## MAC0338 - Análise de Algoritmos

Departamento de Ciência da Computação Primeiro semestre de 2016

## Lista 5

- 1. Desenhe a árvore de decisão para o SelectionSort aplicado a A[1..3] com todos os elementos distintos.
- 2. (CLRS 8.1-1) Qual a menor profundidade (= menor nível) que uma folha pode ter em uma árvore de decisão que descreve um algoritmo de ordenação baseado em comparações?
- 3. Mostre que  $\lg(n!) \ge (n/4) \lg n$  para  $n \ge 4$  sem usar a fórmula de Stirling.
- 4. (CLRS 8.1-3) Mostre que não há algoritmo de ordenação baseado em comparações cujo consumo de tempo é linear para pelo menos metade das n! permutações de 1 a n. O que acontece se trocarmos "metade" por uma fração de 1/n? O que acontece se trocarmos "metade" por uma fração de  $1/2^n$ ?
- 5. (CLRS 8.2-1) Simule a execução do COUNTINGSORT usando como entrada o vetor

$$A[1..11] = \langle 6, 0, 2, 0, 1, 3, 4, 6, 1, 3, 2 \rangle.$$

- 6. (CLRS 8.2-2) Mostre que o CountingSort é estável.
- 7. (CLRS 8.2-3) Suponha que o para da linha 7 do CountingSort é substituído por

para 
$$j \leftarrow 1$$
 até n faça

Mostre que o CountingSort ainda funciona. O algoritmo resultante continua estável?

- 8. (CLRS 8.2-4) Descreva um algoritmo que, dados n inteiros no intervalo de 1 a k, preprocesse sua entrada e então responda em O(1) qualquer consulta sobre quantos dos n inteiros dados caem em um intervalo [a ... b]. O preprocessamento efetuado pelo seu algoritmo deve consumir tempo O(n + k).
- 9. (CLRS 8.3-4) Mostre como ordenar n inteiros no intervalo de 0 até  $n^2 1$  em tempo O(n).
- 10. (CLRS 8.4-1) Simule a execução do BucketSort com o vetor

$$A[1...10] = \langle 0.79, 0.13, 0.16, 0.64, 0.39, 0.20, 0.89, 0.53, 0.71, 0.42 \rangle.$$

- 11. (CLRS 8.4-2) Qual é o consumo de tempo de pior caso para o BUCKETSORT? Que simples ajuste do algoritmo melhora o seu pior caso para  $O(n \lg n)$  e mantem o seu consumo esperado de tempo linear.
- 12. (CLRS 28.2-5) Quão rápido você consegue multiplicar uma matriz  $kn \times n$  por uma  $n \times kn$  usando o algoritmo de Strassen como uma subrotina? Responda a mesma questão com a ordem das matrizes de entrada invertida.

- 13. (CLRS 28.2-6) Mostre como multiplicar dois números complexos a + bi e c + di usando apenas três multiplicações reais. O seu algoritmo deve receber como entrada os números a, b, c e d e devolver os números ac bd (componente real do produto) e ad + bc (componente imaginária do produto).
- 14. No Select-BFPRT, os elementos do vetor são divididos em grupos de 5. O algoritmo continua linear se dividirmos os elementos em grupos de 7? E em grupos de 3? Justifique sua resposta.
- 15. Considere a seguinte variante do Particione-BFPRT, que chamaremos de Particione-D. Em vez de acionar o Select-BFPRT para calcular a mediana das medianas, ela aciona recursivamente o próprio Particione-D, para calcular uma "mediana aproximada" do vetor das medianas. Suponha que o Particione-D rearranja o vetor A[p..d] e devolve um índice q tal que  $A[p..q-1] \leq A[q] < A[q+1..d]$  e  $\max\{k,n-k\} \leq 9n/10$ , onde n=d-p+1 e k=q-p+1. Analise o consumo de tempo da variante do Select-BFPRT que chama o Particione-D em vez do Particione-BFPRT.
- 16. Tente provar por indução a suposição feita sobre o Particione-D no exercício acima. (Você pode assumir que para vetores pequenos, por exemplo, com até 5 elementos, o Particione-D devolve uma mediana do vetor.) Apresente a prova da suposição ou explique porque você não consegue prová-la. O que acontece com a sua prova/argumento caso você substitua a fração 9/10 por uma outra fração α mais próxima de 1? Caso você não consiga provar a suposição, você é capaz de descrever um contra-exemplo para ela?
- 17. A silhueta de um prédio é uma tripla (l, h, r) de números positivos com l < r, onde h representa a altura do prédio, l representa a posição inicial da sua base e r a posição final.

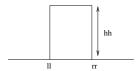


Figura 1: Silhueta (l, h, r) de um prédio.

Considere uma coleção  $S = \{(l_1, h_1, r_1), \dots, (l_n, h_n, r_n)\}$  com a silhueta de n prédios. Para cada número positivo x, denote por  $S_x$  o conjunto  $\{i : 1 \le i \le n \text{ e } l_i \le x \le r_i\}$ . Denote ainda por  $h(S_x)$  o número max $\{h_i : i \in S_x\}$ .

O skyline de S é uma sequência  $(x_0, t_1, x_1, \dots, t_k, x_k)$  tal que

- 1.  $x_0 = 0$  e  $x_k = \max\{r_i : 1 \le i \le n\};$
- 2.  $x_{j-1} < x_j \text{ para } j = 1, \dots, n;$
- 3. para  $j = 1, \ldots, n, t_j = h(\mathcal{S}_x)$  para todo x tal que  $x_{j-1} < x < x_j$ ;
- 4.  $t_i \neq t_{i+1}$  para j = 1, ..., n-1.
- (a) Escreva um algoritmo que recebe o skyline de uma coleção  $S_1$  de silhuetas de prédios e o skyline de uma coleção  $S_2$  de silhuetas de prédios e devolve o skyline de  $S_1 \cup S_2$ . Seu algoritmo deve consumir tempo O(n), onde  $n = |S_1 \cup S_2|$ . Explique por que seu algoritmo faz o que promete e por que consome o tempo pedido.

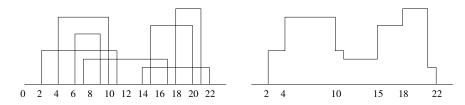


Figura 2: Coleção de silhuetas  $S = \{(15,7,20), (4,8,10), (18,9,21), (2,4,11), (7,3,17), (6,6,9), (14,2,22)\}$  e seu skyline (0,0,2,4,4,8,10,4,11,3,15,7,18,9,21,2,22).

- (b) Escreva um algoritmo que recebe um inteiro n e uma coleção S de n silhuetas de prédios e devolve o skyline de S. Seu algoritmo deve consumir tempo  $O(n \lg n)$ . Explique por que seu algoritmo faz o que promete e por que consome o tempo pedido.
- 18. A remoção da superfície escondida é um problema em computação gráfica que raramente precisa de introdução: quando o João tá na frente da Maria, você pode ver o João, mas não a Maria; quando a Maria tá na frente do João, . . . Você entendeu a idéia.

A beleza desse problema é que você pode resolvê-lo mais rapidamente do que a intuição em geral sugere. Aqui está uma versão simplificada do problema onde já podemos apresentar um algoritmo mais eficiente do que a primeira solução em que se pode pensar. Imagine que são dadas n retas não verticais no plano, denotadas por  $L_1, \ldots, L_n$ . Digamos que  $L_i$  é dada pela equação  $y = a_i x + b_i$ , para  $i = 1, \ldots, n$ . Suponha que não há três retas entre as retas dadas que se interseptam mutuamente num mesmo ponto. Dizemos que a reta  $L_i$  é a mais alta numa dada coordenada  $x = x_0$  se sua coordenada y em  $x_0$  é maior que a coordenada y em  $x_0$  de todas as outras retas dadas. Ou seja, se  $a_i x_0 + b_i > a_j x_0 + b_j$  para todo  $j \neq i$ . Dizemos que  $L_i$  é visível se existe uma coordenada x na qual ela é a mais alta. Intuitivamente, isso corresponde a uma parte de  $L_i$  ser visível se você olhar para baixo a partir de  $y = \infty$ .

Escreva um algoritmo  $O(n \lg n)$  que recebe uma sequência de n retas, como descrito acima, e devolve a subsequência delas que é visível.