x.n = size(x.left) + size(x.right) + 1;  
    return x;  
}
```

## Consumo de tempo

O consumo de tempo das funções `get()`, `put()` e `delete()` é, no pior caso, proporcional à **altura** da **árvore**.

**Conclusão:** interessa trabalhar com **árvores balanceadas**: árvores **AVL**, árvores **rubro-negras**, árvores ...

## Mais experimentos

Consumo de tempo para se criar um **ST** em que a **chaves** são as palavras em `les_miserables.txt` e os **valores** o número de ocorrências.

<b>estrutura</b>	<b>ST</b>	<b>tempo</b>
vetor	não-ordenada	59.5
vetor MTF	não-ordenada	7.6
vetor	ordenada	1.5
lista ligada	não-ordenada	147.1
lista ligada MTF	não-ordenada	15.3
lista ligada	ordenada	115.2
skiplist	ordenada	1.1
arvore binária de busca ♡	ordenada	0.7

Tempos em segundos obtidos com **StopWatch**.

## Desempenho esperado

A **ideia** de **BST** é realizarmos uma espécie de "**busca binária dinâmica**".

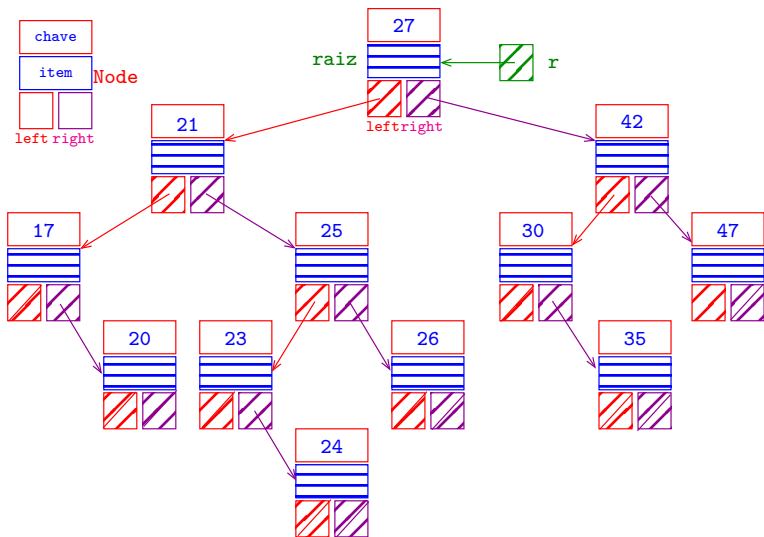
Gostaríamos de combinar a eficiência da busca por chaves ordenados (**get()**) com a eficiência da inserção (**put()**) e remoção (**delete()**).

Qual é o número de **chaves examinadas/comparadas** em uma busca com sucesso?

**Busca com sucesso** = busca em que a chave procurada está na **BST**.

Toda operação de busca ou inserção visita  $1 + p$  nós, sendo **p** a **profundidade** do **último nó visitado**.

# Desempenho esperado





## Desempenho esperado

Na **BST** acima:

- ▶ a busca por 27 requer  $1+0$  comparações
- ▶ a busca por 21 requer  $1+1$  comparações
- ▶ a busca por 42 requer  $1+1$  comparações
- ▶ a busca por 17 requer  $1+2$  comparações
- ▶ a busca por 25 requer  $1+2$  comparações
- ▶ a busca por 30 requer  $1+2$  comparações
- ▶ a busca por 47 requer  $1+2$  comparações
- ▶ a busca por 20 requer  $1+3$  comparações
- ▶ a busca por 23 requer  $1+3$  comparações
- ▶ a busca por 26 requer  $1+3$  comparações
- ▶ a busca por 35 requer  $1+3$  comparações
- ▶ a busca por 24 requer  $1+4$  comparações

## Desempenho esperado

Assim, o **número médio** de comparações necessários para uma **busca com sucesso** na **BST** acima é

$$(1 + 2 + 2 + 3 + 3 + 3 + 3 + 4 + 4 + 4 + 4 + 5) / 12 \approx 3.17$$

O **comprimento interno** (= *internal path length*) de uma **BT** é a soma das profundidades dos seus nós.

O **comprimento interno** da árvore mostrada anteriormente é

$$0 + 1 + 1 + 2 + 2 + 2 + 2 + 3 + 3 + 3 + 3 + 4 = 26$$

## BST aleatória

Uma **BST aleatória** é uma **BST** que se obtém inserindo  $n$  chaves **distintas** em **ordem aleatória** numa árvore inicialmente vazia.

Qual é o **número esperado** de comparações em uma busca com sucesso em uma **BST aleatória** com  $n$  chaves?

## BST aleatória

**Fato.** Buscas com sucesso numa BST aleatória com  $n$  chaves requer cerca de  $2 \lg n$  comparações na média.

**Demonstração:** O número de comparações para encontrados uma dada chave é 1 mais a profundidade do nó que contém a chave. Se somarmos todas as profundidades dos nós de uma árvore obtemos o comprimento interno  $C$  da árvore.

O número médio de comparações para uma busca com sucesso nessa árvore é portanto  $1 + C/n$ .

## BST aleatória

Seja  $C_n$  o comprimento interno de uma BST aleatória com  $n$  chaves. Temos que  $C_0 = 0$ ,  $C_1 = 0$  e

$$\begin{aligned} C_n &= ((C_0 + C_{n-1} + n-1) \\ &+ (C_1 + C_{n-2} + n-1) \\ &+ \dots \\ &+ (C_{n-1} + C_0 + n-1))/n. \end{aligned}$$

Cada  $n-1$  é devido a contribuição da raiz às profundidades das duas subárvores.

Reescrevendo a terceira igualdade obtemos

$$nC_n = 2(C_0 + C_1 + \dots + C_{n-1}) + n(n-1).$$

## BST aleatória

Agora vem um truque meio manjado. Primeiro, trocando  $n$  por  $n-1$  na última igualdade temos que

$$(n-1)C_{n-1} = 2(C_0 + C_1 + \dots + C_{n-2}) + (n-1)(n-2).$$

Segundo, fazemos

$$nC_n - (n-1)C_{n-1} = 2C_{n-1} + 2(n-1).$$

Rearranjando os termos e dividindo por  $n(n+1)$  obtemos

$$\frac{C_n}{n+1} = \frac{C_{n-1}}{n} + \frac{2(n-1)}{n(n+1)} < \frac{C_{n-1}}{n} + 2\frac{1}{n}$$

## BST aleatória

A última recorrência que pode ser "*desenrolada*" até o caso base

$$\frac{C_n}{n+1} < \frac{C_1}{2} + 2 \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{n-1} + \frac{1}{n} \right).$$

Assim,

$$C_n < 2(n+1) \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{n-1} + \frac{1}{n} \right).$$

Sabemos que

$$\sum_2^n \frac{1}{n} < \int_1^n \frac{1}{x} dx = \ln n - \ln 1 = \ln n.$$

## BST aleatória

Logo, como  $2/\lg e = 1.3862\dots$

$$C_n < 2(n+1) \ln n = 2(n+1) \frac{\lg n}{\lg e} < 1.39(n+1) \lg n$$

Portanto, concluímos que na média o número de comparações em uma BST aleatória é

$$1 + \frac{1.39(n+1) \lg n}{n} \sim 2 \lg n.$$



# Consumo de tempo

O número esperado de nós visitados durante uma busca em uma BST aleatória não passa de  $2 \lg n$