

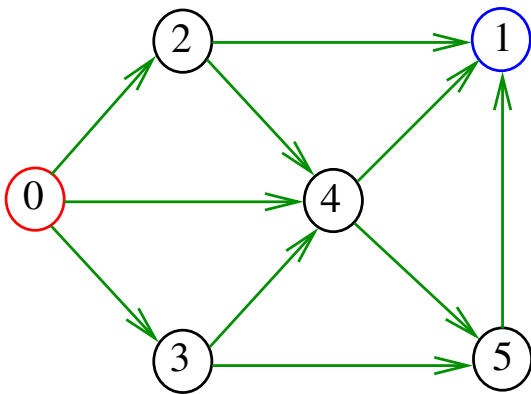


Fonte: ash.atozviews.com

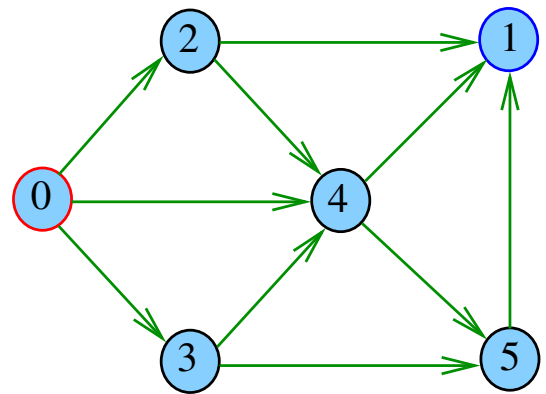
Compacto de alguns dos melhores momentos

AULA 20

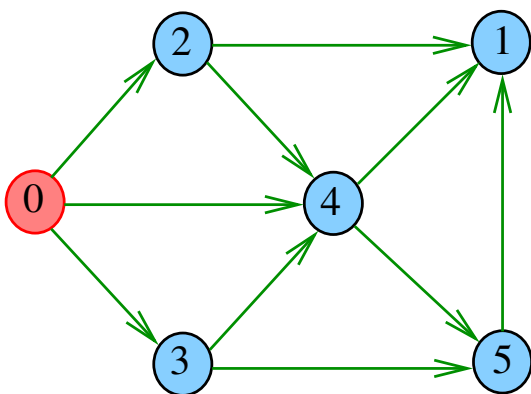
DFSpaths($G, 0$)



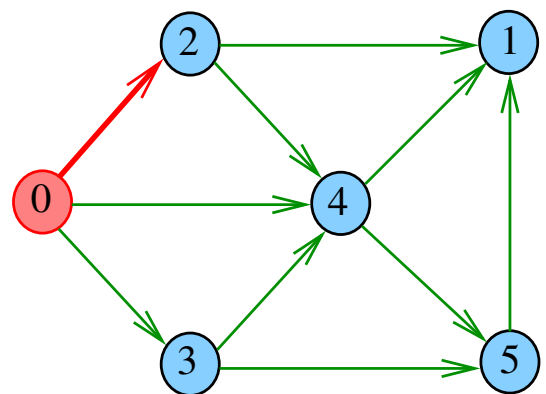
DFSpaths($G, 0$)



dfs($G, 0$)



dfs($G, 0$)



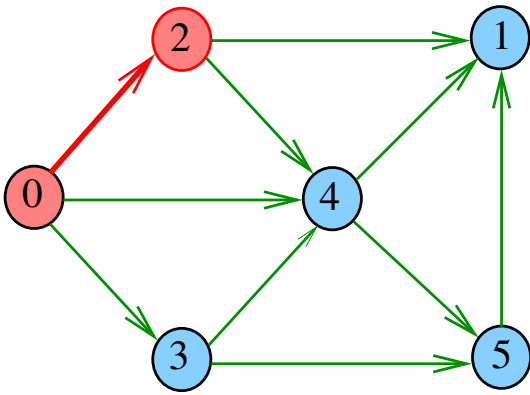
Busca ou varredura

Um algoritmo de **busca** (ou **varredura**) examina, sistematicamente, todos os vértices e todos os arcos de um digrafo.

Cada arco é examinado **uma só vez**.

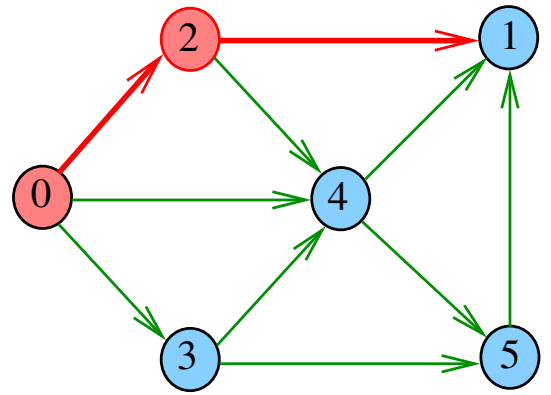
Depois de visitar sua ponta inicial o algoritmo percorre o arco e visita sua ponta final.

dfs(G, 2)



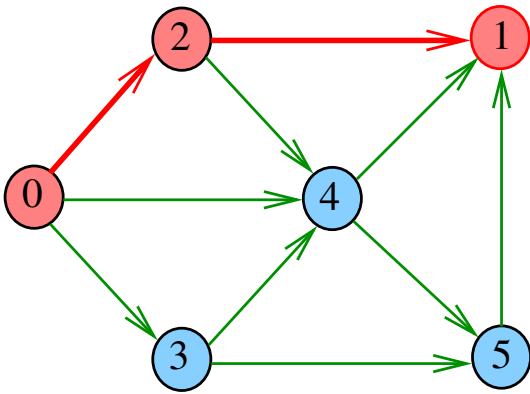
Navigation icons

dfs(G, 2)



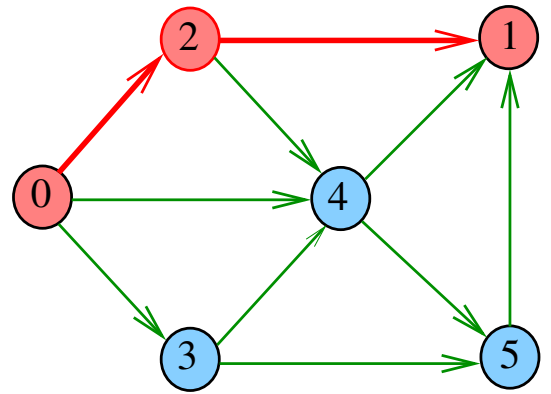
Navigation icons

dfs(G, 1)



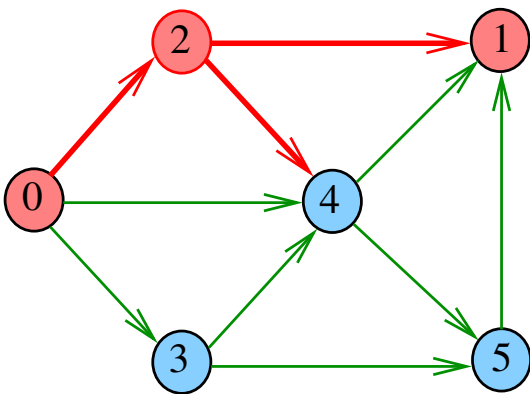
Navigation icons

dfs(G, 2)



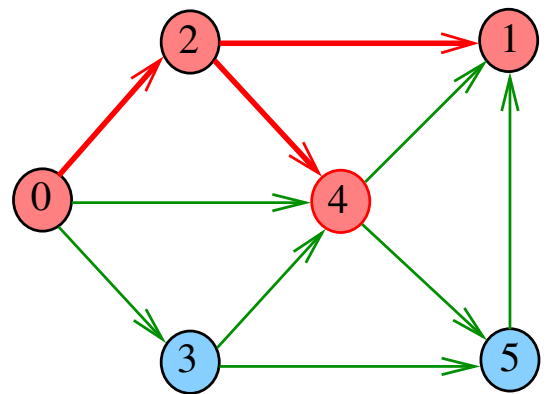
Navigation icons

dfs(G, 2)



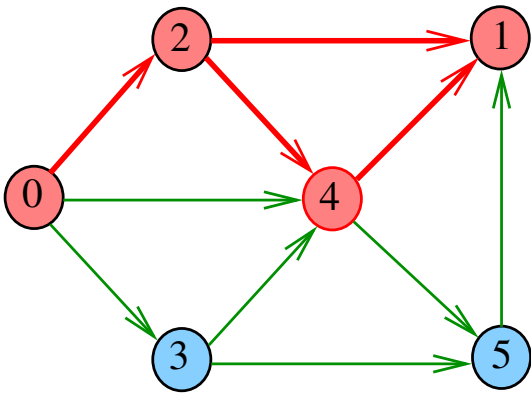
Navigation icons

dfs(G, 4)

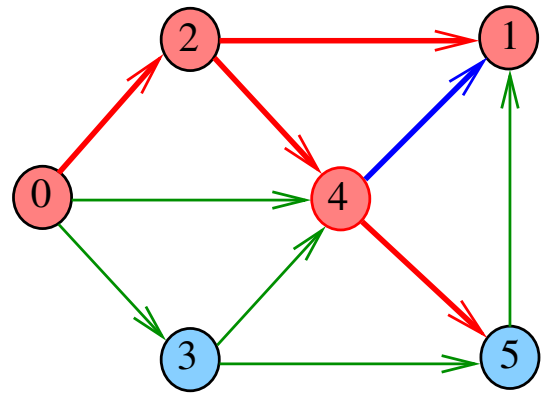


Navigation icons

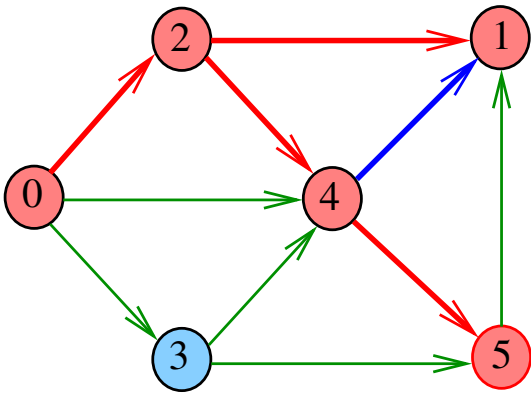
dfs(G, 4)



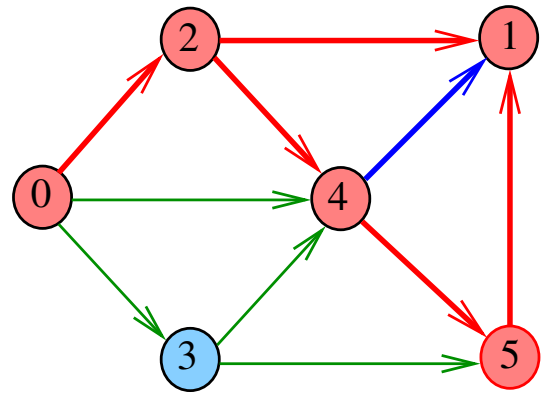
dfs(G, 4)



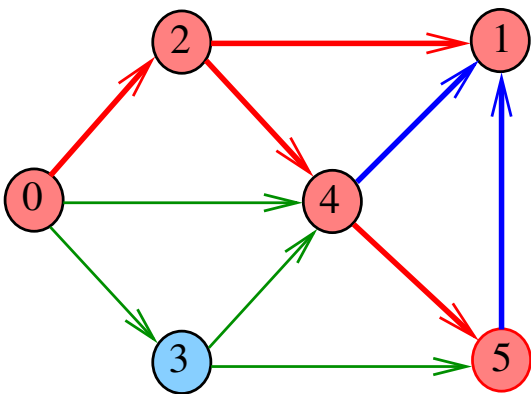
dfs(G, 5)



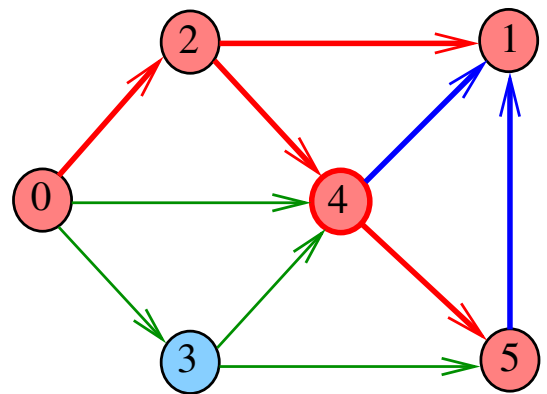
dfs(G, 5)



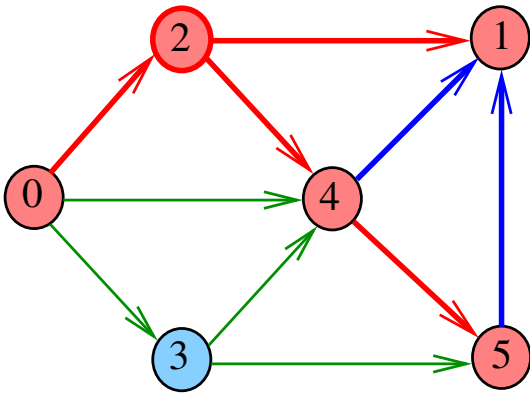
dfs(G, 5)



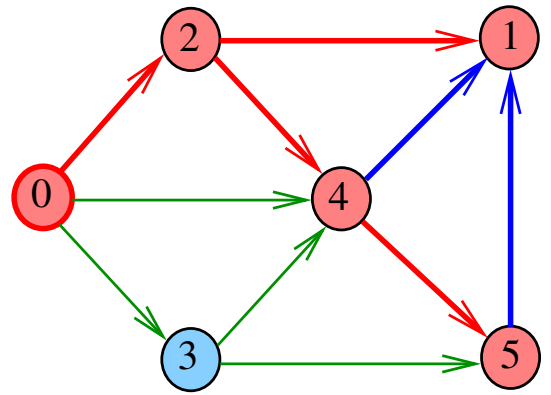
dfs(G, 4)



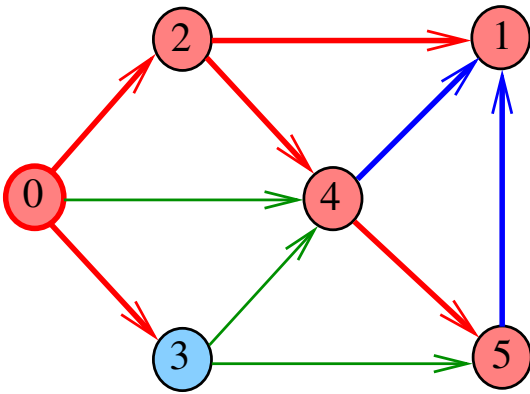
dfs(G, 2)



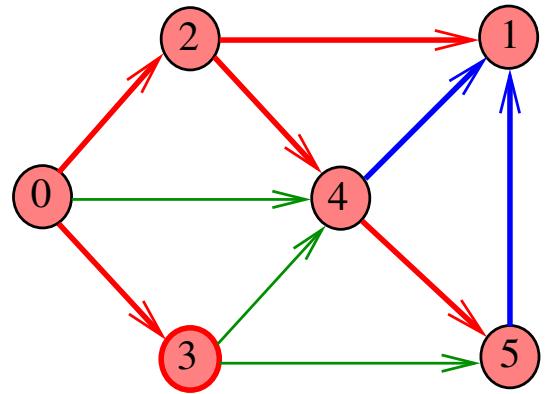
dfs(G, 0)



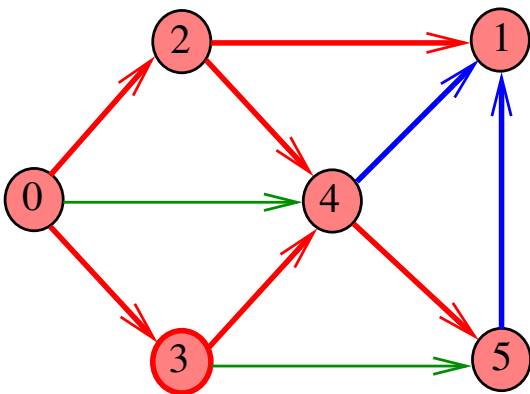
dfs(G, 0)



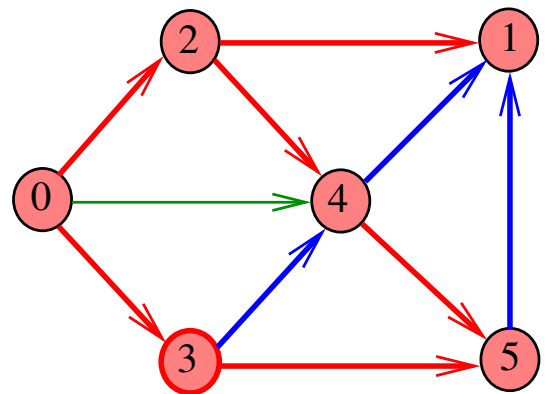
dfs(G, 3)



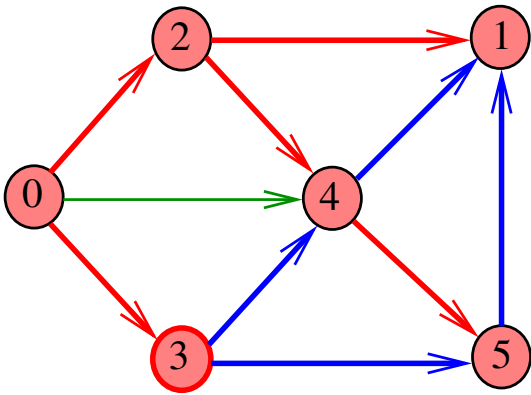
dfs(G, 3)



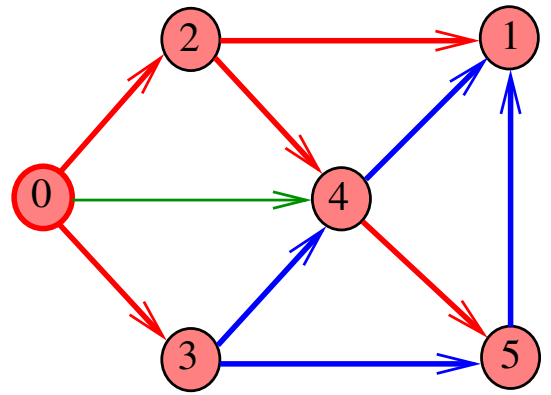
dfs(G, 3)



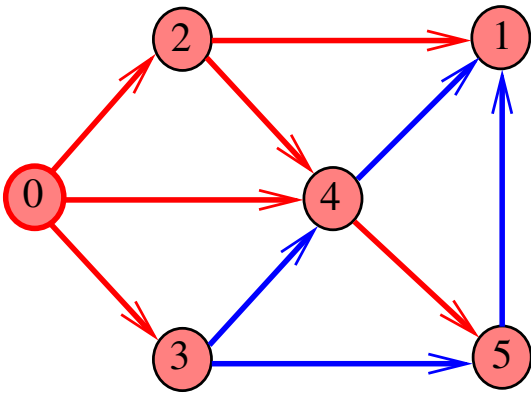
dfs(G, 3)



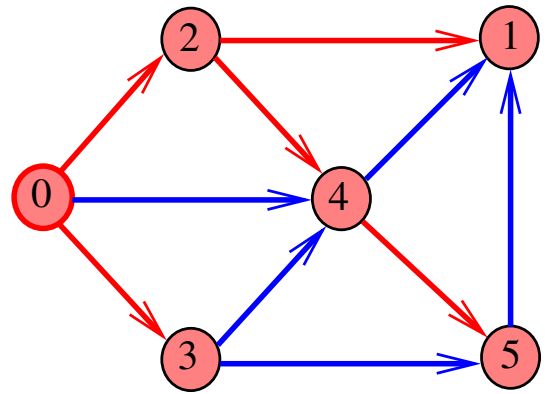
dfs(G, 0)



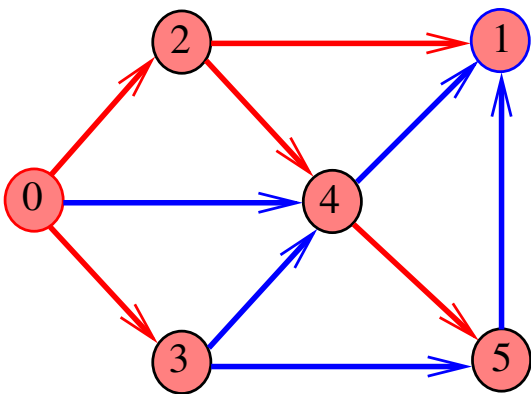
dfs(G, 0)



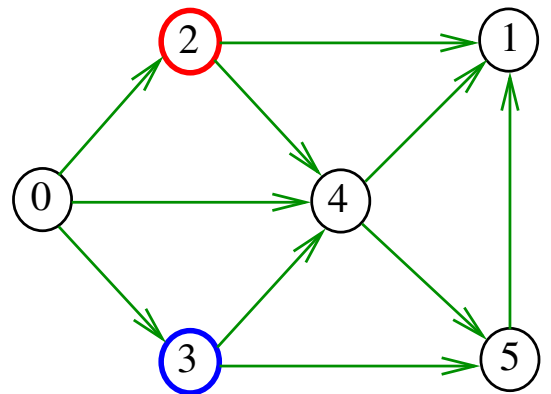
dfs(G, 0)



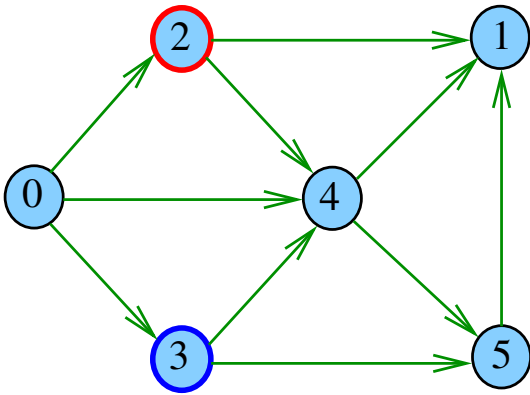
DFSpaths(G, 0)



DFSpaths(G, 2)

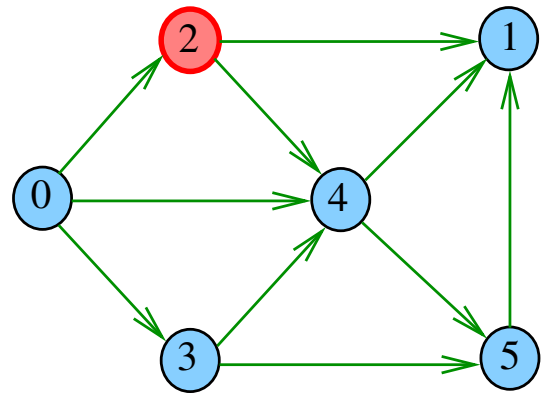


DFSpaths(G, 2)



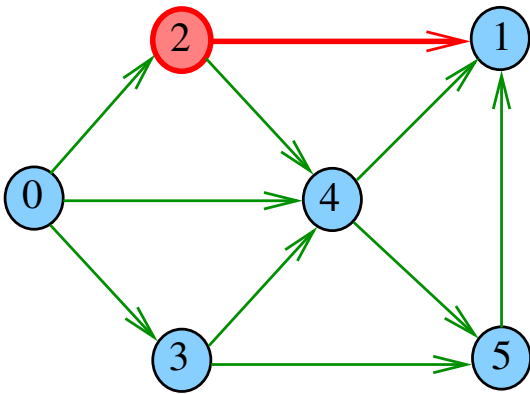
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 2)



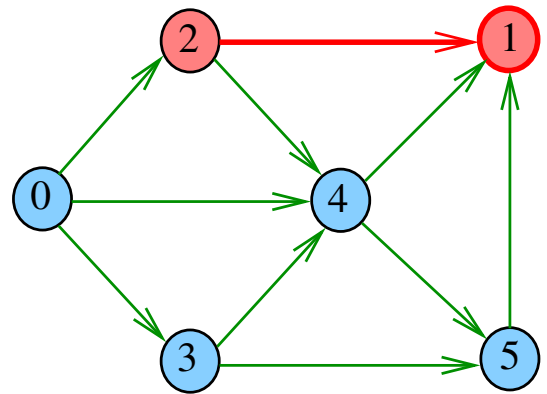
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 2)



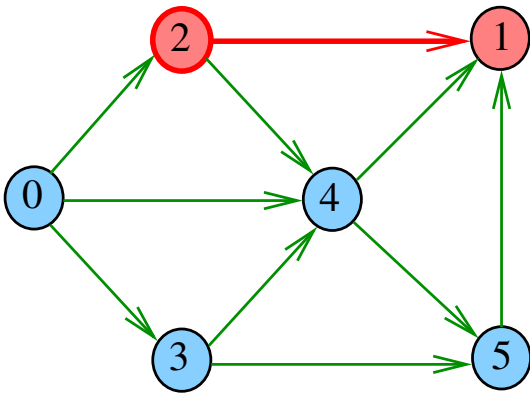
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 1)



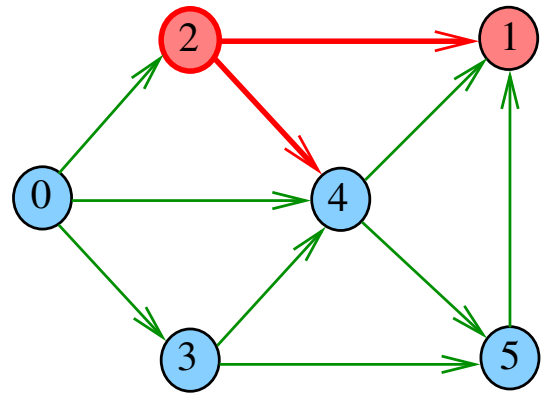
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 2)



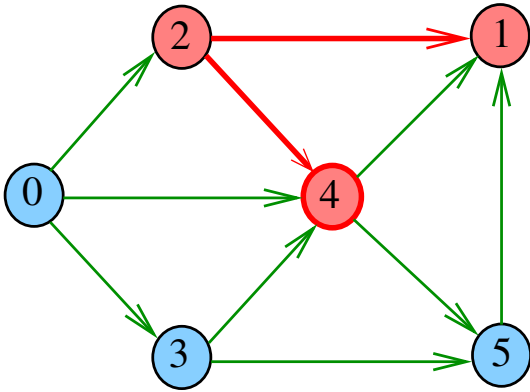
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 2)



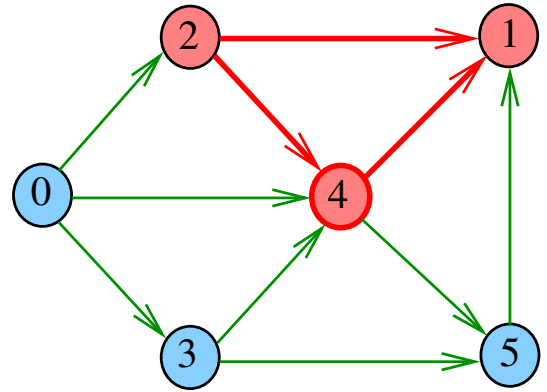
Navigation icons: back, forward, search, etc.

dfs(G, 4)



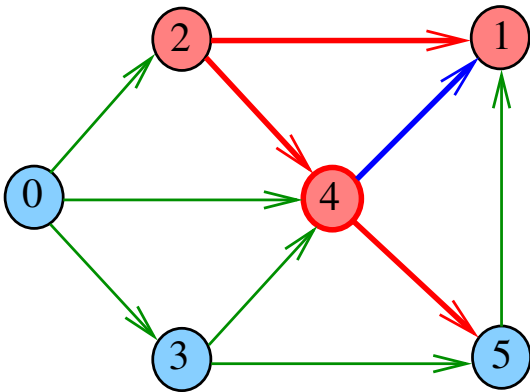
Navigation icons

dfs(G, 4)



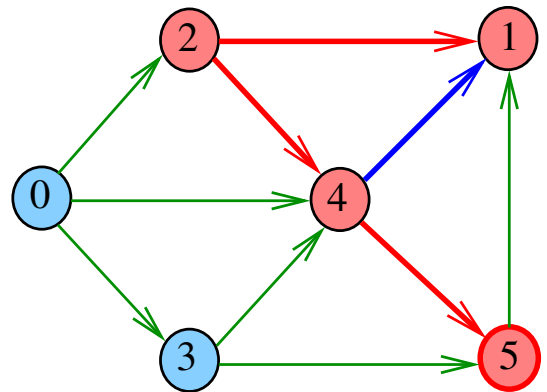
Navigation icons

dfs(G, 4)



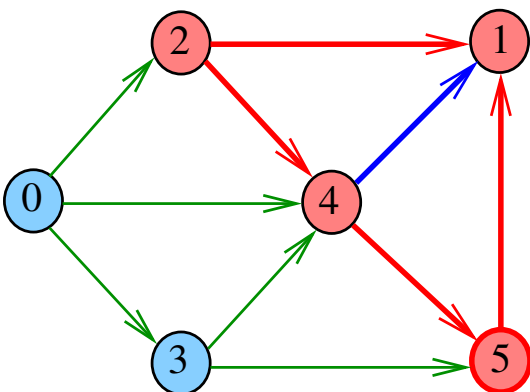
Navigation icons

dfs(G, 5)



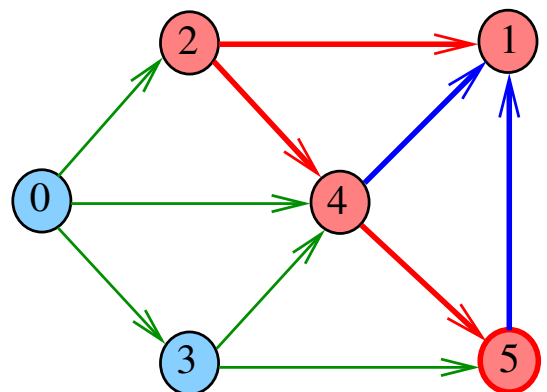
Navigation icons

dfs(G, 5)



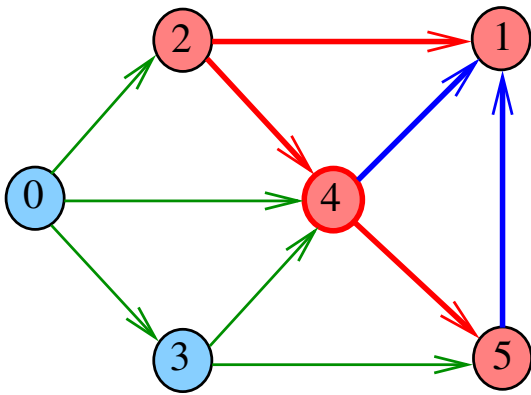
Navigation icons

dfs(G, 5)



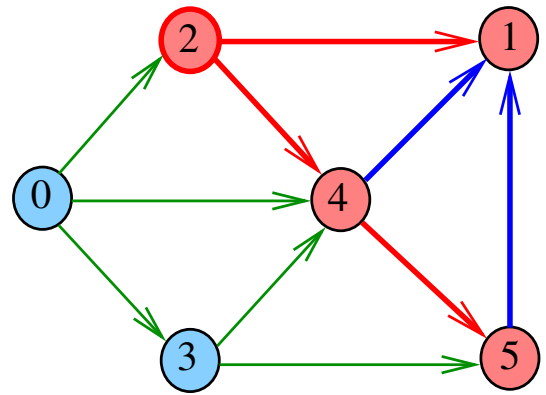
Navigation icons

dfs(G, 4)



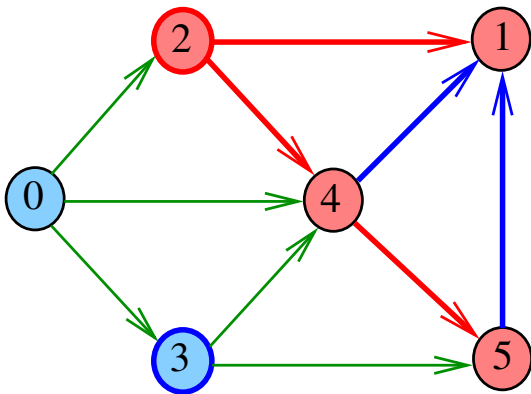
Navigation icons

dfs(G, 2)



Navigation icons

DFSpaths(G, 2)



Navigation icons

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `dfs()` para vetor de listas de adjacência é $O(V + E)$.

O consumo de tempo de `DFSpaths` para vetor de listas de adjacência é $O(V + E)$.

Navigation icons

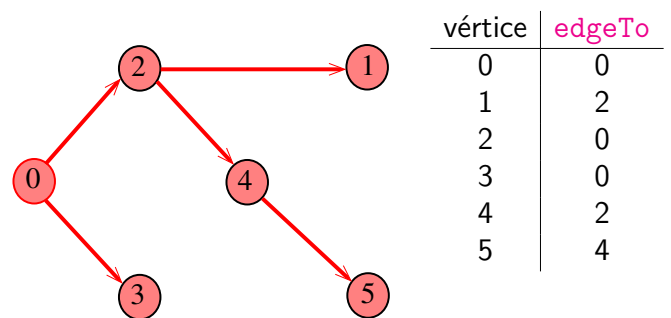
Consumo de tempo

O consumo de tempo da função `dfs()` para matriz de adjacências é $O(V^2)$.

O consumo de tempo de `DFSpaths` para matriz de adjacências é $O(V^2)$.

Caminhos no computador

Um arborescência pode ser representada através de um **vetor de pais**: `edgeTo[w]` é o pai de `w`. Se `r` é a raiz, então `edgeTo[r]=r`



Navigation icons

Navigation icons

AULA 21

Certificados

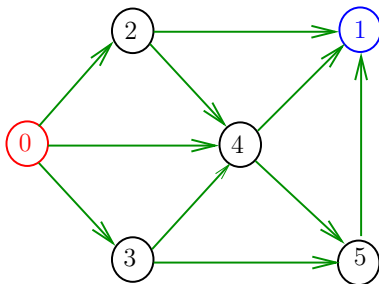


Fonte: [Free Printable Computer Achievement Award Certificates](#)

Procurando um caminho

Problema: dados um digrafo G e dois vértices s e t decidir se existe um caminho de s a t

Exemplo: para $s = 0$ e $t = 1$ a resposta é SIM



Certificados

Como é possível 'verificar' a resposta?

Como é possível 'verificar' que **existe** caminho?

Como é possível 'verificar' que **não existe** caminho?

Certificados

Como é possível 'verificar' a resposta?

Como é possível 'verificar' que **existe** caminho?

Como é possível 'verificar' que **não existe** caminho?

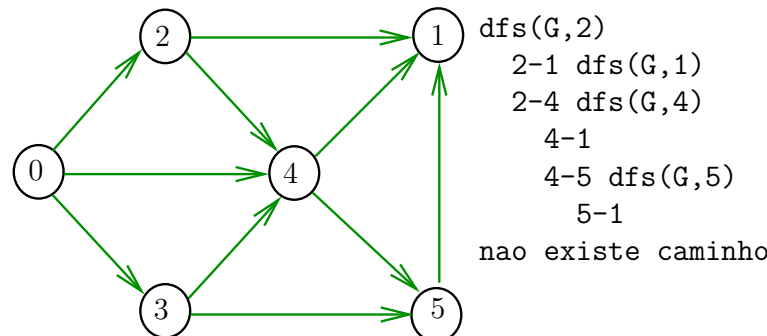
Veremos questões deste tipo frequentemente

Elas terão um papel **suuuper** importante no final de [MAC0338 Análise de Algoritmos](#) e em [MAC0414 Autômatos, Computabilidade e Complexidade](#)

Elas estão relacionadas com o **Teorema da Dualidade** visto em [MAC0315 Otimização Linear](#)

Certificado de inexistência

Como é possível demonstrar que o problema **não tem solução**?



Conclusão

Para quaisquer vértices s e t de um digrafo, vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ existe um caminho de s a t
- ▶ existe st -corte (S, T) em que todo arco no corte tem ponta inicial em T e ponta final em S .



Fonte: Yin and yang (Wikipedia)

E DFSpaths e BFSpaths com isso?

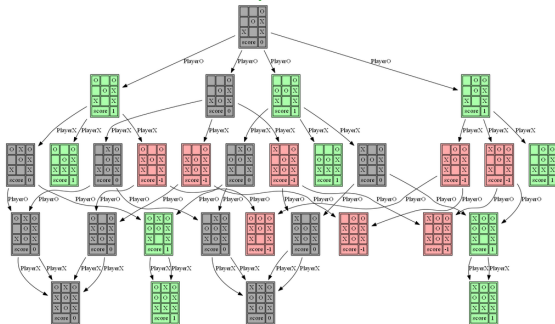
No código das classes `DFSpaths` e `BFSpaths` se **existe um caminho** de s a t ele está representado no vetor `edgeTo[]`.

No código das classes `DFSpaths` e `BFSpaths` se **não existe um caminho** de s a t um st -corte separando s de t está representado no vetor `marked[]`.

Em ambos os casos podemos fazer um trecho de código que **verifica a resposta** em tempo proporcional a $V + E$.

Anatomia de busca em profundidade

Classificação dos arcos

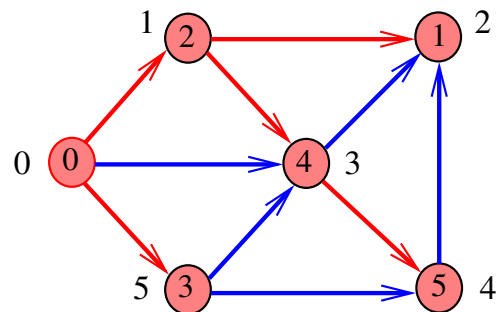


Fonte: Using Minimax (with the full game tree) to implement the machine players ...

Referências: CLRS 22

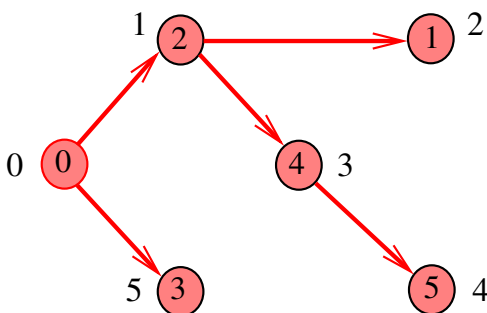
Arcos da arborescência

Arcos da arborescência são os arcos $v-w$ que `dfs()` percorre para visitar w pela primeira vez. Exemplo: arcos em **vermelho** são arcos da arborescência



Arcos da arborescência

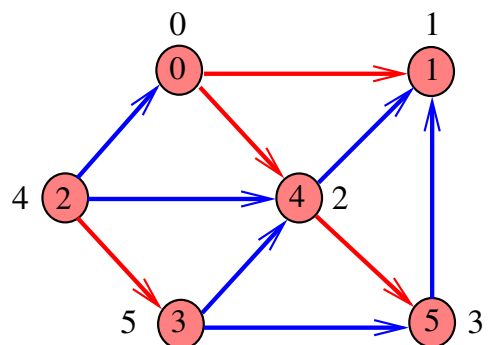
Arcos da arborescência são os arcos $v-w$ que `dfs()` percorre para visitar w pela primeira vez. Exemplo: arcos em **vermelho** são arcos da arborescência



Floresta DFS

Conjunto de arborescências é a **floresta da busca em profundidade** (= *DFS forest*)

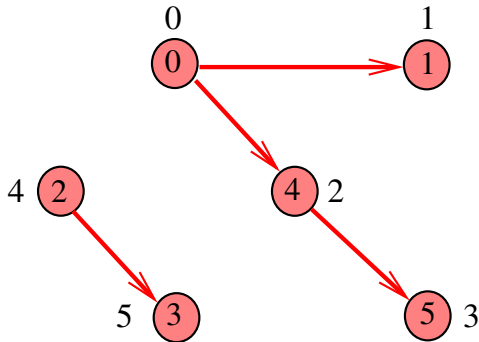
Exemplo: arcos em **vermelho** formam a floresta DFS



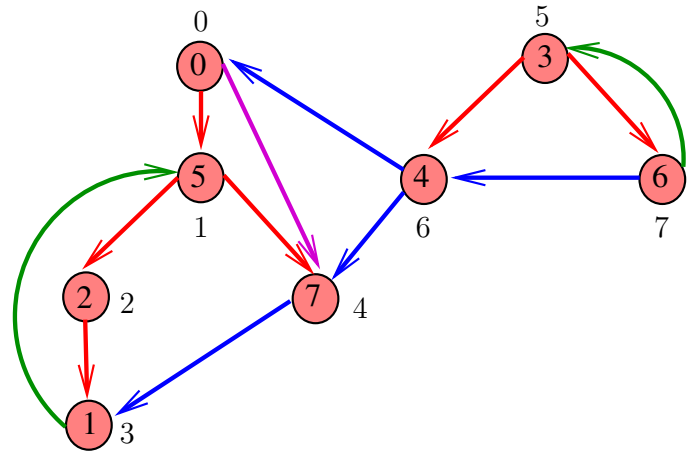
Floresta DFS

Conjunto de arborescências é a **floresta da busca em profundidade** (= *DFS forest*)

Exemplo: arcos em **vermelho** formam a floresta DFS

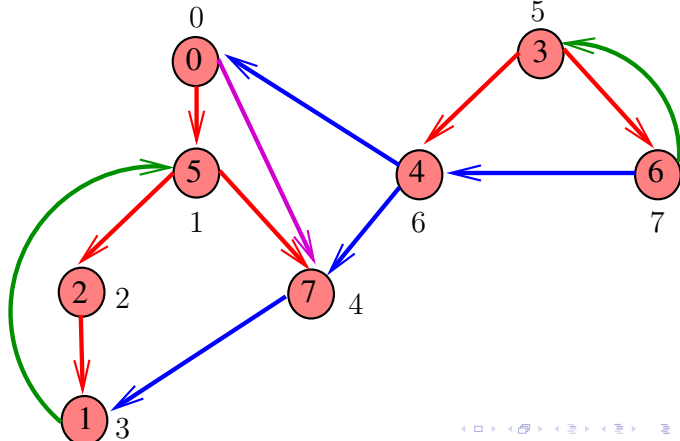


Classificação dos arcos



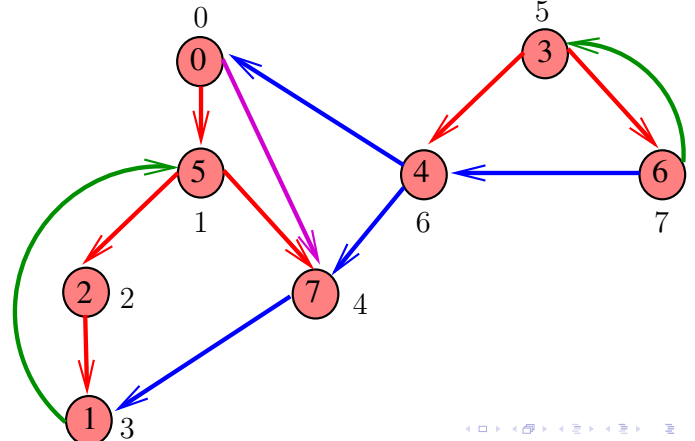
Arcos de arborescência

$v-w$ é **arco de arborescência** se foi usado para visitar w pela primeira vez (arcos **vermelhos**)



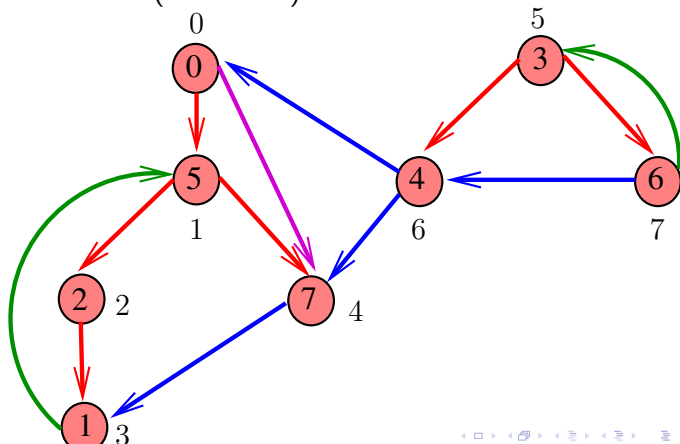
Arcos de retorno

$v-w$ é **arco de retorno** se w é ancestral de v (arcos **verdes**)



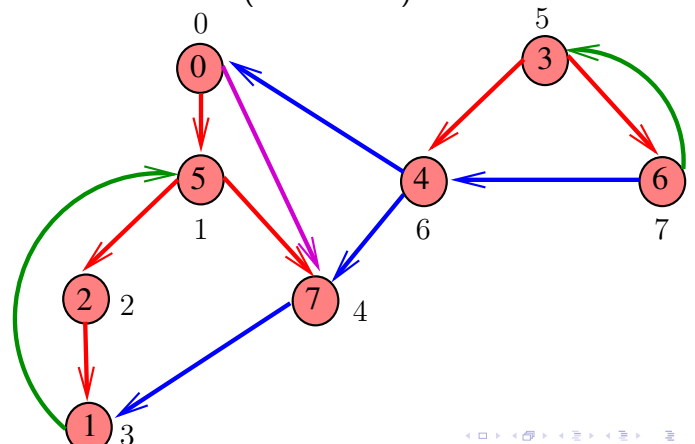
Arcos descendentes

$v-w$ é **descendente** se w é descendente de v , mas não é filho (arco **roxo**)



Arcos cruzados

$v-w$ é **arco cruzado** se w não é ancestral nem descendente de v (arcos **azuis**)



Busca DFSanatomia (CLRS)

O digrafo G têm $G.V()$ vértices

```
private int time;
private int[] d = new int[G.V()];
private int[] f = new int[G.V()];
```

DFSanatomia visita todos os vértices e arcos do digrafo G .

A função registra em $d[v]$ o 'momento' em que v foi descoberto e em $f[v]$ o momento em que ele foi completamente examinado

DFSanatomia: esqueleto

```
public class DFSanatomia {
    private boolean[] marked;
    private int[] edgeTo;
    private int time;
    private int[] d; // discovered
    private int[] f; // finished
    private Queue<Integer> pre; // pré-ordem
    private Queue<Integer> pos; // pós-ordem
    // pós-ordem reversa
    private Stack<Integer> revPos;
```

DFSanatomia: esqueleto

```
// métodos
public DFSanatomia(Graph G) {...}
private void dfs(Digraph G, int v){...}
public Iterable<Integer> pre() {...}
public Iterable<Integer> pos() {...}
public Iterable<Integer> revPos() {...}
}
```

DFSanatomia: construtor

```
public DFSanatomia(Graph G) {
    marked = new boolean[G.V()];
    edgeTo = new int[G.V()];
    d = new int[G.V()];
    f = new int[G.V()];
    pre = new Queue<Integer>();
    pos = new Queue<Integer>();
    revPos = new Stack<Integer>();
    for (int v = 0; v < G.V(); v++)
        if (!marked(v)) {
            dfs(G, v);
        }
}
```

DFSanatomia: dfs()

```
private void dfs(Digraph G, int v) {
    marked[v] = true;
    d[v] = time++; // descoberto
    pre.enqueue(v); // pré-ordem
    for (int w : G.adj[v]) {
        if (!marked(w)) {
            edgeTo[w] = v;
            dfs(G, w);
        }
    }
    pos.enqueue(v); // pós-ordem
    revPos.push(v); // pós-ordem reversa
    f[v] = time++; // terminamos
}
```

DFSanatomia: pre(), pos() e revPos()

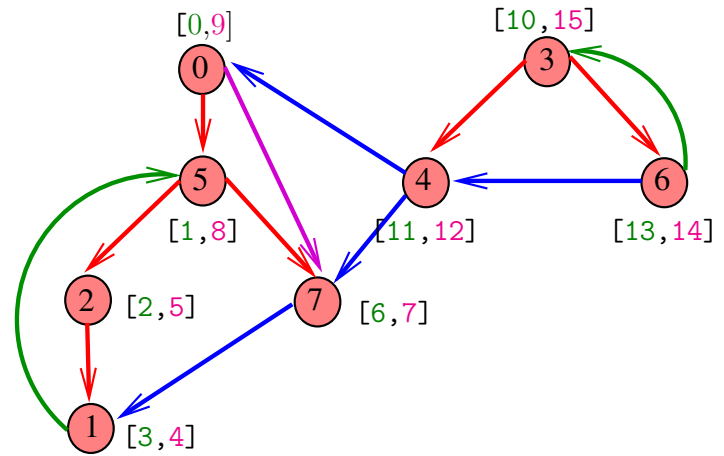
```
public Iterable<Integer> pre() {
    return pre;
}
public Iterable<Integer> pos() {
    return pos;
}
public Iterable<Integer> revPos() {
    return revPos;
}
```

Consumo de tempo

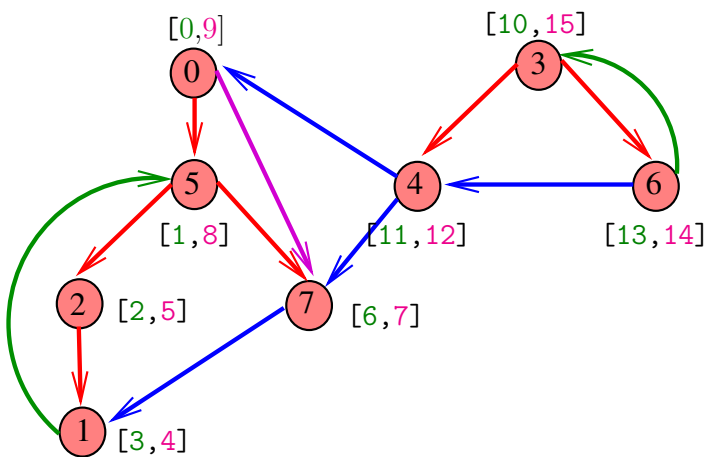
A classe `DFSanatomia`, para **vetor de listas de adjacência**, consome tempo $O(V + E)$.

A classe `DFSanatomia`, para **matriz de adjacências**, consome tempo $O(V^2)$.

Busca DFS (CLRS)

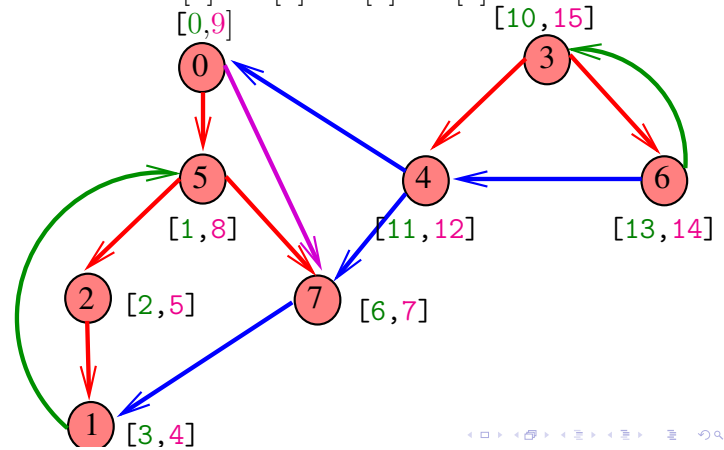


Classificação dos arcos



Arcos de arborescência ou descendentes

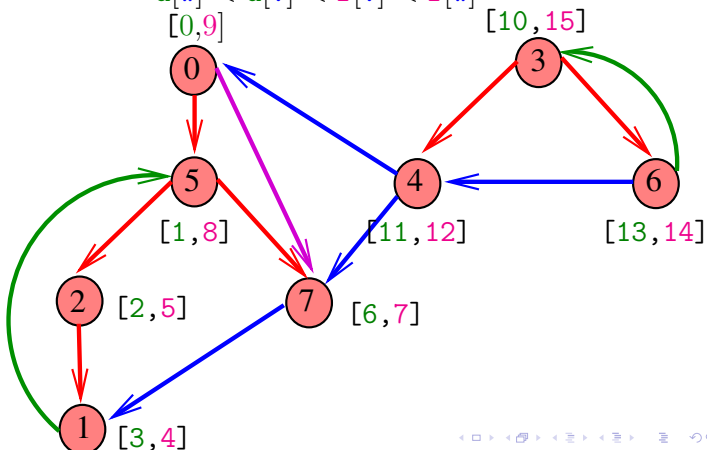
$v-w$ é **arco de arborescência** ou **descendente** se e somente se $d[v] < d[w] < f[w] < f[v]$



Arcos de retorno

$v-w$ é **arco de retorno** se e somente se

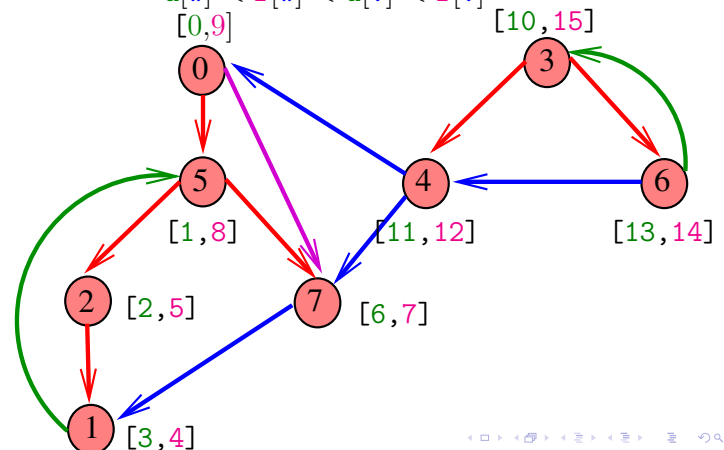
$$d[w] < d[v] < f[v] < f[w]$$



Arcos cruzados

$v-w$ é **arco cruzado** se e somente se

$$d[w] < f[w] < d[v] < f[v]$$

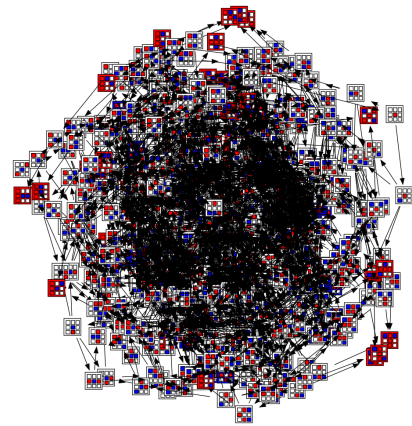


Conclusões

$v-w$ é:

- ▶ **arco de arborescência** se e somente se $d[v] < d[w] < f[w] < f[v]$ e $\text{edgeTo}[w] = v$;
- ▶ **arco descendente** se e somente se $d[v] < d[w] < f[w] < f[v]$ e $\text{edgeTo}[w] \neq v$;
- ▶ **arco de retorno** se e somente se $d[w] < d[v] < f[v] < f[w]$;
- ▶ **arco cruzado** se e somente se $d[w] < f[w] < d[v] < f[v]$;

Ciclos em digrafos

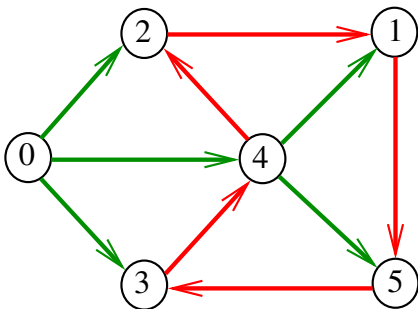


Fonte: [laying out a large graph with graphviz](#)

Ciclos

Um **ciclo** num digrafo é qualquer sequência da forma $v_0-v_1-v_2-\dots-v_{k-1}-v_p$, onde $v_{k-1}-v_k$ é um arco para $k = 1, \dots, p$ e $v_0 = v_p$.

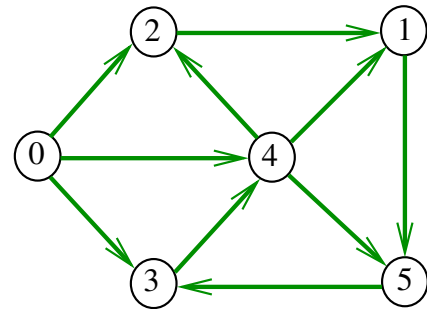
Exemplo: 2-1-5-3-4-2 é um ciclo



Procurando um ciclo

Problema: decidir se dado digrafo G possui um ciclo

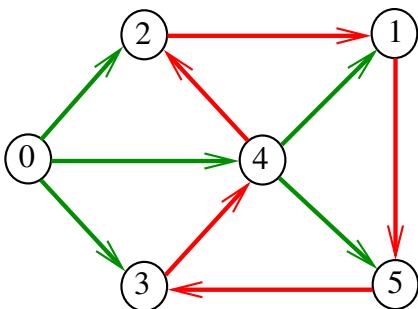
Exemplo: para o grafo a seguir a resposta é **SIM**



Procurando um ciclo

Problema: decidir se dado digrafo G possui um ciclo

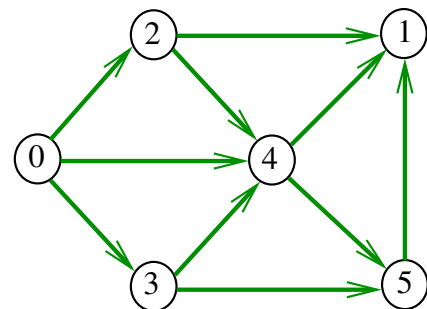
Exemplo: para o grafo a seguir a resposta é **SIM**



Procurando um ciclo

Problema: decidir se dado digrafo G possui um ciclo

Exemplo: para o grafo a seguir a resposta é **NÃO**



DirectedCycle café com leite

Recebe um digrafo G e decide se existe um ciclo.

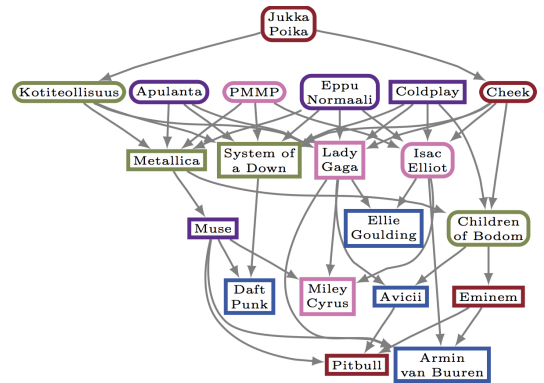
Para cada arco $u-v$ podemos fazer

```
DFSpaths dfs = new DFSpaths(G, v);
```

e verificar se `dfs.hasPath(u)`

O consumo de tempo para vetor de listas de adjacência é $O(E(V + E))$.

Digrafos acíclicos (DAGs)

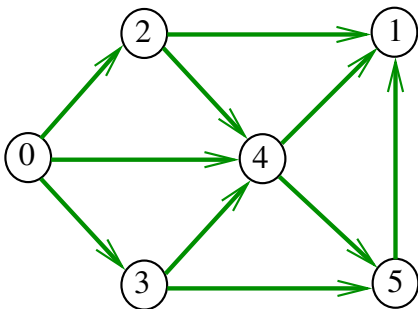


Fonte: Comparing directed acyclic graphs

DAGs

Um digrafo é **acíclico** se não tem ciclos
Digrafos acíclicos também são conhecidos como DAGs (= *directed acyclic graphs*)

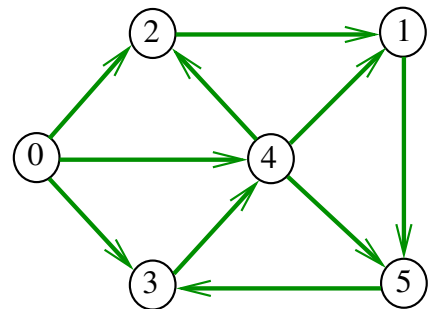
Exemplo: um digrafo acíclico



DAGs

Um digrafo é **acíclico** se não tem ciclos
Digrafos acíclicos também são conhecidos como DAGs (= *directed acyclic graphs*)

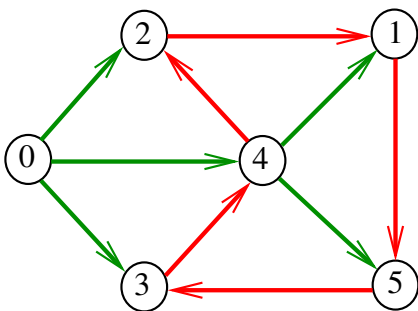
Exemplo: um digrafo que **não** é acíclico



DAGs

Um digrafo é **acíclico** se não tem ciclos
Digrafos acíclicos também são conhecidos como DAGs (= *directed acyclic graphs*)

Exemplo: um digrafo que **não** é acíclico



Ordenação topológica

Uma **permutação** dos vértices de um digrafo é uma seqüência em que cada vértice aparece uma e uma só vez

Uma **ordenação topológica** (= *topological sorting*) de um digrafo é uma permutação

$$ts[0], ts[1], \dots, ts[V-1]$$

dos seus vértices tal que todo arco tem a forma

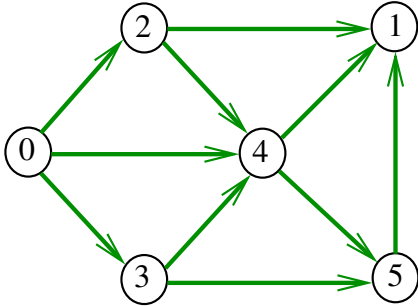
$$ts[i] \rightarrow ts[j] \text{ com } i < j$$

$ts[0]$ é necessariamente uma **fonte**

$ts[V-1]$ é necessariamente um **sorvedouro**

Exemplo

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3	2	4	5	1



DAGs versus ordenação topológica

É evidente que digrafos com ciclos **não** admitem ordenação topológica.

É menos evidente que **todo** DAG admite ordenação topológica.

A prova desse fato é um algoritmo que recebe qualquer digrafo e devolve

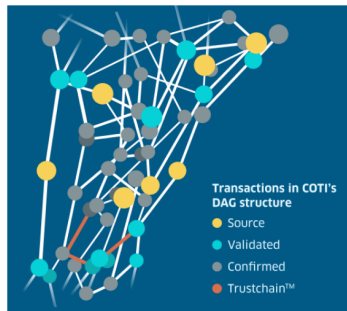
- ▶ um **ciclo**;
- ▶ uma **ordenação topológica do digrafo**.

Algoritmos de ordenação topológica

Blockchain vs Directed Acyclic Graph (DAG)



Blockchain



COTI's DAG

Fonte: [Our Exciting Partnership With COTI](#)

Algoritmo de eliminação de fontes

Armazena em $ts[0 \dots i-1]$ uma permutação de um subconjunto do conjunto de vértices de G e devolve o valor de i

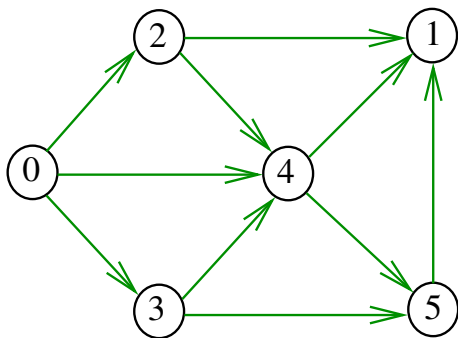
Se $i = G.V()$ então $ts[0 \dots i-1]$ é uma ordenação topológica de G .

Caso contrário, G **não** é um DAG

```
int DAGts1 (Digraph G, Vertex ts[]);
```

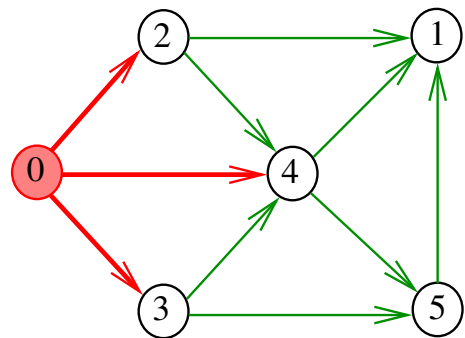
Exemplo

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



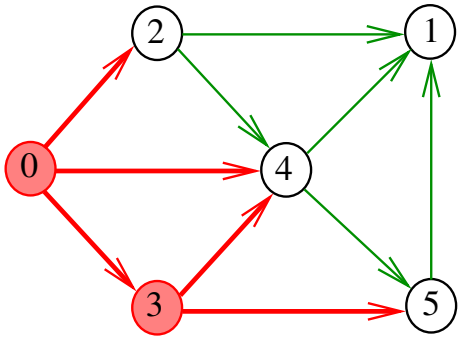
Exemplo

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0					



Exemplo

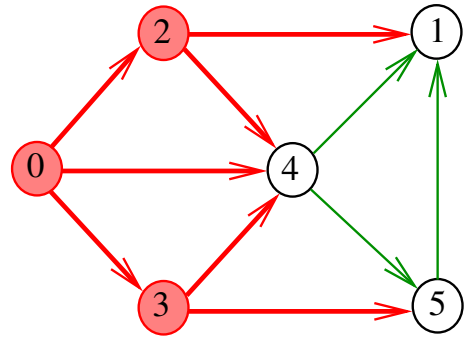
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3				



Navigation icons

Exemplo

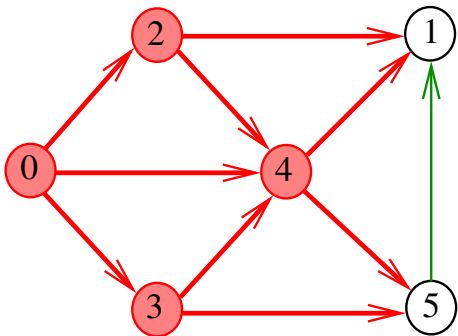
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3	2			



Navigation icons

Exemplo

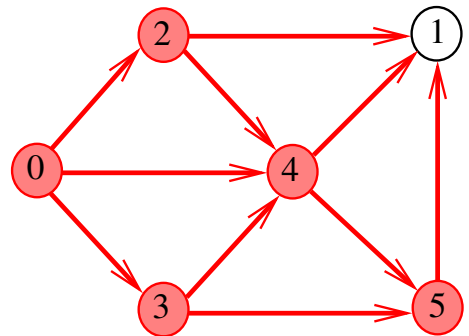
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3	2	4		



Navigation icons

Exemplo

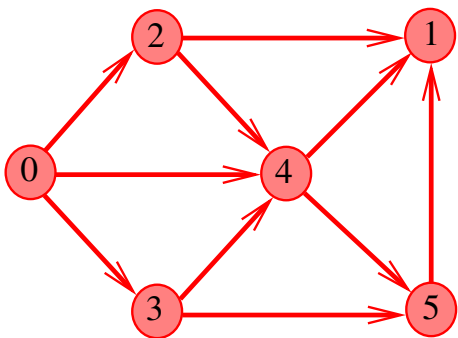
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3	2	4	5	



Navigation icons

Exemplo

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	0	3	2	4	5	1



Navigation icons

Consumo de tempo

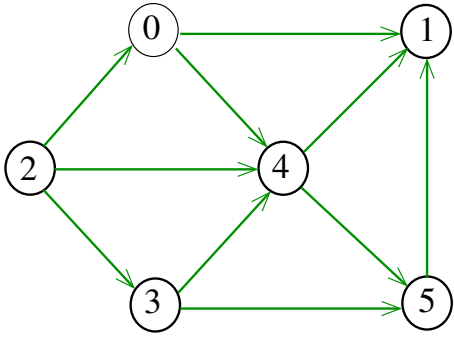
O consumo de tempo desse algoritmo para **vetor de listas de adjacência** é $O(V + E)$.

O consumo de tempo desse algoritmo para **matriz de adjacências** é $O(V^2)$.

Navigation icons

Algoritmo DFS

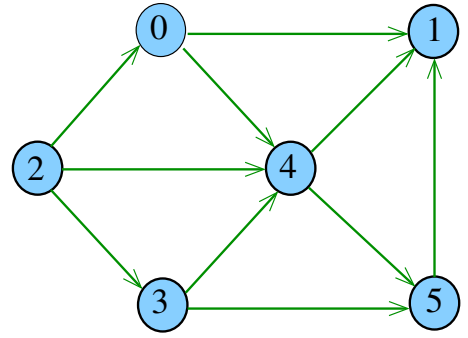
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

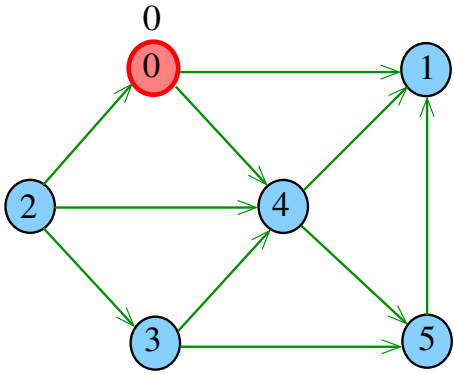
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

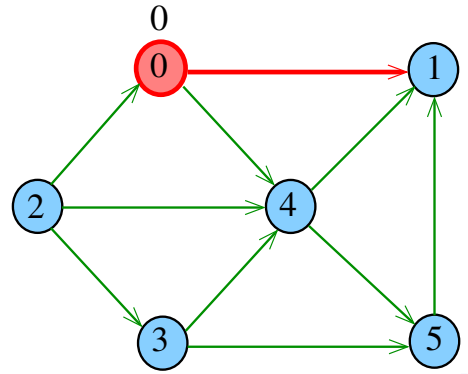
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

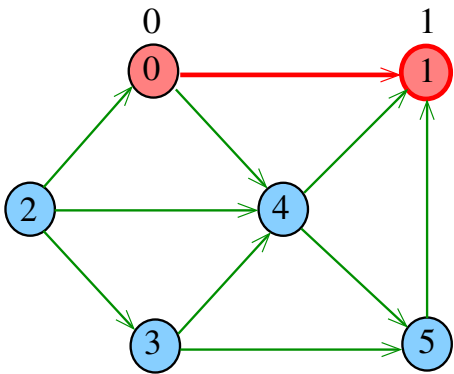
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

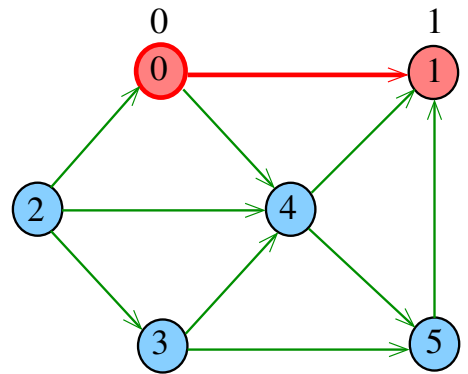
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

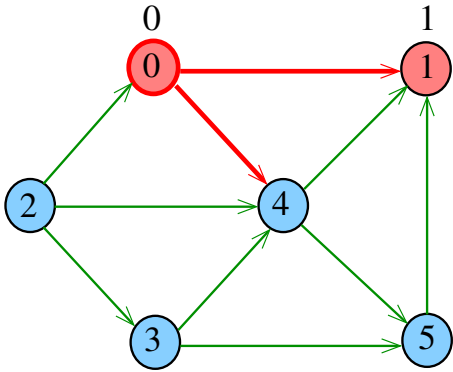
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]		1				



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

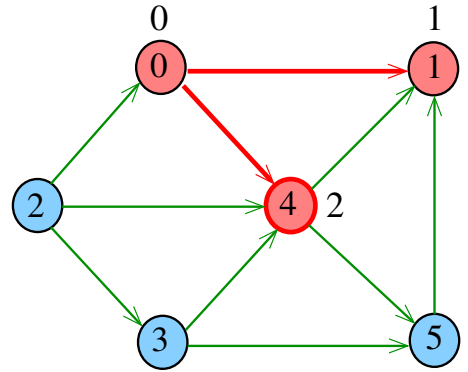
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

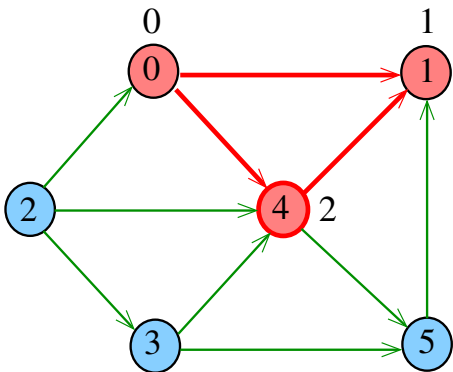
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

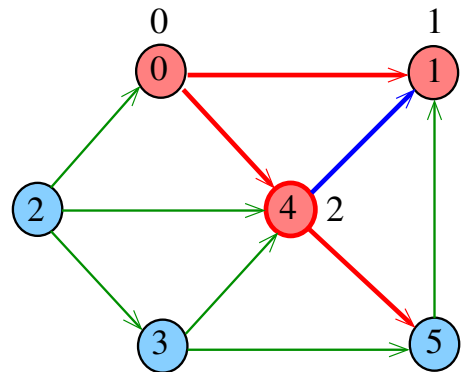
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

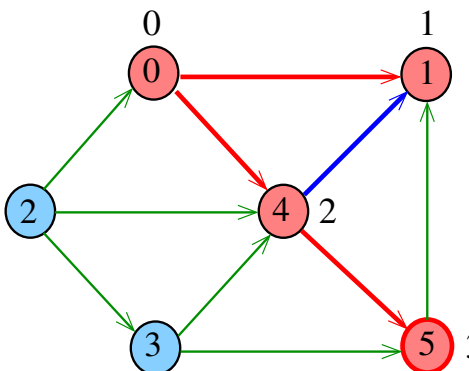
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

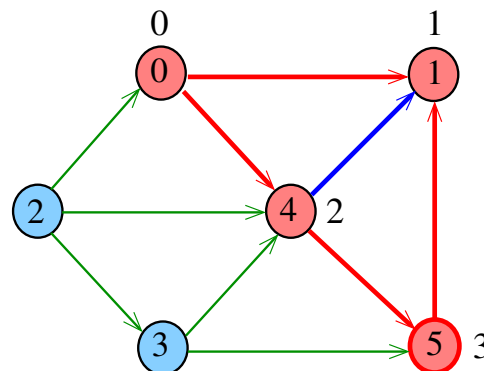
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo DFS

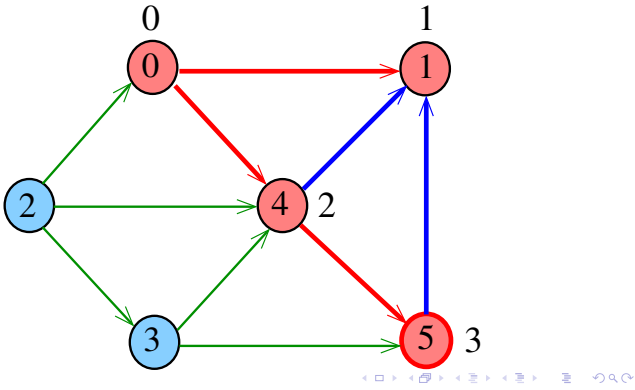
i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



Navigation icons: back, forward, search, etc.

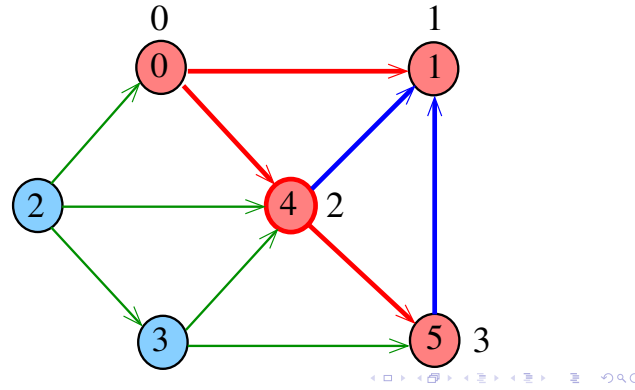
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]						1



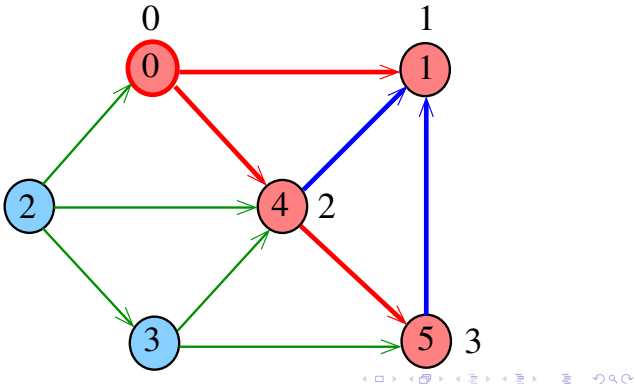
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]					5	1



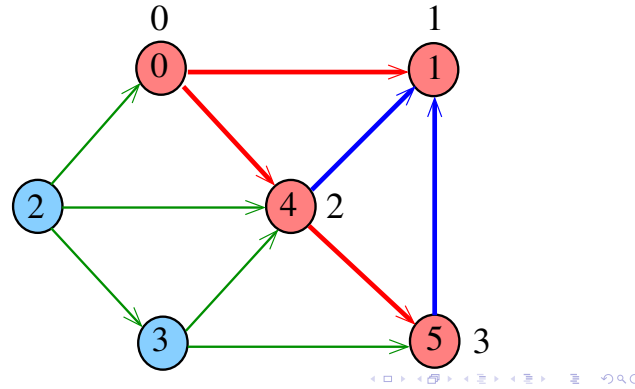
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			4	5	1	



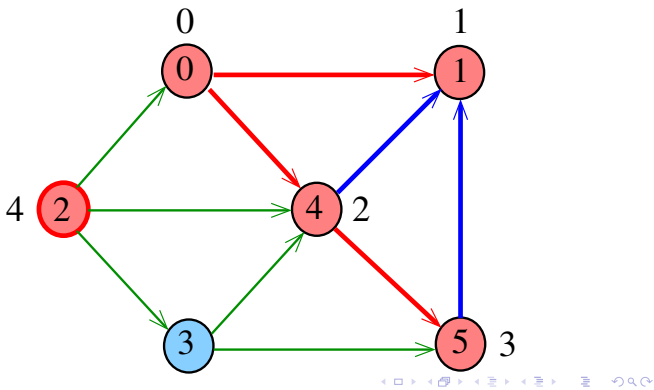
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



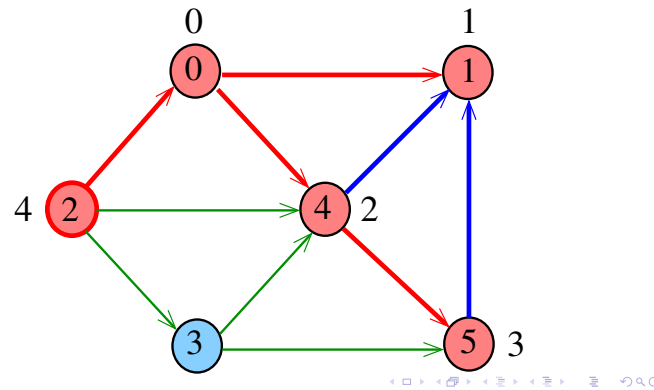
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



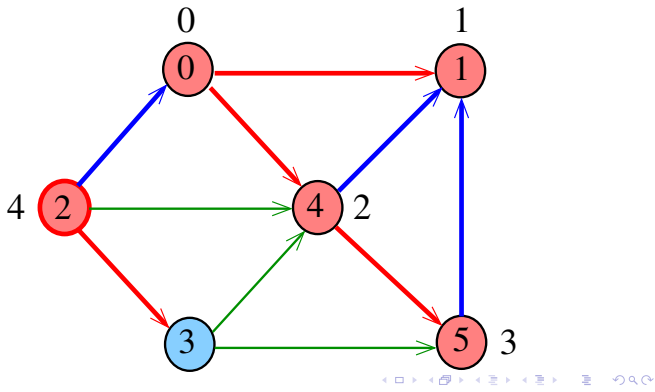
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



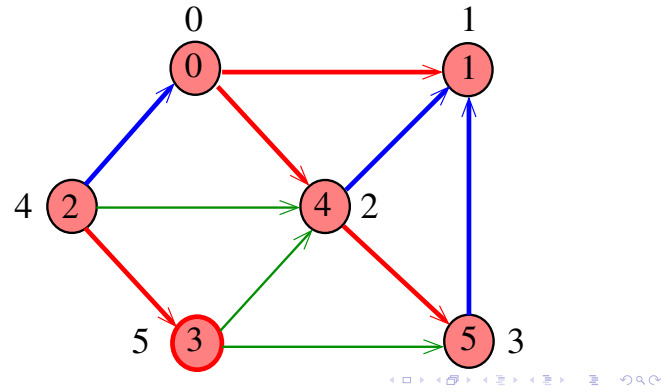
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



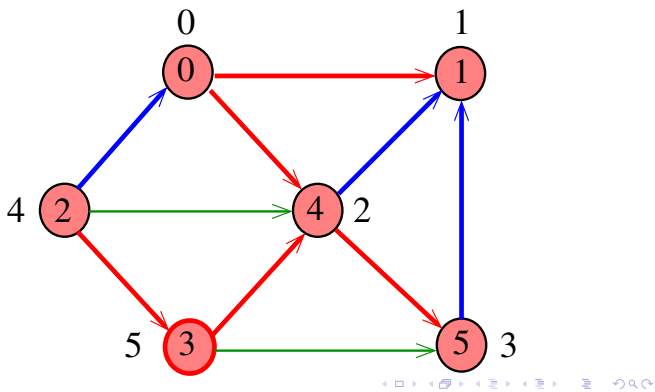
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



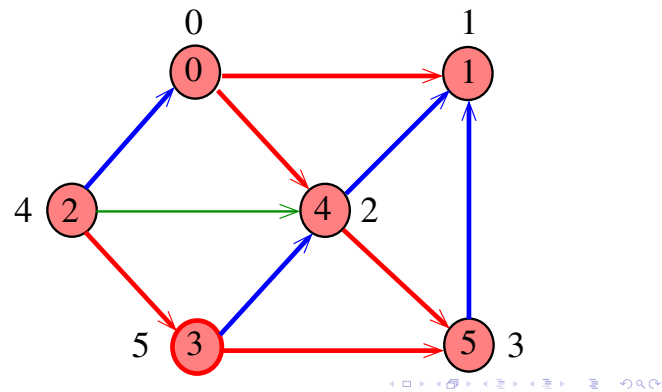
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



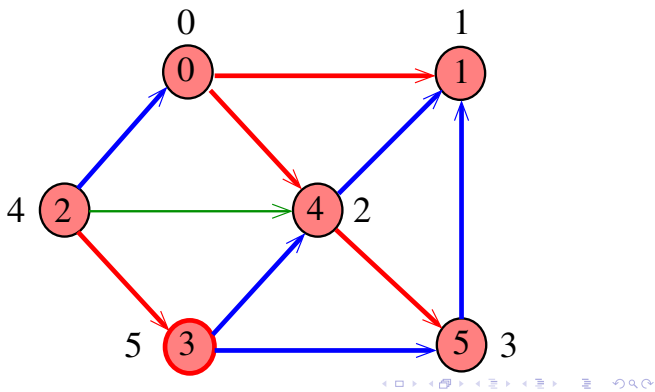
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



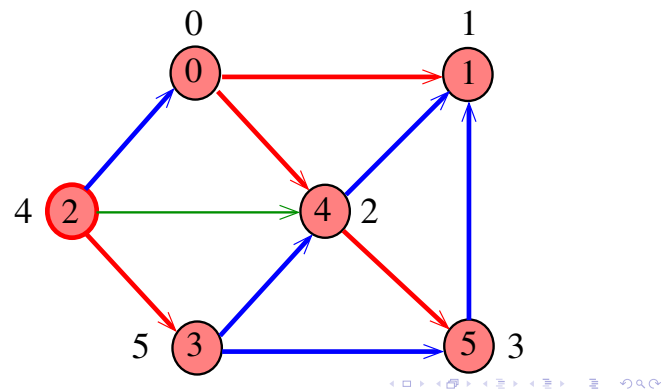
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			0	4	5	1



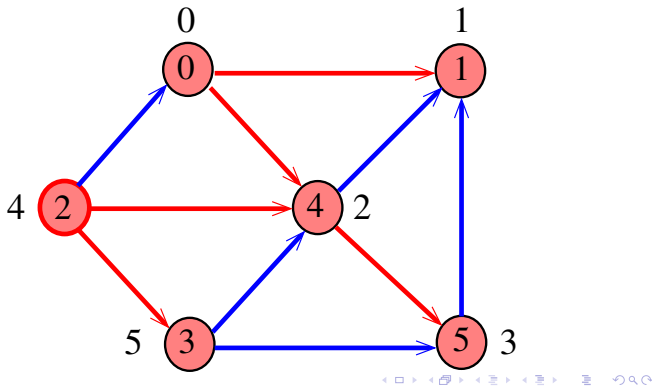
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]			3	0	4	5



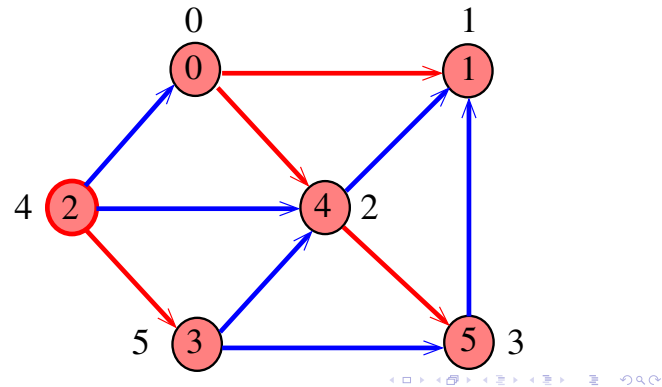
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	3	0	4	5	1	



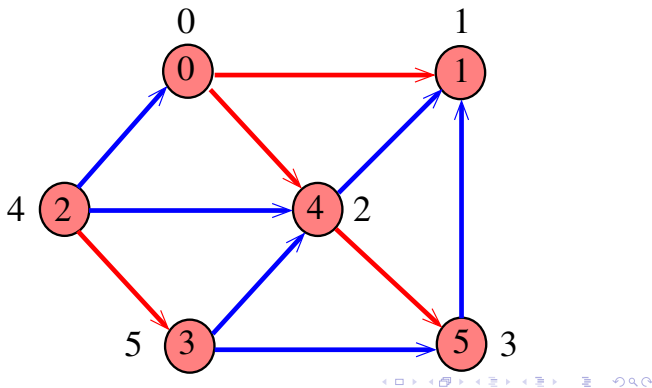
Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	3	0	4	5	1	



Algoritmo DFS

i	0	1	2	3	4	5
ts[i]	2	3	0	4	5	1



Classe DFStopological

A classe `DFStopological` decide se um dado digrafo G é um DAG.

```
private Stack<Integer> ts
private Stack<Integer> cycle;
private boolean[] onPath;
```

Se G é um DAG uma ordenação topológica de seus vértices é armazenada em `ts`.

Se G não é um DAG, `cycle` armazenará um ciclo de G .

`onPath[v]` é true se o vértice v está no caminho ativo.

DFStopological: esqueleto

```
public class DFStopological {
    private boolean[] marked;
    private int[] edgeTo;
    private boolean[] onPath;
    private Stack<Integer> ts;
    private Stack<Integer> cycle;
    private int onCycle = -1;
    public DFStopological(Digraph G) {...}
    private void dfs(Digraph G, int v){...}
    public boolean isDag() {...}
    public boolean hasCycle() {...}
    public Iterable<Integer> order() {...}
    public Iterable<Integer> cycle() {...}
}
```

DFStopological: construtor

Determina se um digrafo G é acíclico, e portanto seu vértices tem uma ordem topológica, ou tem um ciclo.

```
public DFStopological(Digraph G) {
    marked = new boolean[G.V()];
    edgeTo = new int[G.V()];
    ts = new Stack<Integer>();
    onPath = new boolean[G.V()];
    for (int v = 0; v < G.V(); v++)
        if (!marked[v] && onCycle == -1) {
            dfs(G,v);
        }
}
```

DFStopological: dfs()

```
private void dfs(Digraph G, int v) {
    marked[v] = true; onPath[v] = true;
    for (int w : G.adj(v)) {
        if (hasCycle()) return;
        if (!marked[w]) {
            edgeTo[w] = v;
            dfs(G, w);
        } else if (onPath[w]) {
            onCycle = v;
            edgeTo[w] = v; // fecha o ciclo
        }
    }
    onPath[v] = false; ts.push(v);
}
```

DFStopological: cycle()

Retorna um **ciclo** como iterável se **G** possui um ciclo ou **null** em caso contrário.

```
public Iterable<Integer> cycle() {
    if (!hasCycle()) return null;
    if (cycle != null) return cycle;
    cycle = new Stack<Integer>();
    for (int x=edgeTo[onCycle]; x!=onCycle;
         x = edgeTo[x]) {
        cycle.push(x);
    }
    cycle.push(onCycle);
    return cycle;
}
```

Consumo de tempo

O consumo de tempo da função **DFStopological** para **vetor de listas de adjacência** é $O(V + E)$.

A classe **DFStopological**, para **matriz de adjacências**, consome tempo $O(V^2)$.

DFStopological: hasCycle(), isDag()

```
// G contém um ciclo ?
public boolean hasCycle() {
    return onCycle != -1;
}

// G é um DAG ?
public boolean isDag() {
    return onCycle == -1;
}
```

DFStopological: order()

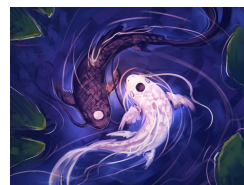
Retorna uma **ordem topológica** dos vértices de **G** como iterável, se **G** é um DAG.

```
public Iterable<Integer> order() {
    if (!isDag()) return null;
    return ts;
}
```

Conclusão

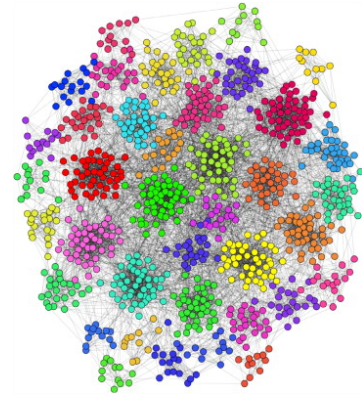
Para todo digrafo **G**, vale uma e apenas uma das seguintes afirmações:

- ▶ **G** possui um **ciclo**
- ▶ **G** é um DAG e, portanto, admite uma **ordenação topológica**



Fonte: Avatar: The Last Airbender

Componentes de grafos

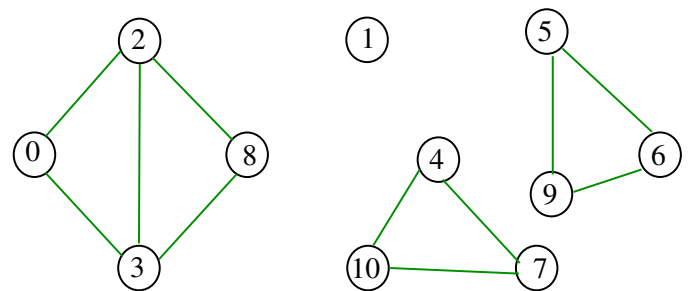


Fonte: [Personalized PageRank Clustering: A graph clustering algorithm based on random walks](#)

Componentes de grafos

Um **componente** (= *component*) de um grafo é o subgrafo conexo maximal

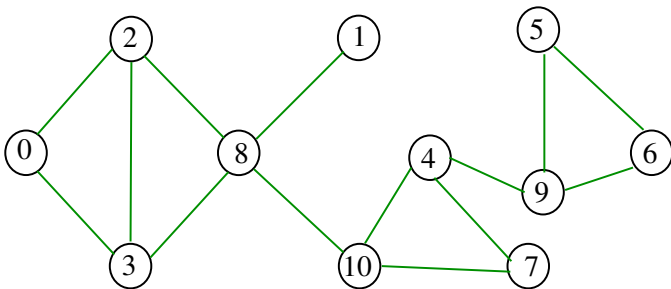
Exemplo: grafo com 4 componentes (conexos)



Grafos conexos

Um grafo é **conexo** se e somente se, para cada par (s, t) de seus vértices, existe um caminho com origem s e término t

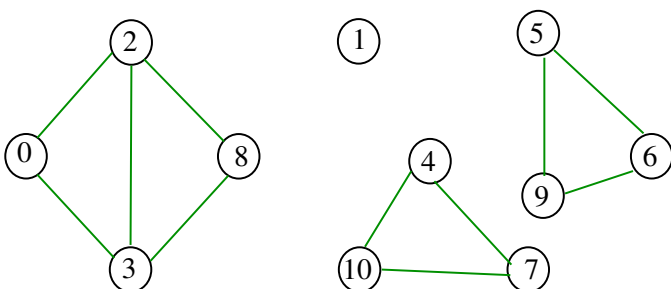
Exemplo: um grafo conexo



Contando componentes

Problema: calcular o número de componente

Exemplo: grafo com 4 componentes



Cálculo das componentes de grafos

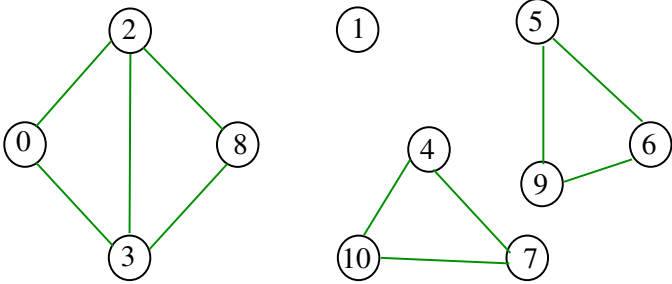
O classe `DFScc` determina o número de componentes do grafo G .

Além disso, ela armazena no vetor `id[]` o **número da componente** a que o vértice pertence: se o vértice v pertence a k -ésima componente então $id[v] == k-1$

A classe `Graph` é **idêntica** a classe `Digraph` onde `addEdge(v, w)` insere do digrafo os arcos $v-w$ e $w-v$.

Exemplo

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
id[v]	0	1	0	0	2	3	3	2	0	3	2



DFScc

Determina as componentes de um dado grafo G .

```
public DFScc(Graph G) {
    marked = new boolean[G.V()];
    edgeTo = new int[G.V()];
    id = new int[G.V()]; // CC
    for (int v = 0; v < G.V(); v++)
        if (!marked[v]) {
            dfs(G, v);
            count++; // CC
        }
}
```

DFScc: connected(), id(), count()

```
public int id(int v) { // CC
    return id[v];
}

public boolean connected(int v, int w) {
    // CC
    return id[v] == id[w];
}

public int count(int v) { // CC
    return count;
}
```

Classe DFScc: esqueleto

```
public class DFScc {
    private boolean[] marked;
    private int[] edgeTo;
    private int count; // CC
    private int[] id; // CC

    public DFScc(Graph G) {...}
    private void dfs(Graph G, int v) {}
    public boolean connected(int v, int w) {...}
    public int id(int v) {...}
}
```

DFScc: dfs()

```
private void dfs(Graph G, int v) {
    marked[v] = true;
    id[v] = count;
    for (int w : G.adj(v)) {
        if (!marked[w]) {
            edgeTo[w] = v;
            dfs(G, w);
        }
    }
}
```

Consumo de tempo

O consumo de tempo de DFScc para vetor de listas de adjacência é $O(V + E)$.

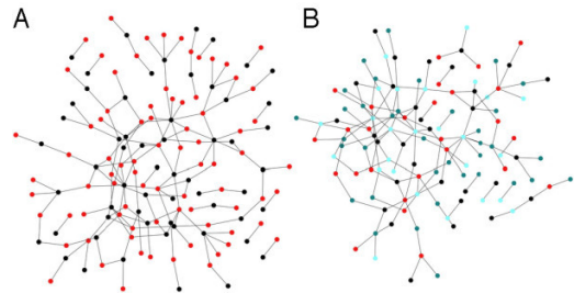
O consumo de tempo de DFScc para matriz de adjacências é $O(V^2)$.



Fonte: ash.atozviews.com

APÊNDICE

grafos bipartidos e ciclos ímpares

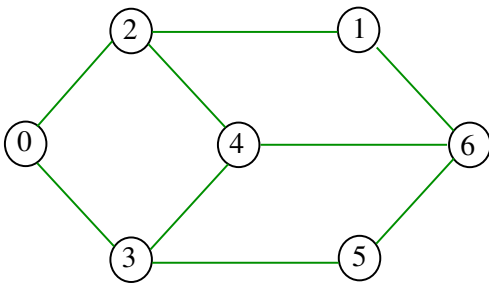


Fonte: [Modularity and anti-modularity in networks with arbitrary degree distribution](#)

Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem **uma ponta em uma das partes** da bipartição e a **outra ponta na outra parte**.

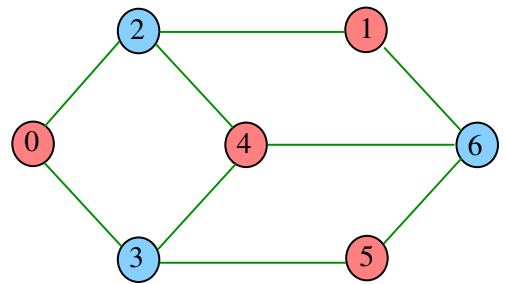
Exemplo:



Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem **uma ponta em uma das partes** da bipartição e a **outra ponta na outra parte**.

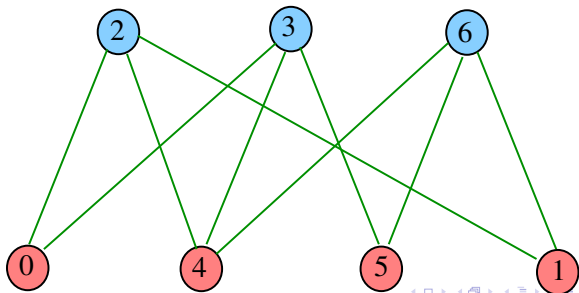
Exemplo:



Bipartição

Um grafo é **bipartido** (= *bipartite*) se existe uma bipartição do seu conjunto de vértices tal que cada aresta tem **uma ponta em uma das partes** da bipartição e a **outra ponta na outra parte**.

Exemplo:



Class DFSbipartite

A classe decide se um dado grafo G é **bipartido**.

Nossos grafos têm $G.V()$ vértices.

Se G é **bipartido**, o método `dfs()` atribui uma "cor" a cada vértice de G de tal forma que toda aresta tenha **pontas de cores diferentes**

As cores dos vértices, `true` e `false`, são registradas no vetor `color` indexado pelos vértices:

```
private boolean color=new boolean[G.V()];
```

DFSbipartite: esqueleto

```
public class DFSbipartite {
    private boolean[] marked;
    private int[] edgeTo;
    private boolean[] color; // TwoColor
    private boolean isTwoColorable= true;
    private Stack<Integer> cycle;
    private int onCycle = -1;
    public DFSbipartite(Graph G) {...}
    private void dfs(Digraph G, int v){...}
    public boolean isBipartite() {...}
    public Iterable<Integer> cycle() {...}
}
```

Navigation icons

DFSbipartite

```
public DFSbipartite(Graph G) {
    marked = new boolean[G.V()];
    edgeTo = new int[G.V()];
    color = new boolean[G.V()];
    for (int v = 0; v < G.V(); v++)
        if (!marked(v)) {
            dfs(G,v);
        }
}
```

Navigation icons

DFSbipartite: dfs()

```
private void dfs(Digraph G, int v) {
    marked[v] = true;
    for (int w : G.adj(v)) {
        if (!marked(w)) {
            color[w] = !color[v];
            edgeTo[w] = v;
            dfs(G, w);
            if (hasCycle()) return;
        } else if (color[v] == color[w]) {
            isTwoColorable= false;
            onCycle = v;
            edgeTo[v] = w; // fecha o ciclo
        }
    }
}
```

Navigation icons

DFSbipartite

```
public boolean isBipartite() {
    return isTwoColorable;
}

public Iterable<Integer> cycle() {
    if (isTwoColorable) return null;
    if (cycle != null) return cycle;
    cycle = new Stack<Integer>();
    for (int x=edgeTo[onCycle]; x!=onCycle;
         x = edgeTo[x])
        cycle.push(x);
    cycle.push(onCycle);
    return cycle;
}
```

Navigation icons

Consumo de tempo

A classe `DFSbipartite`, para **vetor de listas de adjacência**, consome tempo $O(V + E)$ para decidir se um **grafo é bipartido**.

A classe `DFSbipartite`, para **matriz de adjacências**, consome tempo $O(V^2)$ para decidir se um **grafo é bipartido**.

Navigation icons

Certificado

Para todo grafo G , vale uma e apenas umas das seguintes afirmações:

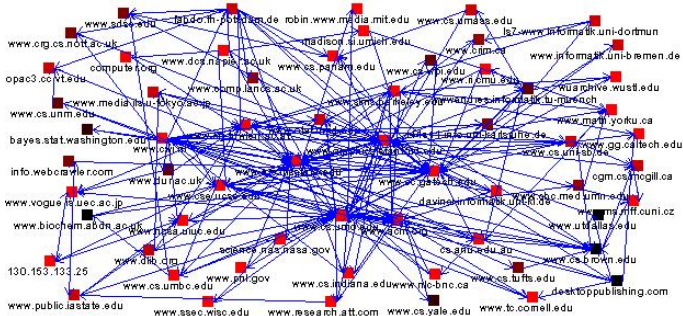
- ▶ G possui um **ciclo ímpar**
- ▶ G é bipartido



Fonte: [Yin and Yang Yoga Workshop](#)

Navigation icons

Componentes fortemente conexos

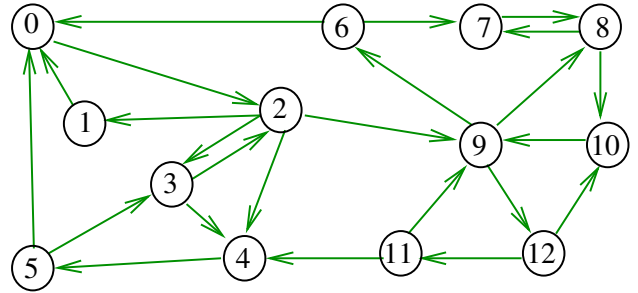


Fonte: *A System for Collecting and Analyzing Topic-Specific Web Information*

Digrafos fortemente conexos

Um digrafo é **fortemente conexo** se e somente se para cada par $\{s, t\}$ de seus vértices, existem caminhos de s a t e de t a s

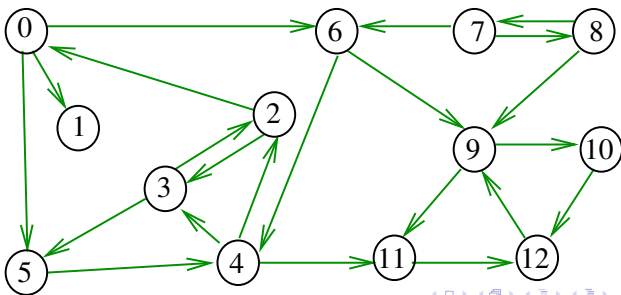
Exemplo: um digrafo fortemente conexo



Componentes fortemente conexos

Um componente **fortemente conexo** (= *strongly connected component* (SCC)) é um **conjunto maximal** de vértices W tal que o digrafo induzido por W é fortemente conexo

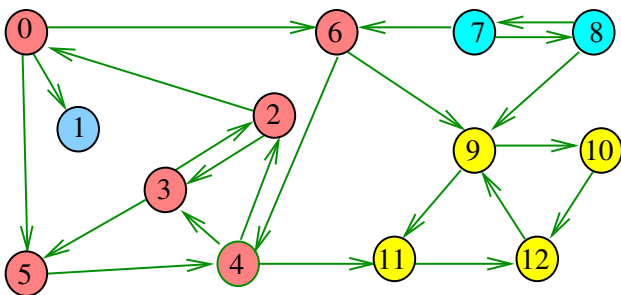
Exemplo: 4 componentes fortemente conexos



Determinando componentes f.c.

Problema: determinar os componentes fortemente conexos

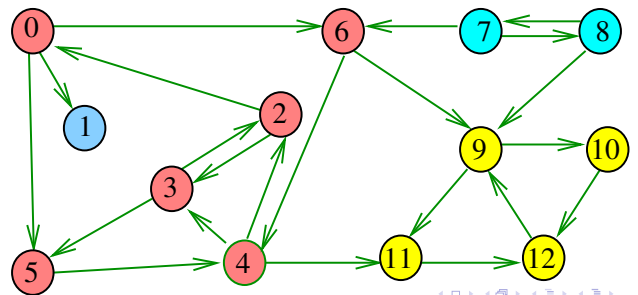
Exemplo: 4 componentes fortemente conexos



Componentes fortemente conexos

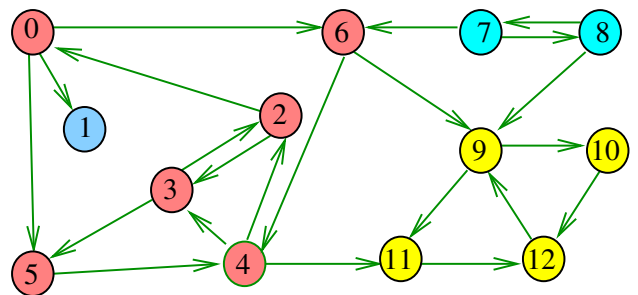
Um componente **fortemente conexo** (= *strongly connected component* (SCC)) é um **conjunto maximal** de vértices W tal que o digrafo induzido por W é fortemente conexo

Exemplo: 4 componentes fortemente conexos



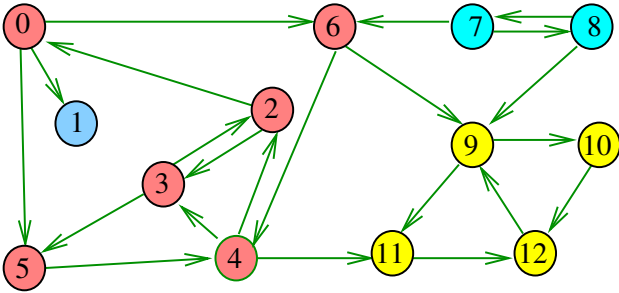
Exemplo

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
id[v]	2	1	2	2	2	2	2	3	3	0	0	0	0



Exemplo

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
id[v]	2	1	2	2	2	2	2	3	3	0	0	0	0



Força Bruta

```
public SCCforcaBruta(Digraph G) {
    Graph H = new Graph(G.V());
    for (int v = 0; v < G.V(); v++) {
        DFSpaths dfsV = new DFSpaths(G, v);
        for(int w=v+1; w < G.V(); w++) {
            DFSpaths dfsW=new DFSpaths(G,w);
            if (dfsV.hasPath(w) &&
                dfsW.hasPath(v))
                H.addEdge(v, w);
        }
    }
    cc = new DFScc(H);
}
```

Consumo de tempo

O consumo de tempo de **SCCforcaBruta** para vetor de listas de adjacência é $O(V^2(V + E))$.

O consumo de tempo de **SCCforcaBruta** para matriz de adjacência é $O(V^4)$.

Força Bruta: esqueleto

```
public class SCCforcaBruta {
    private DFScc cc;
    public SCCforcaBruta(Digraph G) {...}
    public boolean sConnected(int v, int w) {...}
    public int id(int v) {...}
    public int count(int v) {...}
}
```

stronglyConnected

```
public int id(int v) { // SCC
    return cc.id(v);
}

public boolean sConnected(int v,int w) {
    return cc.connected(v, w);
}

public int count(int v) { // SCC
    return cc.count;
}
```

Algoritmos Tarjan, Kosaraju e Sharir

Robert Endre Tarjan (1972), Sambasiva Rao Kosaraju (1978) e Micha Sharir (1981) desenvolveram algoritmos que consomem tempo $O(V + E)$ para calcular os componentes f.c. de um digrafo G

Esses algoritmos **utilizam DFS** de uma maneira fundamental.

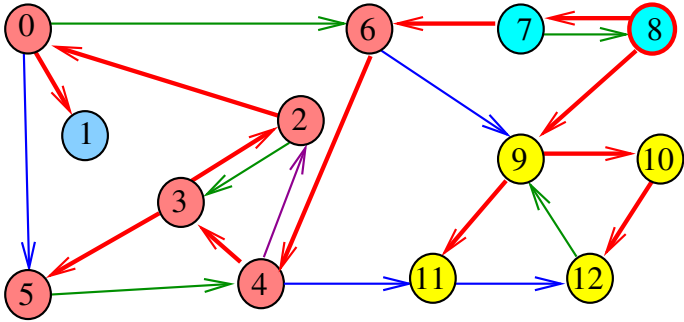
Tarjan realiza apenas um passo **DFS** sobre o digrafo.

Kosaraju e Sharir fazem duas passadas **DFS**.

Discutiremos o **algoritmo de Kosaraju e Sharir**.

Propriedade

Vértices de um componente fortemente conexo são uma **subarborescência** em uma floresta DFS



| < > < > < > < > < > < > < > < >

Digrafos dos componentes

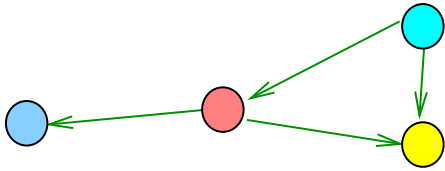
O **digrafo dos componentes** de G tem um vértice para cada componente fortemente conexo e um arco $U-W$ se G possui um arco com ponta inicial em U e ponta final em W

< > < > < > < > < > < > < > < >

Digrafos dos componentes

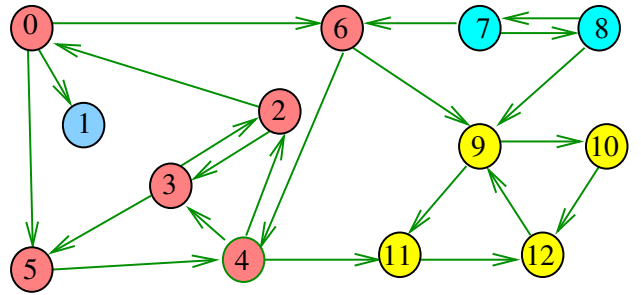
O **digrafo dos componentes** de G tem um vértice para cada componente fortemente conexo e um arco $U-W$ se G possui um arco com ponta inicial em U e ponta final em W

Digrafo dos componente é um DAG



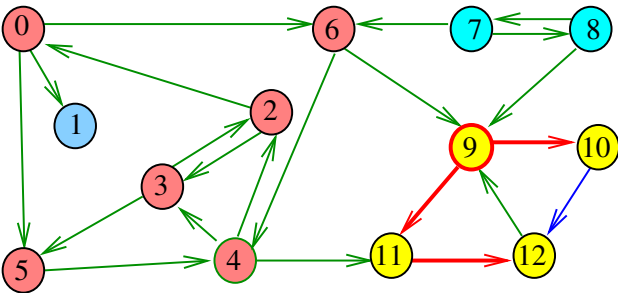
< > < > < > < > < > < > < > < >

Ideia ... G e DFS



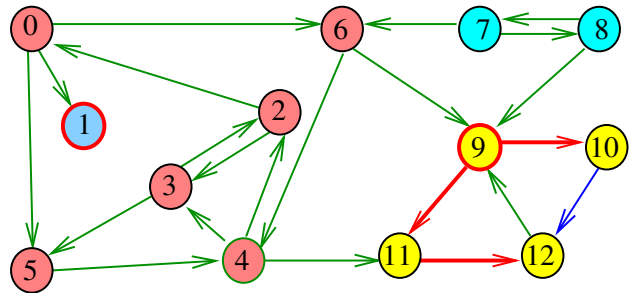
< > < > < > < > < > < > < > < >

Ideia ... G e DFS



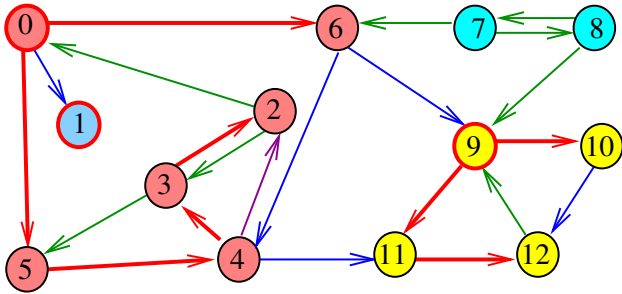
< > < > < > < > < > < > < > < >

Ideia ... G e DFS



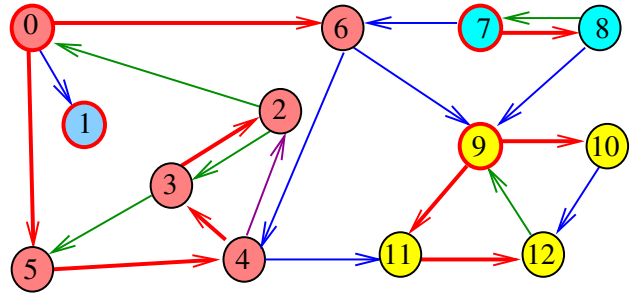
< > < > < > < > < > < > < > < >

Ideia ... G e DFS



Navigation icons

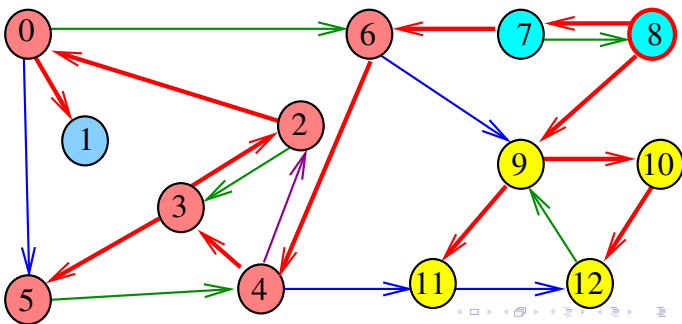
Ideia ... G e DFS



Navigation icons

Numeração pós-ordem

$pós[v]$ = numeração pós-ordem de v
 $sóp[i]$ = vértice de numeração pós-ordem i
 $pós[W]$ = maior numeração pós-ordem de um vértice em W

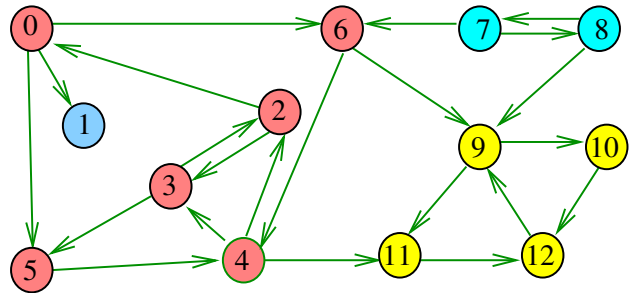


Navigation icons

Propriedade

Um digrafo G e seu digrafo reverso R têm os **mesmos** componente fortemente conexos

Exemplo: Digrafo G

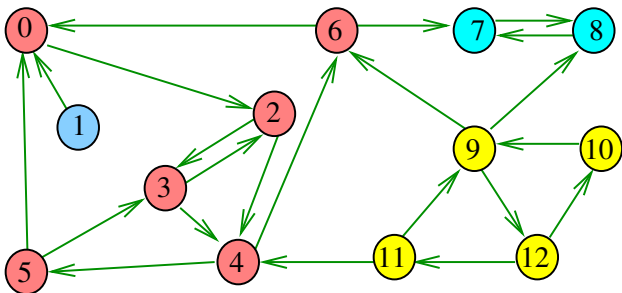


Navigation icons

Propriedade

Um digrafo G e seu digrafo reverso R têm os **mesmos** componente fortemente conexos

Exemplo: Digrafo reverso R de G



Navigation icons

G , G reverso, DFS e pós []

Fato. Se $pós[v] > pós[w]$ e existem um caminho de w a v , então existe um caminho de v a w .

Em outras palavras:

Fato. Se $pós[v] > pós[w]$ e existem um caminho de w a v , então v e w estão em um **mesmo** componente fortemente conexo..

Navigation icons

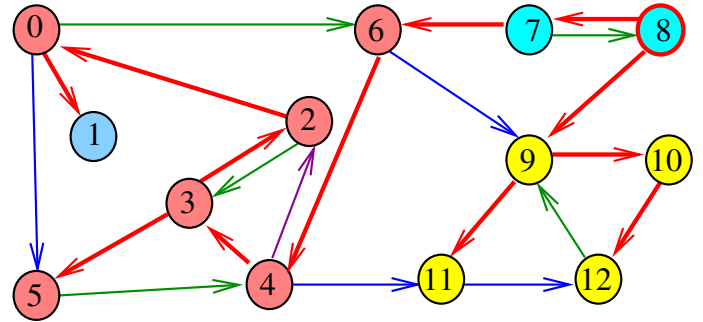
G, G reverso, DFS e pós []

Algoritmo de Kosaraju: aplique DFS no grafo reverso R de G e compute pós []. Em seguida

- ▶ pegue o vértice v tal que pós[v] é máximo (= pós [] reversa);
- ▶ determine o conjunto $W = \{w : \text{existe caminho de } v \text{ a } w \text{ em } G\}$
- ▶ para w em W existe em R um caminho de w a v.
- ▶ **Fato** \Rightarrow W forma um componente f.c. de R, e portanto de G;
- ▶ remova W de G e pegue o vértice v tal pós[v]...

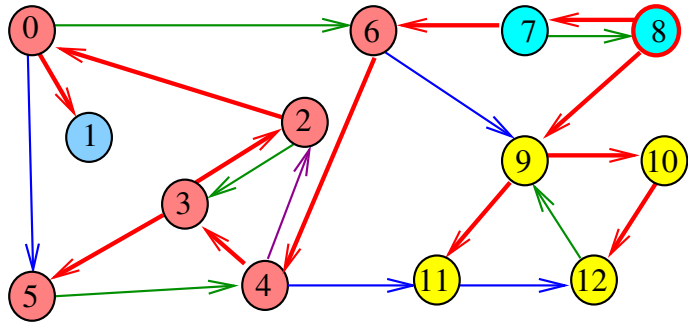
Exemplo

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
pós[v]	6	5	7	8	9	4	10	11	12	3	1	2	0



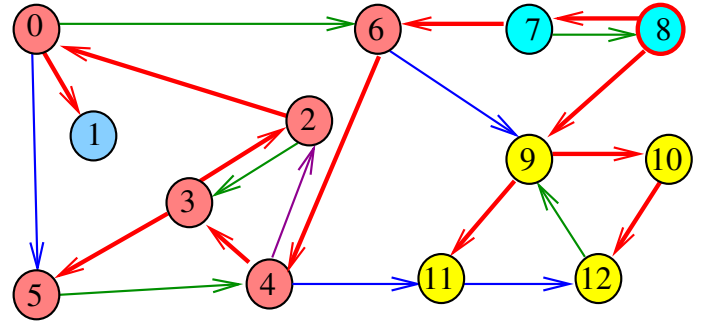
Exemplo

i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	12	10	11	9	5	1	0	2	3	4	6	7	8



Exemplo

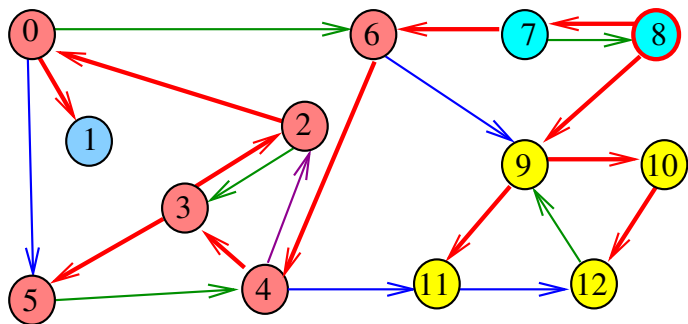
pós[{7, 8}] = 12
 pós[{0, 2, 3, 4, 5, 6}] = 10
 pós[{1}] = 5
 pós[{9, 10, 11, 12}] = 3



Numeração pós-ordem e componentes f.c.

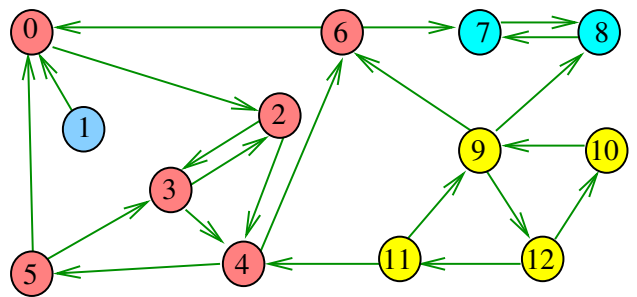
Se U e W são componentes f.c. e existe arco com ponta inicial em U e ponta final em W, então

$$\text{pós}[U] > \text{pós}[W]$$



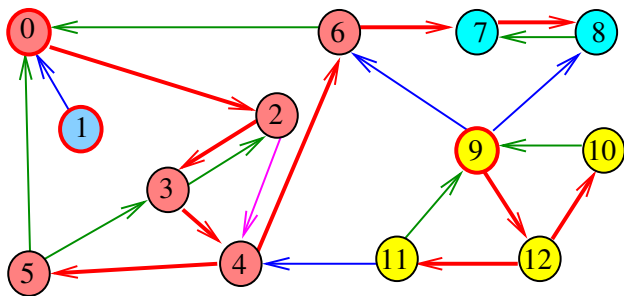
Digrafo reverso R

v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
id[v]	2	1	2	2	2	2	2	3	3	0	0	0	0



Digrafo reverso R e DFS

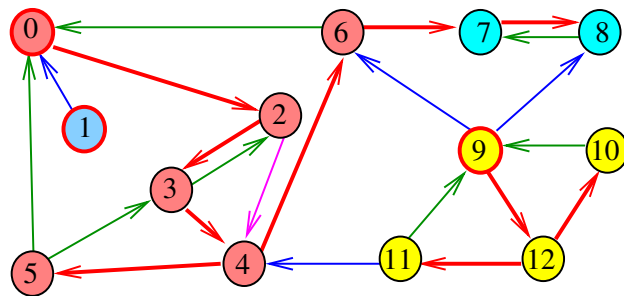
v	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
pós[v]	7	8	6	5	4	3	2	1	0	12	9	10	11



Navigation icons

Digrafo reverso R e DFS

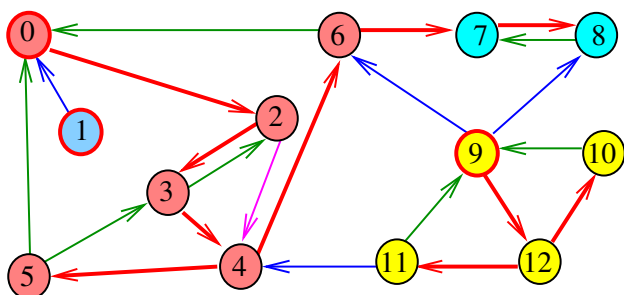
i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons

Digrafo reverso R e DFS

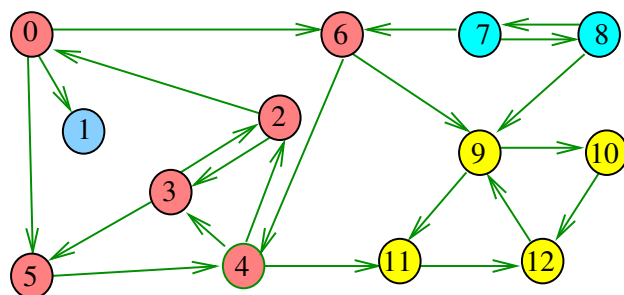
i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons

Digrafo G e DFS

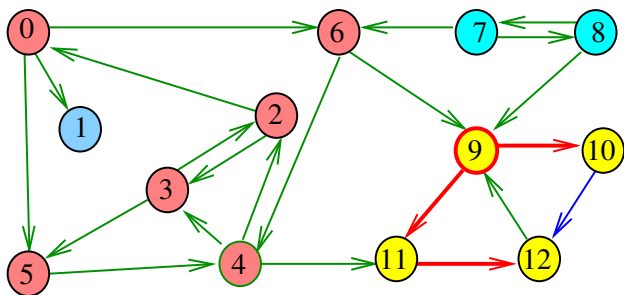
i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons

Digrafo G e DFS

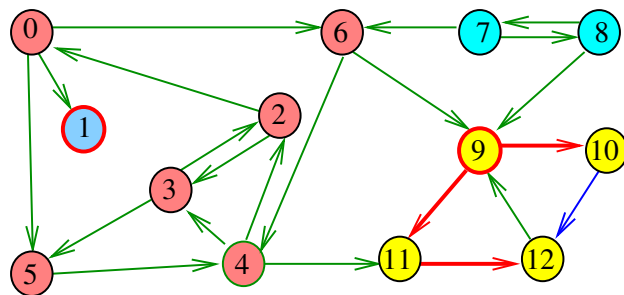
i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons

Digrafo G e DFS

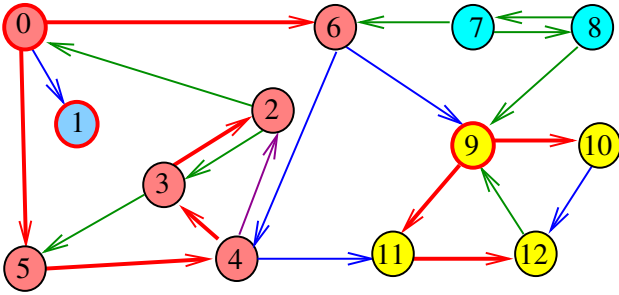
i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons

Digrafo G e DFS

i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Algoritmo de Kosaraju e Sharir

A classe `DFSscc` calcula os componentes fortemente conexos do digrafo `G`

```
private boolean[] marked;
private int[] id;
private int count; // no. de scc
```

Ela armazena no vetor `id[]` o número do componente a que o vértice pertence: se o vértice `v` pertence ao `k`-ésimo componente então `id[v] == k-1`

Navigation icons: back, forward, search, etc.

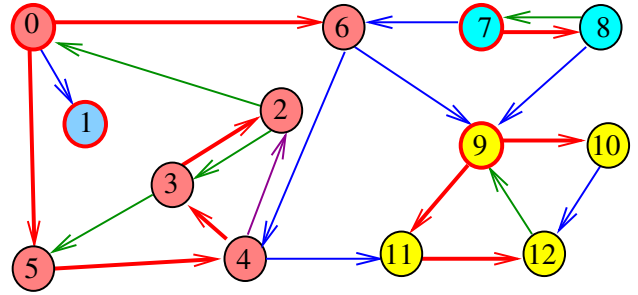
DFSscc

```
public DFSscc(Digraph G) {
    // computa uma pós-ordem reversa
    DFSAnatomia dfs;
    dfs = new DFSAnatomia(G.reverse());
    // contrói floresta DFS de G
    marked = new boolean[G.V()];
    id = new int[G.V()];
    for (int v: dfs.revPos())
        if (!marked[v]) {
            dfs(G, v);
            count++;
        }
}
```

Navigation icons: back, forward, search, etc.

Digrafo G e DFS

i	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
sóp[i]	8	7	6	5	4	3	2	0	1	10	11	12	9



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Classe DFSscc: esqueleto

```
public class DFSscc {
    private boolean[] marked;
    private int count; // SCC
    private int[] id; // SCC
    public DFSscc(Graph G) {...}
    private void dfs(Digraph G, int v) {}
    public boolean sConnected(int v, int w) {...}
    public int id(int v) {...}
    public int count(int v) {...}
}
```

Navigation icons: back, forward, search, etc.

DFSscc: dfs()

```
// DFS on graph G
private void dfs(Digraph G, int v) {
    marked[v] = true;
    id[v] = count;
    for (int w: G.adj(v)) {
        if (!marked[w]) dfs(G, w);
    }
}
```

Navigation icons: back, forward, search, etc.

DFSscc

```
// no. de comps fortemente conexos
public int count() {
    return count;
}
// v e w estão no mesmo comp f.c.?
public boolean sConnected(int v, int w) {
    return id[v] == id[w];
}
// id do comp fort. conexo de v
public int id(int v) {
    return id[v];
}
```

◀ ▶ ⏪ ⏩ 🔍

Digraph: G.reverse()

```
public Digraph reverse () {
    Digraph reverse = new Digraph(V);
    for (int v = 0; v < V; v++) {
        for (int w: adj(v)) {
            reverse.addEdge(w, v);
        }
    }
    return reverse;
}
```

◀ ▶ ⏪ ⏩ 🔍

Consumo de tempo

O consumo de tempo de DFSscc para listas de adjacência é $O(V + E)$.

O consumo de tempo de DFSscc matriz de adjacências é $O(V^2)$.

◀ ▶ ⏪ ⏩ 🔍